ماهنامه علمى پژوهشى

مهندسی مکانیک مدرس

mme.modares.ac.ir

بررسی سه بعدی دینامیکی و انتشار موج تنش در صفحات ضخیم مدرج تابعی در برابر بار فشاری ناشی از ضربه

حسن ظفرمند¹، مهران کدخدایان^{2*}

1- دانشجوی دکترا، مهندسی مکانیک، دانشگاه فردوسی مشهد، مشهد

2- استاد، مهندسی مکانیک، دانشگاه فردوسی مشهد، مشهد

* مشهد، صندوق پستی 9177948944، پست الکترونیکیkadkhoda@um.ac.ir

چکیدہ	اطلاعات مقاله
در این مقاله به بررسی و تحلیل سه بعدی دینامیکی و انتشار موج تنش در صفحات ضخیم ساخته شده از مواد مدرج تابعی در برابر بار ف ناشی از ضربه پرداخته شده است. خواص مکانیکی ماده (مدول الاستیسیته و چگالی) در راستای ضخامت به طور پیوسته و بر اساس تابع توانی، متغیر و ضریب پواسون ثابت فرض شده است. معادلات حرکت بر اساس نظریه الاستیسیتهٔ سه بعدی به دست آمدهاند و برای حل آن	مقاله پژوهشی کامل دریافت: 08 اردیبهشت 1393 پذیرش: 23 خرداد 1393 ارائه در سایت: 06 مهر 1393
— بارگذاری دینامیکی فرض شده است که سطح فوقانی صفحه تحت بار فشاری است که با زمان به صورت خطی تغییر میکند که سپس و به صورت ناگهانی در زمانی معین باربرداری میشود. بدیهی است که این باربرداری به صورت یک ضربهٔ ناگهانی عمل میکند. در ادامه، پاسخ زمانی تغییر مکان در راستای ضخامت (خیز)، تنش ها در سه جهت و سرعت انتشار موج تنش به ازای توان های مختلف مادهٔ مدرج تابعی، شرایط مرزی گوناگون و نسبتهای مختلف ضخامت به طول مورد مطالعه قرار گرفته است.	<i>کلید واژگان:</i> انتشار موج تنش نظریه الاستیسیتهٔ سه بعدی روش المان محدود مدرج سه بعدی بار ضربه
	مواد مدرج تابعي

Three dimensional dynamic analysis and stress wave propagation in thick functionally graded plates under impact loading

Hassan Zafarmand, Mehran Kadkhodayan'

Department of Mechanical Engineering, Ferdowsi University of Mashhad, Mashhad, Iran *P.O.B. 9177948944, Mashhad, Iran, kadkhoda@um.ac.ir

been investigated.

ARTICLE INFORMATION	Abstract
Original Research Paper Received 28 April 2014 Accepted 13 June 2014 Available Online 28 September 2014	In this paper the three dimensional dynamic analysis and stress wave propagation in thick functionally graded plate subjected to impact loading is studied. Material properties (elasticity modulus and density) are assumed to vary continuously through the thickness direction of the plate according to a simple power law distributions and the Poisson's ratio is assumed to be
Keywords: Stress Wave Propagation Three Dimensional Elasticity Theory Three Dimensional Graded Finite Element Method Impact Loading Functionally Graded Materials	constant. The equations of motion are based on three dimensional theory of elasticity. The three dimensional Graded Finite Element Method (GFEM) based on Rayleigh-Ritz energy formulation and Newmark direct integration method has been applied to solve the equations in time and space domains. It is assumed that in dynamic loading the upper surface of the plate is subjected to a pressure load that varies linearly with time, and suddenly is unloaded at a specified time. This unloading acts as an impact loading. Afterward, the time histories of displacement through the thickness, stresses in three dimensions and velocity of stress wave propagation for different values of power law exponents, various boundary conditions and thickness to length ratios have

1- مقدمه

رفتار مکانیکی مواد مدرج تابعی با هندسههای گوناگون و شرایط بارگذاری متفاوت، توسط محققین بسیاری بررسی شده است. در میان هندسههای مورد بررسی، صفحات به علت کاربرد وسیع در سازههای مهندسی، از اهمیت بیشتری برخوردارند. اکثر قریب به اتفاق تحقیقاتی که در زمینهٔ تحلیل صفحات انجامشده، مبتنی بر نظریههای دو بعدی مانند نظریه کلاسیک یا نظریههای تغییر شکل برشی است. اگر چه با استفاده از این نظریهها مسئله سادهتر و حجم محاسبات کمتر میشود، اما به علت فرضیات ساده کننده، به خصوص در صفحات ضخیم و نسبتاً ضخیم دقت جوابها

مواد مدرج تابعی، مواد مرکب غیر همگنی هستند که از دو یا چند مادهٔ مختلف تشکیل شدهاند و ترکیب یا درصد حجمی اجزاء تشکیل دهنده به طور پیوسته در امتداد یک یا دو بعد خاص متغیر است، در نتیجه خواص و ساختار آنها به طور پیوسته در امتداد همان بعد تغییر خواهد کرد. این ایده اولین بار توسط محققان ژاپنی استفاده شد [1]. تغییرات تدریجی و پیوستهٔ این مواد باعث شده تا دارای ویژگیهای بسیار مهم و سودمندی جهت کاربرد در صنایع مختلف باشند.

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

H. Zafarmand, M. Kadkhodayan, Three dimensional dynamic analysis and stress wave propagation in thick functionally graded plates under impact loading, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 14, No. 11, pp. 89-96, 2014 (In Persian)



پایین می آید. لذا برای تحلیل صفحات ضخیم نظریه های دو بعدی مناسب نبوده و باید از نظریههای سه بعدی استفاده کرد.

تاکنون مقالات بسیاری در زمینهٔ پاسخ دینامیکی صفحات ساخته شده از مواد مدرج تابعی نگاشته شده است. اکبرزاده و همکارانش [2] رفتار مکانیکی صفحات مدرج تابعی تحت بارهای استاتیکی و دینامیکی را بررسی کردهاند. معادلات بر اساس نظریه برشی مرتبهٔ اول و سوم به دست آمده و به حل تحلیلی آنها یرداخته شده است. رضایی مژدهای و همکارانش [3] به تحلیل سه بعدی استاتیکی و دینامیکی صفحات مدرج تابعی پرداختهاند. معادلات حاکم با استفاده از روش بدون المان محلى پتروف گاركين¹حل شدهاند. سان و لو [6-4] پاسخ گذرا و انتشار موج تنش در صفحات مدرج تابعی را مورد تحقیق قرار دادهاند. معادلات مبتنى بر نظريه برشى مرتبة اول و يا مراتب بالا است. هاشمى نژاد و قشلاقی [7] به بررسی سه بعدی دینامیکی صفحات ضخیم مدرج تابعی بر روی بستر الاستیک پرداختهاند. روش حل به صورت نیمه تحلیلی و شرایط مرزی به صورت تکیه گاه ساده در نظر گرفته شده است. فنگ و همکارانش [8] پاسخ گذرای ترموالاستیک صفحات مدرج تابعی را در حالت سه بعدی مورد بررسی قرار دادهاند. شرایط مرزی به صورت تکیه گاه ساده فرض شده و معادلات با استفاده از روش انتقال لاپلاس²و روش تیراندازی³حل شدهاند. کیان و همکارانش [9] به تحلیل استاتیکی و دینامیکی صفحات مدرج تابعی پرداختهاند. معادلات بر اساس نظریه برشی مرتبهٔ بالا به دست آمده و توسط روش بدون المان محلی پتروف گارکین حل شده است. دینیس و همکارانش [10] با ارائهٔ نوع جدیدی از نظریه برشی مرتبهٔ سوم، یاسخ استاتیکی و دینامیکی صفحات مدرج تابعی را با استفاده از روش بدون المان به دست آوردهاند و پس از مقایسه با بقیهٔ نظریهها، دقت و سرعت همگرایی بالای روش ارائهشده را اثبات نمودهاند. رک و همکارانش [11] تحلیل دینامیکی صفحات و پوستههای مدرج تابعی را مورد مطالعه قرار دادهاند. معادلات مبتنی بر نظریه برشی مرتبهٔ اول به دست آمدهاند و توسط روش بدون المان تابع پایه شعاعی⁴ حل شدهاند. زنکور و صبحی [12] به تحلیل دینامیکی ترموالاستیک صفحات مدرج تابعی بر روی بستر الاستیک پرداختهاند و معادلات مبتنی بر نظریه برشی مرتبهٔ بالا و به صورت تحلیلی حل شدهاند.

هدف این مقاله تحلیل سه بعدی دینامیکی و انتشار موج تنش در صفحات ضخیم مدرج تابعی در برابر بار فشاری ناشی از ضربه است. خواص مکانیکی ماده (مدول الاستیسیته و چگالی) در راستای ضخامت به طور پیوسته و بر اساس تابع توزیع توانی متغیر و ضریب پواسون ثابت فرض شده است. پاسخ زمانی جابجایی و تنشها به ازای توانهای مختلف مادهٔ مدرج تابعی، شرایط مرزی گوناگون و نسبتهای مختلف ضخامت به طول صفحه، محاسبه و با یکدیگر مقایسه شدهاند. در تحلیل صفحات مدرج تابعی، روش-های تحلیلی یا نیمه تحلیلی برای شرایط مرزی خاصی قابل استفاده است. لذا برای تحلیل صفحات ضخیم مدرج تابعی تحت شرایط مرزی گوناگون، باید از روشهای عددی قوی هم چون روش المان محدود مدرج استفاده کرد. در روش المان محدود مدرج، تغییرات خواص مکانیکی ماده در هر المان نیز در نظر گرفته شده است که این تغییرات توسط توابع میانیابی⁶ انجام میشود. پژوهشهایی که در این زمینه انجام گرفته [13-14] گویای این مطلبند که در بررسی مواد ناهمگن توسط روش المان محدود عادی، شاهد ناپیوستگی-هایی در میدان تنش خواهیم بود، درحالی که المانهای مدرج تغییرات پیوسته و همواری را نشان میدهند.



2- فرمولاسيون مسئله

در این قسمت، ابتدا توزیع کسر حجمی مادهٔ مدرج تابعی در راستای ضخامت صفحه بیان می گردد، سپس معادلات سه بعدی حرکت به دست می آید و در نهایت با استفاده از روش المان محدود مدرج، ناهمگنی مسئله مدل میشود.

2-1- توزيع كسر حجمي مادهٔ مدرج تابعي

صفحهای ضخیم، ساخته شده از مواد مدرج تابعی، با ضخامت h، طول a و عرض b را مطابق شکل 1 فرض کنید. دستگاه مختصات کارتزین به گونهای قرار گرفته می شود که صفحهٔ z=0 و z=h، به ترتیب سطح تحتانی و سطح فوقانی صفحه باشند. مادهٔ مورد نظر به صورت ترکیبی از دو فاز فلز و سرامیک در نظر گرفته شده که سطح فوقانی سرامیک خالص و سطح تحتانی فلز خالص است. خواص مکانیکی با توجه به نوع ترکیب، تغییرات پیوستهای در جهت ضخامت دارد که توسط تابع توزیع توانی بیان می گردد. طبق رابطه (1) داريم:

$$\Re(z) = (\Re_c - \Re_m) \left(\frac{z}{h}\right)^2 + \Re_m$$
(1)

که \mathfrak{R} خاصیت ماده، n توان کسر حجمی و اندیسهای m و z مربوط به \mathfrak{R} خواص فلز و سرامیک می باشند. لازم به ذکر است به علت تفاوت ناچیز ضریب پواسون مواد اصلی، مقدار آن در کل صفحه ثابت در نظر گرفته می شود.

2-2- معادلات ديفرانسيل حاكم

با صرفنظر کردن از نیروهای حجمی، معادلات حرکت مبتنی بر نظریه الاستیسیتهٔ سه بعدی به صورت روابط (2) به دست میآیند:

$$\frac{\partial \sigma_{\mathbf{x}}}{\partial \mathbf{x}} + \frac{\partial \sigma_{\mathbf{xy}}}{\partial \mathbf{y}} + \frac{\partial \sigma_{\mathbf{xz}}}{\partial \mathbf{z}} = \rho(\mathbf{z}) \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2}$$
(i.i.)

$$\frac{\partial \sigma_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{y}}{\partial y} + \frac{\partial \sigma_{yz}}{\partial z} = \rho(z) \frac{\partial^2 v}{\partial t^2}$$
(-2)

$$\frac{\partial \sigma_{xz}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{yz}}{\partial y} + \frac{\partial \sigma_{z}}{\partial z} = \rho(z) \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} \qquad (z-2)$$

که σ_{i} مؤلفه های تنش، u، v و w جابجایی ها در جهات x، y و z و z چگالی σ_{i} است.

با استفاده از قانون هوک، روابط تنش-کرنش در فرم ماتریسی به شکل

(3) نوشته می شود:
$$\langle \sigma
angle = \left[D(z) \right] \langle \varepsilon
angle$$
 (3)

$$\langle \sigma \rangle = \langle \sigma_{\mathbf{x}} \sigma_{\mathbf{y}} \sigma_{\mathbf{z}} \sigma_{\mathbf{y}} \sigma_{\mathbf{z}} \sigma_{\mathbf{y}} \sigma_{\mathbf{z}} \sigma_{\mathbf{y}} \sigma_{\mathbf{z}} \sigma_{\mathbf{y}} \rangle^{\mathrm{T}}$$
(4)

$$\left\langle \varepsilon \right\rangle = \left\langle \varepsilon_{x} \varepsilon_{y} \varepsilon_{z} \gamma_{yz} \gamma_{xz} \gamma_{xy} \right\rangle^{2}$$
(5)

مهندسی مکانیک مدرس، بهمن 1393، دوره 14، شماره 11

90

¹⁻ Meshless local Petrov-Galerkin method (MLPG)

²⁻ Laplace transformations

³⁻ Shooting method

⁻ Radial basis functions Shape functions

$$W = \int_{A} p_{i} u_{j} dA \tag{13-1}$$

$$\int_{A} \mathbf{p}_{i} \partial \mathbf{u}_{i} \partial \mathbf{A} \tag{13-2}$$

که V و A حجم و سطح دامنهٔ تحت بررسی بوده و pi مؤلفهٔ نیروهای سطحی است.

با جایگذاری روابط (11-13) در رابطهٔ (10) و بکار بردن شرایط عنوان طبق (1) و استفاده از انتگرالگیری جز به جز میتوان طبق رابطه (14) نوشت:

$$\int_{U} \sigma_{ij} \delta \varepsilon_{ij} dV + \int_{U} \rho \dot{u}_i \delta u_i dV = \int_{U} \rho_i \delta u_i dA$$
(14)

$$\begin{bmatrix} d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \partial/\partial x & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \partial/\partial y & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \partial/\partial z \\ \mathbf{0} & \partial/\partial z & \partial/\partial y \\ \partial/\partial z & \mathbf{0} & \partial/\partial x \\ \partial/\partial y & \partial/\partial x & \mathbf{0} \end{bmatrix}$$
(16)
$$\{ \mathbf{f} \} = \{ \mathbf{u}_{1} \mathbf{v}_{1} \mathbf{w} \}^{\mathsf{T}}$$
(17)

تقریب المان محدود مسئله به صورت سه بعدی است، بنابراین ناحیه حل به تعداد محدودی المان تقسیم شده است. المانهای به کار گرفته شده از نوع مکعب¹ یا شش وجهی² خطی که شامل هشت گره است، انتخاب میشوند. برای سهولت کار از دستگاه مختصات محلی³ استفادهشده که متغیرهایش (ζ, η, ζ) بین1- و 1+ است (شکل 2).

براي المان ⁶، جابجاييها به صورت رابطهٔ (18) تقريب زده مي شوند:

$$\left\{\boldsymbol{f}\right\}^{(\boldsymbol{o})} = \left[\boldsymbol{N}\right]^{(\boldsymbol{o})} \left\{\boldsymbol{Q}\right\}^{(\boldsymbol{o})} \tag{18}$$

که در رابطهٔ فوق، N توابع میانیابی خطی برای بردارهای جابجایی در مختصات محلی و ${}^{(*)}(\mathbf{a})$ بردار جابجایی گرهای برای المان e هستند. طبق روابط (19) و (20) داریم:

$$\left\{\boldsymbol{Q}\right\}^{(\boldsymbol{e})} = \left\langle \boldsymbol{U}_{1}, \boldsymbol{V}_{1}, \boldsymbol{W}_{1}, \dots, \boldsymbol{U}_{8}, \boldsymbol{V}_{8}, \boldsymbol{W}_{8} \right\rangle^{\mathrm{T}}$$
(19)

 $\begin{bmatrix} N_{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & N_{8} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & N_{1} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & N_{8} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & N_{1} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & N_{8} \end{bmatrix}$ (20) $\underbrace{(20)}_{\mathbf{1}} + \underbrace{(20)}_{\mathbf{1}} + \underbrace{(20)}_{\mathbf$

روابط (21) و (22) به دست مى آيد:



شکل 2 المان شش وجهی در دستگاه مختصات محلی

1- Brick 2- Hexahedron

3- Local Coordinate

$$D = \begin{bmatrix} D_{11} & D_{12} & D_{13} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ D_{12} & D_{22} & D_{23} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ D_{13} & D_{23} & D_{33} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & D_{44} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & D_{55} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & D_{66} \end{bmatrix}$$
(6)

$$D_{11} = D_{22} = D_{33} = (1+\nu)(1-2\nu)'$$

$$D_{12} = D_{13} = D_{23} = \frac{E(z)\nu}{(1+\nu)(1-2\nu)},$$

$$D_{44} = D_{55} = D_{66} = \frac{E(z)}{2(1+\nu)}$$
(7)

که V ضریب پواسون و E مدول الاستیسیته میباشند. همان طور که ملاحظه می ود، J و ρ توابعی از z هستند.

روابط کرنش- جابجایی بر اساس نظریه خطی الاستیسیته در دستگاه مختصات کارتزین طبق رابطه (8) عبارتاند از:

$$\varepsilon_{x} = \partial u / \partial x , \quad \gamma_{yz} = \partial v / \partial z + \partial w / \partial y$$

$$\varepsilon_{y} = \partial v / \partial y , \quad \gamma_{xz} = \partial u / \partial z + \partial w / \partial z$$
(8)

$$\varepsilon_z = \partial w / \partial z, \quad \gamma_{xy} = \partial u / \partial y + \partial v / \partial x \tag{0}$$

شرایط مرزی استفاده شده در این پژوهش به صورت روابط (9) تعریف می-شوند:

CCCC:
$$\begin{cases} x = \mathbf{0}, a \\ y = \mathbf{0}, b \end{cases} \rightarrow u, v, w = \mathbf{0}$$
(9-1)

$$\operatorname{cscs:} \begin{cases} x = \mathbf{0}, a \to u, v, w = \mathbf{0} \\ y = \mathbf{0}, b \to u, w = \mathbf{0} \end{cases}$$
(9-2)

$$ssss: \begin{cases} x = \mathbf{0}, a \to v, w = \mathbf{0} \\ y = \mathbf{0}, b \to u, w = \mathbf{0} \end{cases}$$
(9-3)

2-3- مدلسازی المان محدود مدرج مسئله

به منظور حل معادلات به دست آمده، از روش المان محدود مدرج استفاده می شود. در روش المان محدود معمولی، خواص مکانیکی ماده در هر المان ثابت است. لذا هنگامی که خواص مواد به طور پیوسته تغییر می کند، استفاده از این روش باعث به وجود آمدن ناپیوستگی می شود و برای غلبه بر این ناپیوستگیها و همگرایی نتایج باید تعداد المانهای استفاده شده در ضخامت به مقدار قابل ملاحظهای افزایش یابد که این امر منجر به حجم و زمان بالای محاسبات می شود. به همین خاطر استفاده از روش المان محدود مدرج علاوه بر به دست آوردن نتایج پیوسته و هموار، باعث کارایی بهتر محاسباتی می گردد.

حال برای حل المان محدود مسئله و به دست آوردن ماتریسهای جرم، سختی و نیرو از اصل همیلتون و روش انرژی رایلی-ریتز استفاده میشود. اصل همیلتون برای این مسئله به صورت رابطهٔ **(10)** است:

$$\delta(U-T-W)dt = 0 \tag{10}$$

که *U*، *T* و*W* انرژی پتانسیل، انرژی جنبشی و کار مجازی انجام شده توسط نیروهای سطحی هستند. طبق روابط (11-11) داریم:

$$\mathbf{V} = \int_{\mathbf{v}} \sigma_{ij} \varepsilon_{ij} d\mathbf{V} \tag{11-1}$$

$$\delta \boldsymbol{U} = \int_{\boldsymbol{v}} \sigma_{\boldsymbol{y}} \delta \varepsilon_{\boldsymbol{y}} d\boldsymbol{V} \tag{11-2}$$

$$\mathbf{r} = \frac{1}{2} \int_{\mathcal{D}} \rho \dot{\boldsymbol{\mu}}_{i} \dot{\boldsymbol{\mu}}_{i} d\boldsymbol{V}$$
(12-1)

$$\delta \boldsymbol{T} = \int_{\mathcal{T}} \rho \dot{\boldsymbol{u}}_i \delta \dot{\boldsymbol{u}}_i d\boldsymbol{V} \tag{12-2}$$

DOR: 20.1001.1.10275940.1393.14.11.18.7

$$\left[\varepsilon\right]^{(\bullet)} = \left[\boldsymbol{B}\right]^{(\bullet)} \left\{\boldsymbol{Q}\right\}^{(\bullet)} \tag{21}$$

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{B} \end{bmatrix}^{(\boldsymbol{e})} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{d} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \boldsymbol{N} \end{bmatrix}^{(\boldsymbol{e})}$$
(22)

مؤلفههای ماتریسهای *N و B* در پیوست آورده شده است. حال با جایگذاری روابط (3) و (21) در رابطهٔ (14) میتوان رابطه (23)

$$\delta \left\{ Q^{(e)} \right\}^{\mathrm{T}} \left[\int_{V^{(e)}} \left[B \right]^{\mathrm{T}} \left[D \right] \left[B \right] dV \right] \left\{ Q^{(e)} \right\} + \delta \left\{ Q^{(e)} \right\}^{\mathrm{T}} \left[\int_{V^{(e)}} \rho \left[N \right]^{\mathrm{T}} \left[N \right] dV \right] \left\{ \ddot{Q}^{(e)} \right\} \\ = \delta \left\{ Q^{(e)} \right\}^{\mathrm{T}} \left[\int_{S^{(e)}} \left[N \right]^{\mathrm{T}} \left\{ P \right\} dS \right]$$
(23)

که ^(ه)**لا،** ^(ه)**گ** و {**P**} به ترتیب حجم المان، سطح المان در تماس با نیروهای سطحی و بردار نیروهای سطحی میباشند. رابطه (23) به صورت رابطه (24) نوشته میشود:

$$\left[\boldsymbol{M}\right]^{(e)}\left\{\ddot{\boldsymbol{Q}}\right\} + \left[\boldsymbol{K}\right]^{(e)}\left\{\boldsymbol{Q}\right\} = \left\{\boldsymbol{F}\right\}^{(e)}$$
(24)

ماتریسهای جرم، سختی و نیرو برای هر المان به صورت روابط (27-25) تعریف میشوند:

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{M} \end{bmatrix}^{(\bullet)} = \int_{\boldsymbol{V}} \boldsymbol{\rho} \begin{bmatrix} \boldsymbol{N} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{N} \end{bmatrix} d\boldsymbol{V}$$
(25)

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{K} \end{bmatrix}^{(\mathbf{e})} = \iint_{\boldsymbol{V}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{B} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{D} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \boldsymbol{B} \end{bmatrix} \boldsymbol{dV}$$
(26)

$$\left\{\boldsymbol{F}\right\}^{(o)} = \int_{\boldsymbol{s}^{(o)}} \left[\boldsymbol{N}\right]^{\mathrm{T}} \left\{\boldsymbol{P}\right\} d\boldsymbol{S}$$
(27)

برای اعمال ناهمگنی در هر المان، خواص مکانیکی در هر المان توسط توابع میانیابی و مقادیر آنها در گرهها تقریب زده می شوند. طبق رابطه (28) داریم:

$$\mathfrak{I} = \sum_{i=1}^{8} \mathfrak{I}_{i} N_{i}$$
(28)

که تخ خاصیت مکانیکی است. لذا در هر المان خواص مکانیکی (مدول الاستیسیته و چگالی) تابعی از متغیرهای محلی میباشند.

برای محاسبهٔ انتگرالهای (26,25) روی حجم المان، از روش عددی گاوس استفاده میشود. بدین گونه که ابتدا انتگرال به دستگاه مختصات محلی برده شده و سپس توسط ترکیب خطی از مقدار آن در نقاط خاصی از دامنه بنام نقاط گاوسی، تقریب زده میشود. طبق روابط (29) و(30) داریم:

$$I = \int_{V(\Theta)} f(X) dV$$

= $\int_{V(\Theta)} f[X(\xi,\eta,\zeta)] det[J(\xi,\eta,\zeta)] dV$
= $\iiint_{V(\Theta)} g(\xi,\eta,\zeta) d\xi d\eta d\zeta$ (29)

$$\iiint_{\boldsymbol{v}} \boldsymbol{g}(\boldsymbol{\xi}_{i},\eta_{i}\boldsymbol{\zeta}) \boldsymbol{d}\boldsymbol{\xi} \boldsymbol{d}\eta \boldsymbol{d}\boldsymbol{\zeta} \approx \sum_{i=0}^{n} \boldsymbol{g}(\boldsymbol{\xi}_{i},\eta_{i},\boldsymbol{\zeta}_{i}) \boldsymbol{\psi}_{i}$$
(30)

I ماتریس ژاکوبین است که در پیوست آورده شده است. در این پژوهش از روش گاوس هشت نقطه استفاده شده است که نقاط گاوسی و وزنهای ترکیب طبق رابطه (31) عبارتاند از:

$$\psi_{i} = 1$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$
(31)
$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\xi_{i}, \eta_{i}, \zeta_{i} = \left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

و نیروی کل به دست امده و معادلات نهایی به صورت رابطه (22) درمی اید: (32) $[M]\{\ddot{Q}\} + [K]\{Q\} = \{F\}$ پس از به دست آوردن رابطهٔ (32)، از روش انتگرال گیری مستقیم نیومارک با گام زمانی مناسب، برای حل آن استفاده می شود. پارامترهای انتگرالی به صورت $\gamma = 1/2 = \gamma$ و $\gamma = 1/4 = \beta$ انتخاب می شوند که به روش شتاب متوسط ثابت معروف است [15].

3- نتایج عددی

در این قسمت ابتدا به اعتبارسنجی روش گفتهشده پرداخته میشود و سپس نتایج تحلیل سه بعدی دینامیکی و انتشار موج تنش در صفحات ضخیم مدرج تابعی در برابر بار فشاری ناشی از ضربه، نشان دادهشده و پیرامون آن بحث میشود.

3-1- اعتبارسنجی

برای اعتبارسنجی روش توضیح داده شده، از نتایج مرجع [3] استفاده شده است. صفحهٔ مورد بررسی مربعی است (a=b) که با نسبت ضخامت به طول است. صفحهٔ مورد بررسی مربعی است (a=b) که با نسبت ضخامت به طول h/a = 0.2 می از فلز و سرامیک تشکیل می شود. خواص مکانیکی در امتداد ضخامت متغیر است و به طور پیوسته و توسط تابع توزیع توانی از فلز ($E_m = 70 \text{ GPa}, \rho_m = 2700 \text{ kg/m}^3, v_m = 0.7$) در سطح فوقانی سرامیک ($E_c = 380 \text{ GPa}, \rho_c = 3800 \text{ kg/m}^3, v_c = 0.7$) در سطح فوقانی تغییر می کنند. بار دینامیکی در مدت زمان 8 میلی ثانیه به سطح فوقانی توسط تابع (33) وارد می شود:



مهندسی مکانیک مدرس، بهمن 1393، دوره 14، شماره 11

مقایسهٔ خیز بیبعد ($w_{nd} = \frac{100E_mh^3}{12a^4(1-v_m^2)g_0}$ وسط صفحه وقتی n = 2. در دو حالت تکیهگاه ساده و گیردار در شکل 3 و جدول 1 نمایش داده شده است. همانطور که ملاحظه میشود نتایج با تقریب خوبی بر هم منطبقاند.

3-2- نتایج عددی و بحث

(34)

صفحهای مربعی با ضلع 1 متر ($a = b = 1 \, m$) مفروض است که از دو فاز فلز و سرامیک تشکیل می شود. خواص مکانیکی صفحه در امتداد ضخامت آن $E_m =$) متغیر است و به طور پیوسته و توسط تابع توزیع توانی (1) از فلز ($m = m = 2700 \, \text{kg/m}^3$, $v_m = 0.7$ (70 GPa, $\rho_m = 2700 \, \text{kg/m}^3$, $v_m = 0.7$) در سطح تحتانی به سرامیک ($E_c = 380 \, \text{GPa}$, $\rho_c = 3800 \, \text{kg/m}^3$, $v_c = 0.7$) می کنند. سطح فوقانی صفحه تحت بار دینامیکی قرار دارد که توسط تابع (34) تعریف می شود: ($P_0 = 4 \, \text{GPa}/s$)

$P(t) = \begin{cases} P_0 t \ t \le 0.005 \ s \\ 0 \ t > 0.005 \ s \end{cases}$

همانطور که پیداست، در t = 0.005 = t بارگذاری به طور ناگهانی قطع شده و این عمل به صورت یک ضربه یا یک تحریک ناگهانی عمل میکند. به همین خاطر بلافاصله پس از باربرداری (t = 0.005 = t) به علت انتشار موج تنش، جابجاییها و تنشها دچار ارتعاشات گذرا میشوند. تأثیر توان مادهٔ مدرج تابعی بر روی خیز (w) و تنشهای σ_{y} و σ_{z} ورق در نقطهٔ میانی سطح فوقانی، در شکلهای 4، 5 و 6 به نمایش گذاشته شده است. شرایط مرزی از رابطهٔ (1-9) پیروی میکنند و 20 = h/a است. همان طور که ملاحظه میشود تغییرات nبه شدت رفتار دینامیکی ماده را تحت تأثیر قرار میدهد. پس از باربرداری، شاهد ارتعاش سیستم ناشی از انتشار موج هستیم که با افزایش n دامنهٔ نوسانات افزایش و سرعت نوسانات و بازگشت موج تنش کاهش مییابد. دلیل این امر نزدیک شدن خواص مکانیکی ماده به فلز و کاهش سختی است.

در شکلهای 7 و 8، تأثیر نسبت ضخامت به طول صفحه بر روی خیز (w) و تنش σ_x ورق در نقطهٔ میانی سطح فوقانی را میتوان مشاهده نمود. شرایط مرزی از رابطهٔ (1-9) پیروی میکنند و $\mathbf{2} = \mathbf{n}$ است. مشاهده می گردد که با افزایش ضخامت به علت افزایش استحکام صفحه، جابجاییها و تنشها به طور قابل ملاحظهای کاهش پیدا کرده و سرعت نوساناتشان بیشتر میشود.

تأثیرات شرایط مرزی بر روی خیز (*w*) و تنش مر σ_y ورق در نقطهٔ میانی سطح فوقانی، در شکلهای 9 و 10 نشان داده شده است. همان گونه که ملاحظه می شود، مقادیر خیز و تنش و سرعت نوسانات آنها متأثر از نوع شرایط مرزی است و هر چقدر درجات آزادی صفحه بیشتر شود، دامنهٔ نوسانات بیشتر و سرعت نوسانات کمتر می شود.

[3]	مرجع	بعد با	بى	خيز	مقايسة	ل1	ىدوا
-----	------	--------	----	-----	--------	----	------

	گاه گیردار	تكيه	تکیهگاه ساده			(mc)
اختلاف	مرجع [3]	پژوهش حاضر	اختلاف	مرجع [3]	پژوهش حاضر	زمان (ills)
% 3/3	-0/121	-0/125	% 2/3	-0/295	-0/302	0/8
% 2/7	0/0109	0/0112	% 3/3	0/030	0/029	1/6
% 3/2	0/122	0/118	% 2/6	0/341	0/332	2/4
% 3	-0/033	-0/034	% 3/ 9	-0/051	-0/049	3/2
% 1/8	-0/111	-0/119	% 2/7	-0/293	-0/301	4
% 2/5	0/040	0/039	% 2/2	0/091	0/089	4/8
% 2/6	0/112	0/109	% 1/9	0/309	0/303	5/6
% 2/5	-0/039	-0/040	% 3/3	-0/059	-0/057	6/4
% 2/7	-0/111	-0/108	%1/2	-0/311	-0/307	7/2
% 2/5	0/039	0/038	%3/1	0/064	0/062	8



شکل 4 پاسخ زمانی خیز در حالت0.2 مختلف h/a=0.2 و تکیهگاه CCCC به ازای مقادیر مختلف n



n فسکل 5 پاسخ زمانی σ_z در حالت 0.2 h/a و تکیه گاه CCCC به ازای مقادیر مختلف σ_z



n شکل ${f 6}$ پاسخ زمانی $\sigma_{_{xy}}$ در حالت 0.2h/aو تکیهگاه CCCC به ازای مقادیر مختلف



h/a شکل 7 پاسخ زمانی خیز در حالت تکیه گاه CCCC و n=n به ازای مقادیر مختلف h/a

نحوهٔ انتشار موج تنش در امتداد ضخامت صفحه بلافاصله بعد از بارگذاری در حالت $\mathbf{1} = \mathbf{n}$ ، در شکل 11 به نمایش گذاشته شده است. با محاسبهٔ زمانی که موج تنش از سطح فوقانی صفحه به سطح تحتانی می سد، می توان سرعت انتشار موج تنش را به صورت تقریبی به دست آورد. برای مواد همگن رابطهای تحلیلی برای محاسبهٔ سرعت انتشار موج وجود دارد [16]. طبق رابطه (35) داریم:



h/a شکل 8 پاسخ زمانی $\sigma_{{m x}}$ در حالت تکیهگاه CCCC و n=2 به ازای مقادیر مختلف







شکل 10 پاسخ زمانی σ_{yz} در حالت n = 2 و h/a = 0.2 به ازای شرایط مختلف مرزی

سرعت انتشار موج =
$$\sqrt{\frac{\boldsymbol{E}(\mathbf{1}-v)}{\rho(\mathbf{1}+v)(\mathbf{1}-2v)}}$$
 (35)

در جدول 2 مقایسهٔ سرعت انتشار موج به دست آمده با رابطهٔ تحلیلی برای دو حالت $\mathbf{0} = \mathbf{n}$ (مادهٔ سرامیک) و $\infty = \mathbf{n}$ (مادهٔ فلز) آورده شده است و همان گونه که ملاحظه می شود، تطابق بسیار خوبی با یکدیگر داشته و نشان-دهندهٔ دقت بالای روش استفادهشده است. سرعت انتشار موج تنش برای مقادیر مختلف n در جدول 3 نشان داده شده است. همان طور که دیده می-شود، سرعت انتشار موج متأثر از تغییرات n است که با افزایش آن، کاهش مىيابد.





ζ	ۀ تحليلي	وج تنش با رابط	هٔ سرعت انتشار ه	جدول 2 مقايس
η	$(\mathbf{n} = \infty)$: n) فلز (سراميک (0=	
v	5907/6	m/s 11	602/4 m/s	حل تحليلي
ξ	5970/0	m/s 11	765/0 m/s	روش ارائەشدە
ρ	% 1/1	1	% 1/4	اختلاف
σ _{ij}	مختلف n	ی برای مقادیر م	ت انتشار موج تنث	جدول 3 سرعنا
$ au_{ij}$	n = 3	n =1	n =0/1	
	7542 m/s	9160 m/s	10435 m	نشار موج s/

4- جمع بندی و نتیجه گیری

سرعت انتشار موج

هدف اصلی این پژوهش بررسی سه بعدی پاسخ دینامیکی و انتشار موج تنش در صفحات ضخیم ساخته شده از مواد مدرج تابعی است. بدین منظور از روش المان محدود مدرج سه بعدی و فرمولاسیون انرژی رایلی-ریتز استفاده شد. روش ارائهشده توسط نتایج موجود در مقالات، اعتبارسنجی و تطابق خوبی حاصل داشت. در ادامه، پاسخ زمانی خیز و تنشها در سه بعد به ازای توانهای مختلف مادهٔ مدرج تابعی، شرایط مرزی گوناگون و نسبتهای مختلف ضخامت به طول به نمایش گذاشته شد و همچنین سرعت انتشار موج تنش برای مقادیر مختلف توان مادهٔ مدرج تابعی به دست آمد. نتایج حاصل، این نکته را به خوبی نشان میدهند که مقدار و تغییرات خیز و تنشها را میتوان با تغییرات توان مادهٔ مدرج تابعی، نسبت ضخامت به طول و شرایط مرزی کنترل نمود. از مزایای روش ارائهشده می توان به توانایی تحلیل سه بعدی هر نوع مادهٔ ناهمگن با هندسه و شرایط مرزی دلخواه اشاره نمود.

5- فهرست علائم

а	طول صفحه
b	عرض صفحه
D	ماتريس خواص مواد
Ε	مدول الاستيسيته
F	ماتريس نيرو
h	ضخامت صفحه
J	ماتريس ژاكوبين
К	ماتریس سختی
М	ماتریس جرم
Ni	توابع ميانيابي
п	توان کسر حجمی
Р	تابع بار دینامیکی
Q	بردار جابجاییهای گرهای
Т	انرژی جنبشی
U	انرژی پتانسیل
u	جابجایی در جهت x
V	جابجایی در جهت y
W	کار مجازی
W	جابجایی در جهت z
R	خواص مكانيكي صفحه
3	خواص مكانيكي المان
Υ _{ij}	كرنش برشى
E _{ij}	كرنش نرمال

6- پيوست

مختصات محلى مختصات محلى

ضريب پواسون

مختصات محلى

چگالی تنش نرمال

تنش برشی

توابع میانیاب خطی در دستگاه مختصات محلی طبق رابطه (36) عبارتاند از :

$$N_{i} = (\mathbf{1} + \xi_{i}\xi)(\mathbf{1} + \eta_{i}\eta)(\mathbf{1} + \zeta_{i}\zeta) / \mathbf{8}$$
(36)

$$\mathfrak{s}_{a} = \begin{pmatrix} \partial N_{1} / \partial x & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots \\ \mathbf{0} & \partial N_{1} / \partial y & \mathbf{0} & \cdots \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \partial N_{1} / \partial z & \cdots \\ \mathbf{0} & \partial N_{1} / \partial z & \cdots \\ \mathbf{0} & \partial N_{1} / \partial z & \cdots \\ \mathbf{0} & \partial N_{1} / \partial z & \cdots \\ \mathbf{0} & \partial N_{1} / \partial z & \cdots \end{pmatrix}$$

 $\partial N_1 / \partial z$ 0 $\partial N_1 / \partial x \cdots$ (37) $\partial N_1 / \partial y \quad \partial N_1 / \partial x$ 0 برای محاسبهٔ درایههای ماتریس B، باید مشتقات توابع میانیابی نسبت به

متغیرهای دستگاه مختصات اصلی محاسبه شود، اما از آن جا که توابع میان-یابی بر حسب متغیرهای محلی میباشند، باید از قاعدهٔ مشتقات زنجیرهای و تعريف ماتريس ژاكوبين استفاده شود. طبق رابطه (38) و (39) داريم:

$$\begin{bmatrix} \partial N_{i} / \partial \zeta \\ \partial N_{i} / \partial \eta \\ \partial N_{i} / \partial \zeta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \partial x / \partial \zeta & \partial y / \partial \zeta & \partial z / \partial \zeta \\ \partial x / \partial \eta & \partial y / \partial \eta & \partial z / \partial \eta \\ \partial x / \partial \zeta & \partial y / \partial \zeta & \partial z / \partial \zeta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \partial N_{i} / \partial x \\ \partial N_{i} / \partial y \\ \partial N_{i} / \partial z \end{bmatrix}$$

$$= J \begin{bmatrix} \partial N_{i} / \partial x \\ \partial N_{i} / \partial y \\ \partial N_{i} / \partial z \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \partial N_{i} / \partial x \\ \partial N_{i} / \partial y \\ \partial N_{i} / \partial z \end{bmatrix} = J^{-1} \begin{bmatrix} \partial N_{i} / \partial \zeta \\ \partial N_{i} / \partial \eta \\ \partial N_{i} / \partial \zeta \end{bmatrix}$$
(38)

همچنین برای به دست آوردن مشتقات متغیرهای اصلی نسبت به متغیرهای محلى، از تعاريف رابطه (40) استفاده مي شود:

$$\boldsymbol{x} = \sum_{i=1}^{s} \boldsymbol{N}_{i} \boldsymbol{x}_{i} \tag{40}$$

$$\boldsymbol{y} = \sum_{i=1}^{n} \boldsymbol{N}_i \boldsymbol{y}_i \tag{40}$$

$$\mathbf{z} = \sum_{i=1}^{N} \mathbf{N}_i \mathbf{z}_i \tag{40}$$

که (**x,,y,,z**) مختصات گرهای المان میباشند. بدین ترتیب، ماتریسهای ژاکوبین و *B* به دست میآید.

7- مراجع

- [1] M. Koizumi, The concept of FGM, Ceramic Transactions, Functionally Gradient Materials, Vol. 34, pp. 3-10, 1994.
- [2] A. H. Akbarzadeh, S. K. Hosseini, M. R. Eslami, M. Sadighi, Mechanical behavior of functionally graded plates under static and dynamic loading, Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part C: Journal of Mechanical Engineering Science, Vol. 225, No. 2, pp. 326-333, 2011.
- [3] A. RezaeiMojdehi, A. Darvizeh, A. Basti, H. Rajabi, Three dimensional static and dynamic analysis of thick functionally graded plates by the meshless local Petrov-Galerkin (MLPG) method, Engineering Analysis with Boundary Elements, Vol. 35, No. 11, pp. 1168-1180, 2011.

- [10] L. M. J. S. Dinis, R. M. Natal Jorge, J. Belinha, An unconstrained thirdorder plate theory applied to functionally graded plates using a meshless method, *Mechanics of Advanced Materials and Structures*, Vol. 17, No. 2, pp. 108–133, 2010.
- [11] C. M. C. Roque, A. J. M. Ferreira, A. M. A. Neves, G. E. Fasshauer, C. M. M. Soares, R. M. N. Jorge, Dynamic analysis of functionally graded plates and shells by radial basis functions, *Mechanics of Advanced Materials and Structures*, Vol. 17, No. 8, pp. 636–652, 2010.
- [12] A. M. Zenkour, M. Sobby, Dynamic bending response of thermoelastic functionally graded plates resting on elastic foundations, *Aerospace Science and Technology*, Vol. 29, No. 1, pp. 7-17, 2013.
- [13] J. H. Kim, G. H. Paulino, Isoparametric graded finite elements for nonhomogeneous isotropic and orthotropic materials, *Journal of Applied Mechanics*, Vol. 69, No. 4, pp. 502–514, 2002.
- [14] Z. Zhang, G. H. Paulino, Wave propagation and dynamic analysis of smoothly graded heterogeneous continua using graded finite elements, *International Journal of Solids and Structures*, Vol. 44, No. 11-12, pp. 3601–3626, 2007.
- [15] O. C. Zienkiewicz, R. L. Taylor, The finite element method for solid and structural mechanics, Sixth ed., Vol. 2, pp. 17-45, *Elsevier Butterworth-Heinemann*, Oxford, 2005.
- [16] M. Jones, Structural impact, pp. 110-158, Cambridge University Press, 1989.

- [4] D. Sun, S. N. Luo, The wave propagation and dynamic response of rectangular functionally graded material plates with completed clamped supports under impulse load, *European Journal of Mechanics A/Solids*, Vol. 30, No. 3, pp. 396-408, 2011.
- [5] D. Sun, S. N. Luo, Wave propagation and transient response of a FGM plate under a point impact load based on higher-order shear deformation theory, *Composite Structures*, Vol. 93, No. 5, pp. 1474-1484, 2011.
- [6] D. Sun, S. N. Luo, Wave propagation and transient response of a functionally graded material plate under a point impact load in thermal environments, *Applied Mathematical Modelling*, Vol. 36, No. 1, pp. 444-462, 2012.
- [7] S. M. Hasheminejad, B. Gheshlaghi, Three-dimensional elastodynamic solution for an arbitrary thick FGM rectangular plate resting on a two parameter viscoelastic foundation, *Composite Structures*, Vol. 94, No. 9, pp. 2746-2755, 2012.
- [8] Z. Feng-Xi, L. Shi-Rong, L. Yuan-Ming, Three-dimensional analysis for transient coupled thermoelastic response of a functionally graded rectangular plate, *Journal of Sound and Vibration*, Vol. 330, No. 16, pp. 3990–4001, 2011.
- [9] L. F. Qian, R. C. Batra, L. M. Chen, Static and dynamic deformations of thick functionally graded elastic plates by using higher-order shear and normal deformable plate theory and meshless local Petrov–Galerkin method, *Composites: Part B*, Vol. 35, No. 6-8, pp. 685–697, 2004.