ماهنامه علمى پژوهشى



mme.modares.ac.ir

مدلسازی دو بعدی جداسازی ذرات زیستی با استفاده از اینرسی در میکرو کانال

سهیل اربابی¹، مصطفی مافی^{2*}، مجید سلطانی³

1- دانشجوی کارشناسی ارشد، مهندسی مکانیک، دانشگاه بین المللی امام خمینی(ره)، قزوین

2– استادیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه بین المللی امام خمینی(ره)، قزوین

3- استادیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران

* قزوين، صندوق پستى m.mafi@eng.ikiu.ac.ir ،34148-96818

چکیدہ	اطلاعات مقاله
	مقاله پژوهشی کامل
امروزه شناخت زود هنگام بیماریهای صعبالعلاج از قبیل سرطان، نقش اساسی را در جلوگیری از پیشرفت بیماری ایفا میکند. عامل اصلی	دریافت: 21 مهر 1396
مرگ و میر ناشی از سرطان، بازگشت دوبارهی این بیماری به سبب رها شدن سلولهای سرگردان توموری در خون بیمار است. از میان	پذیرش: 23 آذر 1396
روشهای مختلفی که برای پایش خون در سالهای اخیر ابداع شدهاند، روشهای مبتنی بر بکارگیری جریان در مقیاس میکرو مورد توجه	ارائه در سایت: 15 دی 1396
ویژهای قرار گرفته است. رشد و توسعهی این روش ها منجر به ظهور ازمایشگاهها در ابعاد میکرو بر روی تراشه گردیده است که قیمت پایین و	<i>کلید واژگان:</i>
سادگی، مزیت اصلی آن است. از آنجایی که اندازهی ذرات زیستی در جریان خون متفاوت است، مسیر حرکت این ذرات در میکروکانال به سبب	میکروسیالات
نیروهای متفاوت وارد بر آنها نیز متفاوت خواهد شد و در نتیجه میتوان با تحلیل مسیر آنها، به طراحی ریزتراشههای زیستی پرداخت. در	جداسازی ذرات زیستی
تحقیق حاضر، یک جریان دو فاز حاوی ذراتی کروی با ابعاد سلولهای خونی مدنظر قرار گرفته و نیروهای مؤثر بر ذرات این جریان اعم از	آزمایشگاه بر روی تراشه
نیروهای لیفت و درگ با استفاده از نرمافزار کامسول مطالعه شدهاند. برای این منظور کانالی واگرا در ابعاد میکرو، طراحی شده و اثر نسبت عرض خروجی به عرض ورودی کانال به عنوان پارامتر هندسی مؤثر در جداسازی ذرات زیستی، بررسی شده است. مطالعه تأثیر ابعاد ذرات و پارامترهای هندسی کانال بر جداسازی ذرات زیستی، اهداف اصلی تحقیق حاضر است. نتایج نشان میدهد که با افزایش نسبت عرض خروجی به ورودی، تجمیع ذرات بزرگتر در خروجی کانال بیشتر خواهد شد.	اينرسى

Two-dimensional modeling of bio-particles separation by Inertia in microchannel

Soheil Arbabi¹, Mostafa Mafi^{1*}, Madjid Soltani²

1- Department of Mechanical Engineering, Imam Khomeini International University, Qazvin, Iran

2- Faculty of Mechanical Engineering, K. N. Toosi University of Technology, Tehran, Iran

* P.O.B. 34148-96818 Qazvin, Iran, m.mafi@eng.ikiu.ac.ir

ARTICLE INFORMATION ABSTRACT Early diagnosis of hypertensive diseases such as cancer plays an essential role in preventing disease Original Research Paper Received 13 October 2017 progression. The main cause of death from cancer is the reappearance of the disease due to the release Accepted 14 December 2017 of tumor cells in the blood of the patient. Among the various methods that have been devised for Available Online 05 January 2018 monitoring blood in recent years, the techniques based on micro-scale flow have specially been considered. The development of these methods has led to the emergence of microfluidics laboratories Keywords: on the chips, which their main advantages are low prices and simplicity. Since the particles' sizes are Micro fluidics Bio particles Separation different in the flow of blood, the direction of these particles in the micro-channels will vary due to the Lab on a chip different forces, and therefore they can be analyzed to the design of bio-microchips. In the present Inertia study, a two-phase flow containing spherical particles with the dimensions of blood cells was considered, and the forces affecting the particles of this current, including the lift forces and drag forces, were studied using COMSOL software. For this purpose, a micro divergent channel was designed and the effect of ratio of the outlet width to the inlet width (Aspect Ratio) as an effective geometric parameter in the biological particle separation was analyzed. The study of the effect of particle dimensions and various geometric parameters of the channel on bio-particles separation are the main goals of this research. The results show that by increasing the Aspect ratio, focusing of the larger particles would increase at the outlet of micro-channel.

برای بررسی روند پیشرفت بیماری سرطان بسیار ضروری میباشد[1]. در بیماران سرطانی مبتلا به تومور تویر ٬، سلولهای سرگردان توموری٬ از تومور

1- مقدمه

امروزه شناسایی و درمان بسیاری از بیماریها از جمله سرطان، به شناخت و بررسی سلولهای خونی بستگی دارد، لذا نمونه گیری از خون و آنالیز سلولها

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

S. Arbabi, M. Mafi, M. Soltani, Two-dimensional modeling of bio-particles separation by Inertia in micro-channel, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 18, No. 01, pp. 239-246, 2018 (in Persian)

DOR: 20.1001.1.10275940.1397.18.1.39.6

¹ Solid tumor

اولیه جدا و وارد جریان خون می گردند و می توانند با مهاجرت به دیگر اعضای بدن، نقش کلیدی در بازگشت دوبارهی بیماری^۲ که عامل بیش از 90 درصد مرگهای ناشی از سرطان است، داشته باشند[2-4]. روشهای متداول برای بررسی و شمارش سلولهای خونی، زمانبر، پرهزینه و گاها" تهاجمی^۳ هستند. تعداد سلولهای سرگردان توموری شناور در خون بیمار نقش بهسزایی در پیشبینی پیشرفت بیماری و همچنین انتخاب روش درمان مناسب دارد. افزایش تعداد این سلولها می تواند نشانگر این موضوع باشد که روش شیمی درمانی مؤثر نبوده است یا تغییری در تومور اولیه رخ داده است که باعث افزایش مقاومت سلولها نسبت به روش درمانی کنونی شده است. همچنین جداسازی سلولهای سرگردان توموری در مطالعات سرطان برای بررسی مکانیزم بازگشت بیماری و درک ساز و کار ایجاد تومور ثانویه ضروری میباشد[1-3]. در سالهای اخیر روشهای شمارش و نمونه گیری از خون مبتنی بر بکارگیری جریان در مقیاس میکرو با توجه به کمهزینه بودن و سادگی، توجه بسیار زیادی به خود جلب کردهاند. استفاده از این روشها باعث می گردد که امکان بررسی خون بیمار به دفعات امکان پذیر باشد و نگرانیهایی از قبیل در معرض پرتو قرار گرفتن و همچنین هزینههای بالای روشهای سیتی اسکن و پت اسکن^۴ مرتفع گردند. فناوری ریزتراشههای آزمایشگاهی^۵ برای جداسازی سلولی به دو روش عمدهی فعال^۶ و غیرفعال^۷ تقسیم میشوند. روشهای فعال خود به روشهای اپتیکال[6,5] مغناطيسى [7] صوتى [8]، الكتروكينتيك [9]، دى الكتروفورسيس [10] تقسیمبندی میشوند. این روشها علی رغم دقت بالا، در میزان دبی ورودی^ نمونه مورد بررسی محدودیت دارند. همچنین دارای ساختاری پیچیده و نیازمند کنترل خارجی میباشند. در اکثر روشهای فعال، استفاده از بایومارکرها^۹ ناگزیر میباشد. جداسازی سلولی در روشهای غیرفعال عموما براساس نيروهاي هيدروديناميكي و اينرسي[12,11] و اندازهي ذرات [14,13] است. این روش ها به دلیل عدم نیاز به بایومارکر و سادگی، بسیار مورد توجه پژوهشگران قرار گرفتهاند.

جداسازی به کمک اینرسی یکی از روشهای رایج غیرفعال است که در سالهای اخیر، مورد توجه قرار گرفته است. مارتل و تونر[15] طراحی ریزتراشه بر پایه روش اینرسی برای جداسازی ذرات زیستی مورد مطالعه قرار داده و پارامترهای مؤثر بر جداسازی ذرات از قبیل طول کانال را تحلیل نمودند. ژو و همکاران[13] به صورت تجربی، جداسازی ذرات در میکرو کانالها را بررسی نمودند و عوامل مؤثر هندسی کانال بر کیفیت جداسازی را به صورت تجربی مشخص نمودند. امینی و همکاران[16] جداسازی به کمک اینرسی در هندسههای مختلف کانال به خصوص کانالهای مارپیچ را مدنظر قرار دادند. در کانالهای مارپیچ علاوه بر نیروهای لیفت و درگ، نیروی گریز از مرکز به علت شکل مارپیچی کانال نیز نقش نیروی مؤثر در جداسازی سلولی بازی میکند.

با وجود مطالعات وسیع تجربی و تحلیلی در دسترس بر روی روش اینرسی در کانالهایی با هندسههای مختلف، اثر پارامتر نسبت عرض خروجی به عرض ورودی^{۱۰} در کانالهای واگرا به منظور جداسازی ذرات زیستی، به

2- توصیف روش جداسازی ذرات در میکرو کانالها و پارامترهای مؤثر بر آن

جداسازی در روشهای غیر فعال در کانالهای مستقیم، تحت اثر نیروهای هیدرودینامیکی شامل نیروهای لیفت دیواره^{۱۱}، لیفت توزیع سهموی سرعت جریان¹² و نیروی درگ انجام میگیرد. ذرات پس از ورود به تراشه تحت اثر برآیند این نیروها، نقطهی تعادلی نزدیک دیواره پیدا میکنند که این نقطه تعادل بسته به اندازهی ذرات و نوع هندسهی کانال، متفاوت است. در این تحقیق برای دو ذرهی متفاوت در ابعاد ذرات زیستی، مسیر ذرات تحت اثر نیروهای هیدرودینامیکی بررسی میگردد و به کمک شبیهسازی در نرمافزار کامسول، خطوط مختلف جریان برای این دو ذره ترسیم میگردد و اثر پارامتر هندسی نسبت عرض خروجی به عرض ورودی کانال بر جداسازی ذرات، مورد بررسی قرار میگیرد.

1-2- نیروهای مؤثر بر ذرات در میکروکانال

جا بهجایی ذرات تحت اثر اینرسی، نخستین بار توسط سرج و سیلبربرگ در سال 1960 مطالعه گردید[17]. آنها ذراتی با قطری حدود یک میلیمتر را به صورت تصادفی در ورودی یک کانال استوانهای با قطر یک سانتیمتر پراکنده نمودند و مشاهده کردند که ذرات پس از طی مسیری، در عرض کانال جا به جا شده و در نزدیکی دیواره (در بازهی حدود %60 نسبت به شعاع کانال به سمت دیواره) تجمع میکنند و این فاصله با افزایش عدد رینولدز کاهش پیدا میکند[13]. نیروهای وارد بر ذرات در یک جریان لزج شامل نیروی لیفت ناشی از منحنی توزیع سهموی سرعت، لیفت ناشی از چرخش ذرات^{۱۲}، نیروی لیفت سافمن^{۱۲}، و نیروی درگ است. برهمکنش این نیروها در کانالهای غیر-مدور منجر به کاهش تعداد نقاط تعادل میگردد به طوری که در کانالهای مستطیلی[13] دو نقطهی تعادل و در کانالهای مربعی چهار نقطهی تعادل مشاهده میگردد[18,13]. در ادامه هریک از نیروهای فوقالذکر و پارامترهای مؤثر بر آن، تشریح میگردند.

1-1-2- نیروی لیفت ناشی ازحضور دیواره

برای یک ذره که نسبت قطر آن (*a*) به قطر هیدرولیکی کانال (*H*)، خیلی کمتر از یک است (1>>*A*/*A*)، اما ابعاد آن به نحوی نیست که مانند مولکولهای سیال عمل کند، دیواره با تغییر میدان جریان حول ذره باعث تغییر نیروی خالص وارد بر ذره می گردد[15]. لذا هر ذره با دیوارههای کانال بر همکنش خواهد داشت و این بر همکنش دو اثر را به وجود میآورد 1) ذره آرامتر از جریان حرکت می کند. 2) گرادیان فشاری بین دیواره و ذره پدید میآید که باعث اعمال نیرو در جهت دور شدن ذره از دیواره می گردد. در واقع با تغییر خطوط جریان در سمت دور از دیواره، جریان در آن سمت شتاب می گیرد و باعث دور شدن ذره از دیواره می گردد (شکل 1). رابطهی (1) نیروی لیفت اثر دیواره وارد بر ذرات را نشان داده است[15]. مشاهده

14 Saffman lift force or slip shear induced lift force

11 Wall induced lift force

12 Shear induced lift force

13 Rotation induced lift force

¹ Circular Tumor Cells(CTCs) ² metastasis

³ Invasive

CT Scan & PET Scan

⁵ Lab on a Chip ⁶ Active

⁷ Passive

⁸ Low throughput 9 Label free

¹⁰ Aspect Ratio

صورت جامع، مورد بررسی و مطالعه قرار نگرفته است. لذا در این تحقیق، اثر نسبت عرض خروجی به عرض ورودی کانال به عنوان پارامتر هندسی مؤثر در جداسازی ذرات زیستی، مدنظر قرار گرفته است.



Fig. 2 Shear induced lift force [15]

شكل 2 نيروى ليفت برشى[15]

$$F_{\rm R} = \frac{1}{8} \pi a^3 \rho_{\rm f} \left(u_{\rm f} - u_{\rm p} \right) \times \Omega \tag{4}$$

نیروی دیگری که در این بخش بررسی میگردد، نیروی لیفت سافمن است (رابطهی 5). حضور دیواره باعث ایجاد یک نرخ برش در جریان میگردد که این برش باعث عقب ماندگی ذرات پشت جریان سیال میگردد، در نیتجه اختلاف سرعت سیال و ذره باعث ایجاد نیروی لیفت سافمن میگردد. جهت این نیرو همیشه در جهت بیشینهی سرعت نسبی سیال و ذره و مطابق شکل 8 است. این نیرو از رابطهی (5) محاسبه میگردد. در این رابطه 81.2=*k* γ نرخ برش و ۲ ویسکوزیتهی سینماتیکی میباشد [19].

$$F_{\rm s} = \frac{\kappa}{4} \left(U_{\rm f} - u_{\rm p} \right) a^2 (\gamma {\rm v}^{-1})^{\frac{1}{2}}$$
(5)

4-1-2- نیروی درگ

نیروی درگ وقتی پدید میآید که یک جسم درون سیال حرکت کند یا سیالی از روی جسمی عبور کند. این نیرو در راستای مسیر حرکت ذرات وارد میگردد. برای ذرات کروی با رینولدز ذرهای کمتر از 1 (رابطهی 6) – که شامل جریان ذرات زیستی در میکروکانالها نیز میشود- نیروی درگ از رابطهی استوکس (رابطهی 7) محاسبه میشود[15]. در این روابط Rec رینولدز جریان در کانال، μ قطر هیدرولیکی کانال، μ ویسکوزیتهی سیال و $_{\mathrm{sf}}$

$$Re_{p} = Re_{c} \left(\frac{a}{D_{h}}\right)^{2}$$
(6)
$$F_{r} = 6\pi u a U$$
(7)

$$F_{\rm D} = 6\pi\mu a U_{\rm sf} \tag{7}$$

2-2- بر آیند نیروهای مؤثر بر ذرات زیستی در هندسههای دوبعدی از بین نیروهای معرفی شده در بالا، نیروهای لیفت دیواره، لیفت برشی و نیروی درگ در هندسهی دو بعدی مورد نظر در این تحقیق، بر ذره اعمال



Fig. 3 Left to right rotation induced lift force and Saffman lift force [19]

شکل 3 نیروهای لیفت ناشی از چرخش چپ به راست ذره و نیروی لیفت سافمن [19] $C_{\rm W}$ ، (D)، قطر هیدرولیکی کانال ($D_{\rm h}$)، رابطهی عکس دارد. در رابطهی (1)، $C_{\rm W}$ ضریب لیفت دیواره، ρ چگالی سیال، $U_{\rm max}$ ماکزیمم سرعت سیال در مقطع کانال است. برای کانال دو بعدی با مقطع مستطیلی، قطر هیدرولیکی کانال برابر با عرض ورودی، H فرض میشود.

$$F_{\rm w} = \frac{C_{\rm w} \rho U_{\rm max}^2 a^6}{H^4} \tag{1}$$

باید توجه شود که منحنی توزیع سرعت در میکرو کانال در کلیهی روشهای غیرفعال، سهموی شکل است. این در حالی است که با اعمال نیروهای خارجی در روشهای فعال، منحنی توزیع سرعت تغییر میکند و اساسی در جداسازی ذرات در روشهای فعال را نیروی ناشی از میدان خارجی بازی میکند. لذا استخراج منحنی توزیع سرعت در روشهای غیرفعال و اطمینان از سهموی بودن آن، نشانهای از صحت میدان جریان در میکروکانال خواهد بود، موضوعی که در بخش نتایج تحقیق حاضر نیز بدان پرداخته شده است.

2-1-2- نيروى ليفت برشى

توزیع سرعت در جریان لزج در سیستمهای غیرفعال، سهموی شکل است. بنابراین ذره در دو طرف خود سرعتهای متفاوتی تجربه می کند و بنابر قانون برنولی، اختلاف فشار در دو طرف ذره پدید می آید که سبب ایجاد نیروی لیفت بر ذره می شود (شکل 2). جهت این نیرو از مرکز کانال به سمت دیوارهها می باشد. مشاهده می شود که این نیرو با توان سوم قطر ذرات (*a*) رابطهی مستقیم و با قطر هیدرولیکی کانال رابطهی عکس دارد. در این رابطه رابطهی مستقیم و با قطر هیدرولیکی کانال رابطهی عکس دارد. در این رابطه دی ضریب لیفت، ρ چگالی و U_{max} حداکثر سرعت سیال در مقطع کانال است. باید توجه شود که این نیرو از چرخش ذرات مستقل اما به رینولدز جریان (مطابق رابطهی 2) و نرخ برش وابسته است که این وابستگی در ضریب لیفت نمایان می گردد. به نحوه اثر این نیرو و مقدار آن، به ترتیب در شکل 2 و رابطهی (3) اشاره شده است.

$$Re = \rho UH/\mu$$
(2)
$$F_{s} = \frac{C_{s}\rho U_{max}^{2}a^{3}}{H}$$
(3)

3-1-2- نیروی لیفت ناشی از چرخش و نیروی لیفت سافمن

 Ω در یک جریان غیر لزج، یک ذرهی کروی با سرعت زاویه ای ثابت Ω می چرخد. با فرض عدم وجود لغزش بر روی سطوح کره در شکل 3، سرعت جریان در سطح پایینی کمتر از سرعت در سطح بالایی است و بر اساس قانون برنولی، فشار در سطح پایینی، بیشتر از فشار در سطح بالایی است. این مسأله باعث ایجاد نیروی لیفت FR بر ذره می گردد که مطابق رابطهی (4) محاسبه می گردد. در این رابطه، $U_{\rm f}$ سرعت جریان سیال، $u_{\rm p}$ سرعت ذره و Ω سرعت زاویه ای چرخش ذره می باشد[19].



Fig. 1 Wall induced lift force [15]

شكل 1 نيروى ليفت ديواره[15]

می شود. نیروهای لیفت سافمن و لیفت ناشی از چرخش ذره در اغلب کاربردهای میکروسیالات در مقایسه با سایر نیروها، ناچیز و قابل صرفنظر است [19]. از آنجایی که دو نیروی لیفت دیواره و لیفت برشی در یک راستا اما در جهتهای متفاوت وارد می گردند، نیروی لیفت دیواره ذرات را از دیواره دور و نیروی لیفت برشی، ذرات را از مرکز کانال به سمت دیواره میراند. لذا ضروری است که برآیند این دو نیرو محاسبه گردد. هو و لیئال[20] و آسمولو [21] نشان دادند که برآیند این دو نیرو به سادگی و با استفاده از برهمنهی ($F_{\mathrm{W}} \propto$ قابل حصول نیست، چرا که نیروی لیفت ناشی از دیواره، طبق رابطه ، تنها در نزدیکی دیواره اثر می کند نه سرتاسر کانال [13]. در این a^3/δ رابطه a قطر ذره و δ فاصله از ديواره است. ايشان رابطهی (8) را جهت aمحاسبه برآیند این دو نیرو معرفی نمودند. در این رابطه eta ضریب بی بعد برش، γ ضریب بی بعد نرخ برش و G_1 و G_2 ضرایب هندسی و مرتبط با C_L جابهجایی عرضی ذرات میباشند. میتوان عبارت $(eta^2 G_1 + eta \gamma G_2)$ را با (ضريب ليفت) جايگزين نمود.

$$F_{\rm L} = \frac{(\beta^2 G_1 + \beta \gamma G_2) \rho U_{\rm max}^2 a^4}{H^2} \tag{8}$$

از آنجایی که به دست آوردن تک تک متغیرهای این رابطه برای کانال C_{L} دشوار است از نمودار اسکونبرگ و هینچ[22] برای به دست آوردن ضریب استفاده می شود. چائو و همکاران[23] با استفاده از روش حل عددی مستقیم^۲ اصلاحاتی برای این نمودار در نظر گرفتند و توانستند به طور دقیق ضریب لیفت را محاسبه و ترسیم کنند. برای جلوگیری از گرفتگی میکروکانال باید نسبت قطر ذره به قطر کانال که به صورت Z=a/H معرفی می شود، حتما كمتر از یک (Z<1) باشد. نمودار شكل 4 ضریب لیفت وارد بر ذرات در جریان اینرسی که با استفاده از نرم افزار کامسول و بر پایهی نتایج ارائه شده به وسیلهی اسکونبرگ و هینچ [22] باز ترسیم شده است را نشان میدهد. در این نمودار، y موقعیت عرضی ذره و H عرض ورودی کانال است. مشخص است که برآیند نیروهای لیفت در مرکز کانال (y=0) مساوی با صفر است و برای بخش بالایی کانال (v>0)، با دور شدن از مرکز به علت چیرگی اثر نیروی لیفت برشی، برایند به سمت دیوار میباشد (CL>0). با نزدیک شدن ذره به دیواره، با غالب شدن اثر لیفت دیواره، برآیند به سمت مرکز کانال میشود (CL<0). بدیهی است که همین تغییرات برای بخش پایینی کانال (y<0) مورد انتظار است، به همین دلیل، نمودار نسبت به مرکز کانال معکوس و قرينه است.

3- معادلهی حرکت ذرات

حرکت ذرات به وسیلهی قانون دوم نیوتون و اعمال نیروهای هیدرودینامیکی که پیش از این معرفی شد، به دست میآید. نیروهای هیدرودینامیکی با انتگرال گیری تنش بر سطح ذرات به صورت معادلات (9- الف) یا (9- ب) اعمال میشود. در این معادلات $U_{
m p}$ سرعت حرکت ذرات، Ω_p سرعت حرکت زاویهای ذرات، 1 تانسور یکه، $X_{\rm CM}$ مرکز جرم ذره و I تانسور اینرسی و به صورت $I = 8 \Pi \rho_{\rm p} a^5 / 15$ معرفی می شود.

$$m_{\rm p} \frac{dU_{\rm p}}{dt} = \int_{\Sigma} (-p1 + \tau) \cdot nd\sigma + m_{\rm p}g \qquad (1.9)$$

$$\frac{d(I.\Omega_{\rm p})}{dt} = \int_{\Sigma} (X - X_{\rm CM}) \times [(-PI + \tau) \cdot n] d\sigma \qquad (-9)$$



Fig. 4 lift Coefficient based on Schonberg & Hinch Diagram [22,23] شكل 4 ضريب ليفت براساس نمودار اسكونبر گ و هينچ [23,22]

و این رابطه u سرعت سیال، ρ چگالی سیال و μ معرفی می شود که در این رابطه uP میدان فشار است.

$$\nabla u = 0 \qquad (i \pm 10)$$

$$\frac{\partial u}{\partial u} + (u, \nabla)u = -\frac{\nabla p}{\nabla u} + v\nabla^2 u \qquad (-10)$$

 $\frac{\partial t}{\partial t} + (u, \nabla)u = -\frac{1}{\alpha} + v\nabla^2 u$ با استفاده از روش لاگرانژ برای پیش بینی مسیر ذرات و در نظر گرفتن میدان سرعت توسعه یافتهی آرام^۳ در ورودی کانال، شرط عدم لغزش در دیوارهی کانال، فشار ورودی مشخص و فشار خروجی برابر با محیط، حرکت ذرات به صورت معادلهی (11) قابل بیان است[23]:

$$\frac{dU_{\rm p}}{dt} = \frac{18\mu}{\rho_{\rm p}a^2} \frac{C_{\rm D} {\rm Re}_{\rm s}}{24} \left(u - U_{\rm p}\right) + \frac{g(\rho_p - \rho)}{\rho_{\rm p}} + \frac{1}{2} \frac{\rho}{\rho_{\rm p}} \frac{d(u - U_p)}{dt} + \frac{F_{\rm l}}{\frac{\pi a^3 \rho_{\rm p}}{6}}$$
(11)

جملهی اول معادلهی (11) نشان دهندهی نیروی پسا بر حسب واحد جرم ذرات است. CD ضریب درگ و Res رینولدز برحسب سرعت نسبی ذره است که به صورت ${
m Re}_{
m s}=(
ho a(u-u_{
m p}))/\mu$ محاسبه می گردد. جمله ی دوم معادله، نیروی شناوری است که با توجه به جرم کم ذرات زیستی صرف نظر می گردد. جمله یسوم به نام نیروی جرمی مجازی[†] که ناشی از شتاب گرفتن سیال در اطراف ذره است شناخته می شود. جمله ی چهارم این معادله نمایندهی نیروهای لیفت اینرسی است.

4- مدلسازی دوبعدی میکروکانال

برای بررسی اثر اینرسی، دو ذره با قطرهای 5 و 20 میکرومتر که به ترتیب نزدیک به ابعاد گلبولهای قرمز و سلولهای سرگردان توموری هستند، در کانالی با ابعاد شکل 5 و مشخصات جدول 1 در نظر گرفته شده است. برای محاسبهی طول کانال، از رابطهی مارتل و تونر استفاده شده است[15]:

$$L = \frac{\pi \mu H^2}{C_{\rm L} \rho U_{\rm max} a^2} \tag{12}$$

بر اساس مطالعات پلپاپوتسکی و همکاران [24,13] ذرات کوچکتر تأثیریذیری کمتری نسبت به ذرات بزرگتر در جریان دارند. لذا در این تحقیق، بخش ابتدایی کانال با در نظر گرفتن قطر ذرات کوچکتر و بخش انتهایی با توجه به قطر ذرات بزرگتر و مطابق رابطهی 12 طراحی شده است. طبيعي است كه براي تأثير بر ذرات كوچكتر بخش ابتدايي طولاني تر خواهد بود.(از رابطهی (12) برای محاسبهی هر دو بخش کانال استفاده شده است که نتایج آن در جدول 1 آورده شده است). همان طور که پیش از این اشاره

242

¹ Super position ² Direct Numerical Solution(DNS)

³ Laminar-in-flow 4 Virtual mass force

سهیل اربابی و همکاران

Table 2 Mesh Descriptions

مقدار

0.8494

14308

2080

1092

1000

800

600

400 200

-400 -600

-800

-1000 -1200

0.95

1

Fig. 7 Distribution of 5 micrometer particles on the out-let of channel

Ę 0 -200

in the third second

Ę 0 -200 -400 -600 -800 -1000 -1200

in the third second

مستقیم با ابعاد 200 میکرومتر در 0.00837 متر است. سپس کانالی واگرا^۲ با

برای مشبندی کانال از ماژول مش بندی نرم افزار کامسول استفاده شده

است، به این صورت که از ترکیب المان های مثلثی شکل و مربعی شکل برای مشبندی کانال و مرزها استفاده شده است. در جدول 2 مشخصات مشبندی

در این تحقیق، 20 عدد از هر میکروذره با توزیع یکنواخت^۳ در عرض ورودی

کانال رها شدند و برای بازهی زمانی 3 ثانیه با گامهایی برابر با 0.005 ثانیه، توزيع ذرات در طول مسير و انتهاى كانال استخراج شده است. يراكندگي ذرات در انتهای بازه زمانی (زمان برابر با 3 ثانیه) مطابق شکلهای 7 و 8 به

ترتیب برای ذرات با قطر 5 و 20 میکرومتر آورده شده است. به ذرات نیروی

ليفت برآيند در جهت عمود بر مسير حركت ذرات مطابق رابطهى (8) وارد

زاویهی 15 درجه به کانال مستقیم دیگری متصل شده است که به اندازهی

0.00209 متر امتداد می یابد.

کانال، آورده شده است.

5- بحث و بررسي نتايج

جدول 2 مشخصات مشبندى

متوسط كيفيت

المانهای مثلثی

المانهاي مربعي

المانهای مرزی

توضيح

1.1

شکل 7 توزیع ذرات 5 میکرومتری در خروجی کانال در ثانیهی 3

1.05 µm

1.15×104

 1.15×10^{4}

2-4- مشخصات مشبندی کانال

شد منحنی توزیع سرعت در میکروکانال به صورت سهموی است، به همین منظور توزیع سرعت در سه مقطع F (میانه ی بخش انبساطی کانال)، مقطع G (میانهی مسیر بخش واگرا) و مقطع B (انتهای میکروکانال) در شکل 6 رسم شده است. مشاهده می شود که مطابق پیش بینی، توزیع سرعت در میکروکانال سهموی شکل است که شکل معمول در روشهای غیرفعال است.

1-4- مشخصات جريان وكانال

اطلاعات کامل هندسه و جریان در جدول 1 آورده شده است. برای وارد کردن نيروى ليفت وارد بر ذرات از نمودار اسكونبرگ و هينچ استفاده شده است[22]. شرط مرز خروجی نیز شرط مرزی فشار ثابت و برابر با فشار اتمسفریک در نظر گرفته شده است. برای حل مسیر حرکت ذرات، دیوارهها با شرط مرزى ارتجاعى^ا فرض شدهاند. بخش ابتدايى ميكرو كانال، كانالى



Fig. 5 Geometry of micro channel

شکل 5 هندسهی میکروکانال



شکل 6 توزیع سرعت سیال در مقاطع عرضی G،F و B

جدول 1 مشخصات جریان و هندسه کانال

Table 1 Specification of fluid and channel geometry

مقدار	مشخصات سيال و هندسه كانال
1000 kg/m ³	چگالی سیال
1e-3 Pas	ویسکوزیته ی دینامیکی سیال
20 µm	قطر ذرهی بزرگتر
5 µm	قطر ذرەى كوچكتر
1019 kg/m ³	چگالی ذرہی بزرگتر
1060 kg/m ³	چگالی ذرهی کوچکتر
200 µm	عرض ورودی کانال (A)
800 µm	عرض خروجی کانال (B)
8.37×10^{-3} m	طول بخش ایتدایی کانال (C)
$(B/2-A/2)\cos(\theta)/\sin(\theta)$	طول بخش واگرای کانال (D)
15 deg	($ heta$ زاویهی کانال ($ heta$
2.09×10^{-3} m	طول بخش انتهایی کانال (E)
15	عدد رینولدز جریان

¹ Bounce

0.9

0.95

1

Fig. 8 Distribution of 20 micrometer particles on the out-let of channel

1,05

شکل 8 توزیع ذرات 20 میکرومتری در خروجی کانال در ثانیهی 3

1.1

² Expansion



Fig. 10 Distribution of 20 micrometer particles in micro-channel in the 0.3 second

شکل 10 توزیع ذرات20 میکرومتری در کانال در ثانیهی 0.3

می شود و تأثیر این پارامتر بر ذرات بزرگتر (20 میکرومتر) بیشتر است. مشخصات عرض خروجی به ورودی کانال در 4 حالت مختلف در جدول 3 آورده شده است. شایان ذکر است که در تمامی بخشهای شکل 12 تعداد ذرات رها شده در ورودی 5 عدد می باشند که با افزایش نسبت عرض خروجی



شده است. همچنین نیروی درگ بر اساس رابطهی (6) در جهت حرکت ذرات وارد گردیده است. به علت ذات شناور بودن ذرات و ناچیز بودن وزن آنان، از نیروی گرانش صرفنظر شده است.

به منظور بررسی دقیقتر مسیر ذرات در طول کانال در شکلهای 9 و 10 موقعیت ذرات در ثانیهی 0.3 به ترتیب برای ذرهی 5 میکرومتری و 20 میکرومتری آورده شده است. مشاهده میگردد که ذرات کوچکتر در بخش بالادست جریان ٔ به دیواره ها نزدیکتر هستند چرا که به ذرات کوچکتر نيروى ليفت كمترى از ديواره وارد مى گردد (رابطهى 1).

ذرات تحت اثر نیروی لیفت برشی از خط مرکزی کانال به سمت دیوارهها مهاجرت میکنند و با نزدیک شدن به دیواره، تحت اثر نیروی لیفت دیواره، به نقطهی تعادل خود در عرض کانال میرسند. همان طور که اشاره شد به علت نیروی لیفت دیواره کمتر وارد شده به ذرات کوچک، این ذرات در طول مسیر نسبت به ذرات بزرگ، به دیواره ها نزدیکتر هستند. در واقع ذرات کوچکتر تحت اثر تحمل کمتر نیروی لیفت دیواره تقریباً در تمام بخشهای کانال پراکنده شدهاند و در خروجی، در محدودهی وسیعتری توزیع می گردند. اما ذرات بزرگتر به علت تأثیر پذیری بیشتر از نیروی لیفت دیواره، در نقاط مرکزی کانال تجمع پیدا میکنند. با توجه به تمایز نقاط تعادل برای ذرات بزرگتر، این روش برای جداسازی ذرات به خصوص سلولهای سرگردان توموری که اندازههای بزرگتری نسبت به سایر اجزای خون دارند، می تواند مورد استفاده قرار گیرد.

1-5- بررسی تغییر نسبت عرض ورودی کانال به عرض خروجی ً

در این بخش، به منظور بررسی اثر پارامتر نسبت عرض خروجی به ورودی کانال (B/A) بر کیفیت جداسازی، یک میکروکانال واگرا با نسبتهای عرضهای مختلف در نرمافزار کامسول مدلسازی شده است و تأثیر پارامتر نسبت عرض خروجی به ورودی برتجمع^۳ ذرات در خروجی کانال، برای هر دو ذره 5 و 20 میکرومتری مطالعه شده است. لازم به ذکر است که تمامی نتایج ارایه شده در قسمت قبل (شکلهای 7 تا 10) برای نسبت B/A=4 می باشد (*B*=800μm) و *B*=800μm). در ادامه، به منظور مقایسه واضحتر و بهتر مسیر ذرات، تعداد ذرات در ورودی 5 عدد در نظر گرفته شده و نتایج برای نسبتهای مختلف B/A ارائه شده است. با بررسی شکلهای 11 و 12 مشاهده می شود که با افزایش نسبت B/A تمرکز ذرات در خروجی بیشتر



0.3 second

شکل 9 توزیع ذرات5 میکرومتری در کانال در ثانیهی 0.3

DOR: 20.1001.1.10275940.1397.18.1.39.6

¹ Up-stream segment

² Aspect Ratio ³ Focusing



Fig. 12 20 micro meter particles' stream line in channel with different aspect ratio (a=2,b=4,c=8,d=10)

شکل 12 مسیر حرکت ذرات 20 میکرومتری در کانال با نسبت عرض خروجی به ورودی متفاوت (*B/A*) به ترتیب (a=2,b=4,c=8,d=10)

نتایج بیانگر این مهم است که افزایش این نسبت منجر به تمرکز بهتر ذرات بزرگتر در خروجی کانال واگرا میگردد. در پایان میتوان نتیجه گرفت که کانالهای واگرا با ابعاد هندسی متناسب با ذرات مدنظر جهت جداسازی، میتوانند به عنوان ابزاری کارا در جداسازی ذرات زیستی بکار گرفته شوند.

7- فهرست علائم

، عرض ورودی کانال (µm)	A عرض ور
------------------------	----------

- B عرض خروجی کانال (μm)
- (μm) طول بخش ابندایی کانال (μm)
- (µm) طول بخش واگرای کانال (D
 - ل (μm) قطر کانال (μm)



Fig. 11 5 micro meter particles' stream line in channel with different aspect ratio (a=2,b=4,c=8,d=10)

شکل 11 مسیر حرکت ذرات 5 میکرومتری در کانال با نسبت عرض خروجی به ورودی متفاوت (B/A) به ترتیب (a=2,b=4,c=8,d=10)

به ورودی و به تبع آن تجمع بیشتر ذرات در مرکز کانال، مسیرهای برخی ذرات بر یکدیگر منطبق شدهاند (شکلهای c-12 و d-12).

6- جمع بندی و نتیجه گیری

در این پژوهش نمونهای از آزمایشگاه بر روی تراشه به منظور جداسازی ذرات زیستی با ابعاد 5 و 20 میکرومتر مورد بررسی قرار گرفت. در ابتدا جریان سیال در میکرو کانال واگرا با استفاده از نرمافزار کامسول مدلسازی شد.

به منظور راستی آزمایی، منحنی توزیع سرعت جریان استخراج شد که با پیش بینی مورد انتظار در جریانهای اینرسی (سهموی بودن منحنی سرعت) هم خوانی دارد. سپس با وارد کردن نیروها بر ذرات مطابق با روابط ارایه شده و همچنین با طراحی مناسب کانال، مشاهده شد که ذرات زیستی مورد مطالعه، مسیرهای متفاوتی را طی کرده و تمرکز آنها در خروجی کانال متفاوت می گردند. بررسی دقیق نتایج در خروجی کانال، بیانگر تجمیع ذرات بزرگ تر در مرکز کانال است. در ادامه اثر نسبت عرض خروجی به عرض ورودی کانال بر کیفیت جداسازی ذرات زیستی مورد مطالعه قرار گرفت.

جدول 3 مشخصات هندسی میکرو کانال واگرا در نسبتهای مختلف عرض خروجی به ورودی (B/A)

Table 3 Geometric parameters of micro divergent channel at various aspect ratio (B/A)

B/A	<i>B</i> (µm)	A(µm)	شکل
2	800	400	а
4	800	200	b
8	800	100	с
10	800	80	d



- S. Paget, The distribution of secondary growths in cancer of the breast, The [2] Lancet, Vol. 133, No. 3421, pp. 571-573, 1889.
- [3] C. Alix-Panabières, K. Pantel, Circulating tumor cells: Liquid biopsy of cancer, Clinical Chemistry, Vol. 59, No. 1, pp. 110-118, 2013.
- [4] K. Pantel, C. Alix-Panabières, Circulating tumour cells in cancer patients: Challenges and perspectives, Trends in Molecular Medicine, Vol. 16, No. 9, pp. 398–406, 2010.
- M. P. Lee, M. J. Padgett, Optical tweezers: A light touch, Journal of [5] Microscopy., Vol. 248, No. 3, pp. 219-222, 2012.
- K. Dholakia, T. Čižmár, Shaping the future of manipulation, *Nature Photonics*, Vol. 5, No. 6, pp. 335–342, 2011.
 M. Hejazian, W. Li, N. T. Nguyen, Lab on a chip for continuous-flow [6]
- [7] magnetic cell separation, *Lab on a Chip*, Vol. 15, No. 4, pp. 959–970, 2015. J. S. Jeong, J. W. Lee, C. Y. Lee, S. Y. Teh, A. Lee, K. K. Shung, Particle [8]
- manipulation in a microfluidic channel using acoustic trap, Biomedical Microdevices, Vol. 13, No. 4, pp. 779-788, 2011.
- P. K. Wong, C. Y. Chen, T. H. Wang, C. M. Ho, Electrokinetic bioprocessor [9] for concentrating cells and molecules, Analytical Chemistry, Vol. 76, No. 23, pp. 6908-6914, 2005.
- [10] F. Gielen, A. J. deMello, J. B. Edel, Dielectric cell response in highly conductive buffers, *Analytical Chemistry*, Vol. 84, No. 4, pp. 1849–53, 2012.
- [11] N. Pamme, Continuous flow separations in microfluidic devices, *Lab on a* Chip, Vol. 7, No. 12, pp. 1644, 2007.
- [12] T. E. Kagalwala, J. Zhou, I. Papautsky, Continuous size-based separation of Microparticles in straight channels, Proceedings of 14th International Conference on Miniaturized Systems for Chemistry and Life Sciences, Groningen, Netherlands, 3-7 October, 2010. [13] J. Zhou, P. V. Giridhar, S. Kasper, I. Papautsky, Modulation of aspect ratio
- for complete separation in an inertial microfluidic channel, Lab on a Chip, Vol. 13, No. 10, pp. 1919-1929, 2013.
- [14] M. Yamada, M. Nakashima, M. Seki, Pinched flow fractionation: Continuous size separation of particles utilizing a laminar flow profile in a pinched microchannel, Analytical Chemistry, Vol. 76, No. 18, pp. 5465-5471, 2004
- [15] J. M. Martel, M. Toner, Inertial focusing in microfluidics, Annual [15] J. M. Mater, M. Fond, Inclusing in Incontinuous, Annual Review of Biomedical Engineering, Vol. 16, No. 1, pp. 371–396, 2014.
 [16] H. Amini, W. Lee, D. Di Carlo, Inertial microfluidic physics, Lab on a Chip,
- Vol. 14, No. 15, pp. 2739-2761, 2014.
- [17] G. Segré, A. Silberberg, Behaviour of macroscopic rigid spheres in Poiseuille flow Part 1. Determination of local concentration by statistical analysis of particle passages through crossed light beams, Journal of Fluid Mechanics, Vol. 14, No. 1, pp. 115-135, 1962.
- J. Zhou, I. Papautsky, Fundamentals of inertial focusing in microchannels, *Lab on a Chip*, Vol. 13, No. 6, pp. 1121-1132, 2013.
 J. Zhang, S. Yan, D. Yuan, G. Alici, N. T. Nguyen, M. Ebrahimi Warkiani,
- W. Li, Fundamentals and applications of inertial microfluidics: A review, Lab on a Chip, Vol. 16, No. 1, pp. 10-34, 2016.
- [20] B. P. Ho, L. G. Leal, Inertial migration of rigid spheres in two-dimensional unidirectional flows, Journal of Fluid Mechanics, Vol. 65, No. 2, pp. 365-400.1974.
- [21] E. S. Asmolov, The inertial lift on a spherical particle in a plane Poiseuille flow at large channel Reynolds number, Journal of Fluid Mechanics, Vol. 381, No. 4, pp. 63–87, 1999.
- [22] J. A. Schonberg, E. J. Hinch, Inertial migration of a sphere in Poiseuille flow, Journal of Fluid Mechanics, Vol. 203, No. 6, pp. 517-524, 1989.
- [23] C. Liu, C. Xue, J. Sun, G. Hu, A generalized formula for inertial lift on a sphere in microchannels, Lab on a Chip, Vol. 16, No. 5, pp. 884-892, 2016.

t	زمان (s)
и	سرعت (ms ⁻¹)
<i>X,Y</i>	موقعیت ذرات (m)
Ζ	نسبت قطر ذره به قطر کانال
L	طول کانال (m)
а	قطر ذرات (µm)
С	ضريب ليفت

m

Re

جرم ذره (kg)

عدد رينولدز

ثابت سافمن k فشار (kgm⁻¹s⁻²) p

علايم يوناني

نرخ برشی سیال γ ويسكوزيتهي سينماتيكي سيال ν ضريب بيبعد هندسي ß

- ویسکوزیتهی دینامیکی سیال (kgm⁻¹s⁻¹) μ
 - چگالی (kgm⁻³) D

زيرنويسها

CM	مر گز جرم دره
f	مشخصەي سيال
h	قطر هيدروليكي
i	شمارندهی ذرات
j	شمارندهی ذرات
max	بيشينه
р	مشخصهی ذره
S	نيروى ليفت برشي
sf	سرعت نسبی سیال به
w	نيروى ليفت ديواره

8- مراجع

 M. Cristofanilli, Circulating tumor cells, disease progression, and survival in metastatic breast cancer, *Seminars in Oncology*, Vol. 33, No. 9, pp. 9–14, 2006.

ذره