ماهنامه علمى پژوهشى



mme.modares.ac.ir



# ارزیابی مدل گرادیانی تنظیم شده در محاسبهٔ تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای با تصحیح حلگر پیمپلفوم در نرمافزار اپنفوم

الياس لاركرمانى1، احسان روحى2\*

1- کارشناس ارشد، مهندسی مکانیک، دانشگاه فردوسی مشهد، مشهد 2- دانشیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه فردوسی مشهد، مشهد \* مشهد، صندوق پستی e.roohi@um.ac.ir، 91775-1111

طلاعات مقاله چکیده	چکیدہ
قاله پژوهشی کامل مدل ساز: ریافت: 31 فروردین 1396 بهسزایی نیرش: 28 خرداد 1396 شار حرار ائه در سایت: 29 تیر 1396 شار حرار	مدلسازی مناسب مقیاسهای زیرشبکهای در تعیین دقت محاسبات روش شبیهسازی گردابههای بزرگ در تحلیل جریانهای آشفته از اهمیت بهسزایی برخوردار است. در سالهای اخیر، شاخهٔ جدیدی از مدلهای زیرشبکهای موسوم به مدلهای گرادیانی در محاسبهٔ تانسور تنش و بردار شار حرارتی مقیاسهای زیرشبکهای توسعه یافتهاند و در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ مورد استفاده قرار گرفتهاند. در این پژوهش، برای
اولین بار دل گرادیانی تنظیم شده مدل مذ نسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای منظور ار نریان کانال آشفته حلگر پی مافزار اپن فوم دیبردوره بازیابی ه	اولین بار معادلات مدل زیرشبکهای گرادیانی تنظیم شده در نرمافزار اپن فوم پیادهسازی شده و ایدهٔ تصحیح حلگر پیمپل فوم برای بهبود دقت نتایج مدل مذکور استفاده شده است. این مدل برمبنای بسط سری تیلور تنش مقیاسهای زیرشبکهای بنا شده است و از فرضیهٔ تعادلی محلی به منظور ارزیابی انرژی جنبشی مقیاسهای زیرشبکهای استفاده می کند. برای ارزیابی دقت مدل گرادیانی تنظیم شده و تغییرات اعمال شده در حلگر پیمپل فوم، شبیهسازی جریان کانال آشفته در عدد رینولدز اصطکاکی 395 با استفاده از نرمافزار متن باز این فوم انجام شده و نتایج روش فوق با دادههای شبیهسازی عددی مستقیم و دیگر مدلهای مختلف زیرشبکهای مانند مدل اسماگورینسکی، اسماگورینسکی دینامیکی و دییردورف مقایسه شده است. نتایج نشان میدهد که مدل گرادیانی تنظیم شده کمیتهای آشفتگی مرتبهٔ اول و مرتبهٔ دوم را با دقت بالایی بازیابی میکند.

# Evaluating modulated gradient model in computing subgrid scales stress tensor accompanied with pimpleFoam correction in the OpenFOAM package

#### Elyas Lar Kermani, Ehsan Roohi\*

Department of Mechanical Engineering, Ferdowsi University of Mashhad, Mashhad, Iran \* P.O.B. 91775-1111 Mashhad, Iran, e.roohi@um.ac.ir

ARTICLE INFORMATION	ABSTRACT
Original Research Paper Received 20 April 2017 Accepted 18 June 2017 Available Online 20 July 2017	Accurate modeling of the sub-grid scales (SGS) is crucial in determining the accuracy of the large eddy simulations (LES) in turbulent flow analysis. In recent years, new branches of the sub-grid scales models called gradient-based models were developed in computing the sub-grid scales stresses and heat fluxes and used in large eddy simulations. In this work, the modulated gradient model (MGM)
Keywords: Modulated Gradient Model Sub-Grid Scale Stress Tensor Turbulent Channel Flow OpenFOAM Software	equations were implemented in the OpenFOAM package, and pimpleFoam solver was modified to improve the solution accuracy. The modulated gradient model is based on the Taylor-series expansion of the sub-grid scales stress and employs the local equilibrium hypothesis to evaluate the sub-grid scales kinetic energy. To assess the accuracy of the modulated gradient model as well as the improved pimpleFoam solver, turbulent channel flow at a frictional Reynolds number of 395 was simulated via the OpenFOAM package and results were compared with the direct numerical simulation (DNS) data as well as the numerical solution of the Smagorinsky, Dynamic Smagorinsky and Deardorff models. The results show that modulated gradient model evaluates first and second order turbulence parameters with

#### 1- مقدمه

بزرگ<sup>۲</sup> یک مدل ریاضی برای آشفتگی است که در دینامیک سیالات محاسباتی کاربرد دارد. این مدل اولینبار در سال 1963 توسط جوزف اسماگورینسکی [2] در شبیهسازی جریان جوی پیشنهاد شد و بعدها در سال 1970 توسط دییردورف [3] توسعه یافت. در حال حاضر شبیهسازی گردابههای بزرگ در طیف گستردهای از کاربردهای جریان آشفته در

تحلیل جریانهای آشفته از مسائلی است که سالها مورد توجه محققین قرار داشته اما با گذشت بیش از یک قرن هنوز درک صحیحی از این جریانها وجود ندارد. هنگامی که تنش برشی<sup>۱</sup> یا نرخ برش روی دیواره افزایش یابد، انتقال جریان از آرام به آشفته صورت می *گ*یرد [1]. شبیهسازی گردابههای

<sup>1</sup> Shear stress

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Large eddy simulation (LES)

مهندسی؛ از جمله احتراق و مطالعهٔ رفتار لایهمرزی استفاده می شود.

شبیه سازی عددی جریان آشفته که با حل معادلات ناویر استوکس انجام می شود، به تحلیل محدودهی وسیعی از مقیاس های مکانی و زمانی احتیاج دارد. شبیه سازی عددی مستقیم<sup>۲</sup> با حل تمام مقیاس های مکانی و زمانی دادههای بسیار دقیقی از میدان جریان ارائه میدهد اما از نظر محاسباتی پرهزینه و زمانبر است. ایدهٔ اصلی شبیهسازی مقیاسهای بزرگ برای کاهش هزينهٔ محاسباتی و افزايش بهرهوری، كاهش محدودهٔ مقياسهای مكانی و زمانی حل شده<sup>۳</sup> برای معادلات ناویراستوکس فیلتر شده است [4].

شبیهسازی گردابههای بزرگ از جریانهای آشفتهٔ ناهمسان گرد از سال 1960 به یک زمینهٔ فعال و چالشبرانگیز بدل شده است. در جریان آشفته دو نوع ساختار وجود دارد: یکی ساختار با مقیاس کوچک که دربرگیرندهٔ گردابههای کوچک (آشفتگی و نوسانات کوچک) بوده و دیگری ساختار با مقیاس بزرگ که دربرگیرندهٔ گردابههای بزرگ (جریان متوسط و نوسانات بزرگ) میباشد. در شبیهسازی گردابههای بزرگ مقیاسهای بزرگ بهطور صریح تحلیل شده درحالی که اثرات مقیاسهای زیر شبکه ای<sup>†</sup> مدل و پارامتری میشوند. از آنجایی که مقیاسهای کوچک تمایل بیشتری نسبت به مقیاسهای بزرگ برای ایزوتروپبودن دارند، میبایست امکان پارامتری کردن آنها با استفاده از مدلهای جامعتر و سادهتر از مدلهای تنش رینولدز استاندارد وجود داشته باشد [5,4].

کوچکترین مقیاسهای طولی در جریان آشفته تابعی از انرژی اتلافی (E) و عامل اتلاف يعنى لزجت (v) مى باشند.

$$\eta = f(\varepsilon, v) = \frac{v^{3/4}}{\varepsilon^{1/4}} \tag{1}$$

نسبت کوچک ترین مقیاس طولی،  $\eta$  که به مقیاس طولی کلموگروف مشهور است و بزرگترین مقیاس طولی (l) برابر است با:

$$\frac{\eta}{l} = \frac{v^{3/4}}{\varepsilon^{1/4}l} = \frac{1}{\text{Re}^{3/4}}$$
(2)

پارامتر بدون بعد عدد رینولدز (Re) نسبت اینرسی به لزجت جریان را توصيف مي كند:

$$\operatorname{Re} = \frac{u_b h}{v} \tag{3}$$

سرعت بالک  $(u_b)$  و مقیاس طولی (h) به عنوان کمیت های مرجع برای بی بعدسازی مورد استفاده قرار می گیرند. هرچه شدت آشفتگی و عدد رینولدز بیشتر باشد، ساختار مقیاسهای کوچک ریزتر است و فاصلهٔ بین مقیاسهای طولی بزرگ و کوچکترین مقیاس طولی بیشتر می شود. در نتیجه تبادل مستقیم انرژی و اطلاعات بین دو مقیاس کمتر می گردد و این دو حرکت در میدان جریان بهطور آماری از یکدیگر مستقل میشوند. این بیان نشان میدهد که در جریانهای آشفته با عدد رینولدز بالا برای شبیهسازی مقیاسهای کوچک به شبکهبندی با دقتی در ابعاد کوچکترین مقیاس طولی نياز است [6]. چنان چه اين گونه تحليل ها توسط شبيه سازى عددى مستقيم انجام شود، هرچند نتایج بهدستآمده بسیار دقیق و قابل استناد است، اما از آنجایی که میبایست زمان و هزینهٔ زیادی صرف شود، مقرون به صرفه نیست. از اینرو ایدهی استفاده از مدلهای مختلف مقیاسهای زیرشبکهای تحوّل شگرفی در شبیهسازی بهینهٔ جریانهای آشفته ایجاد کرد.

# 2- مدلسازی آشفتگی و روشهای عددی

این بخش به ارائهٔ مدلهای ریاضی و روشهای عددی می پردازد که شامل توصيف معادلات حاكم، تشريح مدلسازى آشفتگى، مدلهاى مقياسهاى زیرشبکهای، الگوریتم پیمپلفوم برای حل معادلات ناویراستوکس فیلتر شده در نرمافزار اپنفوم و تصحیح آن برای مدلهای مقیاسهای زیرشبکهای گرادیانی است.

#### 1-2- معادلات حاكم

(4)

معادلة ممنتم براى سيال لزج تراكمناپذير با عنوان معادلة ناويراستوكس تراکمناپذیر شناخته میشود. این معادله را میتوان با سادهسازی از معادلهٔ ممنتم کوشی به دست آورد.

$$\frac{D\rho v}{Dt} = \nabla \cdot \sigma + S_f$$

معادلهٔ (4) نیروهای حجمی خالص و نیروهای سطحی را منشأ شتاب ذرات سیال میداند. کمیت ho بیان گر چگالی سیال در نقطهٔ مورد نظر از محیط پیوسته،  $\sigma$  تانسور تنش،  $S_f$  نیروهای حجمی و V میدان بردار سرعت جریان است. تانسور تنش به دو تانسور تنشهای عمودی استاتیک (pl) و تنشهای برشی لزجی (۲) قابل تجزیه است. تانسور تنشهای برشی لزجی با معادلهٔ (5) معرفی میشود که در آن D تانسور نرخ کرنش میباشد.

$$\tau = [2\mu D + [(\lambda + \kappa)\nabla \cdot V]I]$$

$$D = \frac{1}{2}(\nabla \cdot V + (\nabla \cdot V)^{\mathrm{T}})$$
(6)

لزجت بالک نام دارد که مقدار آن برای گازهای ایدهآل، صفر و برای  $\kappa$ گازهای متراکم و مایعات قابل چشم پوشی است. پارامتر  $\lambda$  لزجت ثانویه بوده و برای سیالات نیوتونی با  $\mu = 2/3 \mu$  برابر است. مقدار این پارامتر در سیالات تراکمناپذیر که انبساط و انقباض در آنها رخ نمیدهد، صفر است. با جایگذاری تانسور تنشهای عمودی استاتیک و تنشهای برشی لزجی در معادلهٔ (4)، شكل كامل معادلة ناويراستوكس استخراج مي شود.

$$\frac{D\rho V}{Dt} = -\nabla p + \nabla \cdot \left[\mu (\nabla \cdot V + (\nabla \cdot V)^{\mathrm{T}}) + \left[\left(\kappa - \frac{2}{3}\mu\right)\nabla \cdot V\right]\mathbf{I}\right] + S_f$$
(7)

با صرفنظر از نیروهای حجمی و با فرض تراکمناپذیری سیال، معادلهٔ ناويراستوكس تراكمناپذير حاصل مىشود.

$$\rho \frac{DV}{Dt} = -\nabla p + \nabla \cdot \left[\mu (\nabla \cdot V + (\nabla \cdot V)^{\mathrm{T}})\right]$$
(8)

معادلهٔ ناویراستوکس در کنار معادلهٔ پیوستگی ( $V \cdot V = 0$ )، معادلات حاکم برای توصیف کامل جریان بدون تغییرات دمایی را شکل میدهند. شبیهسازی گردابههای بزرگ تنها با محاسبهی مستقیم گردابههایی با مقیاس طولی بزرگتر از یک مقیاس طولی مشخص ( $\Delta$ ) سعی در کاهش حجم شبکهبندی محاسباتی و افزایش گام زمانی دارد. جدایش مقیاسها با عملیات فیلترکردن صورت می گیرد که در بیان ریاضی، میدان جریان مرتبط به همراه هستهٔ فیلتر منتخب انتگرال گیری میشود.

$$\bar{\phi}(x,t) = \iiint_{-\infty}^{\infty} \phi(x,t) G(x-\xi,\Delta) d^3\xi \tag{9}$$

هستهٔ فیلتر با نماد G بیان می شود و  $\Delta$  عرض فیلتر را نشان می دهد که پارامتر تعیین کننده ی اندازه ی مقیاس های عبوری از فیلتر است. کمیت های فیلتر شده با خط تیره در بالای آنها شناخته می شوند. آن قسمت از میدان جریان که پس از فیلترکردن کنار گذاشته می شود و مقیاس های حل نشده (اغتشاشی) را دربر می گیرد، با معادلهٔ (10) مشخص می شود.

$$\phi''(x,t) = \phi(x,t) - \bar{\phi}(x,t) \tag{10}$$

DOR: 20.1001.1.10275940.1396.17.7.48.0

Navier-Stokes <sup>2</sup> Direct numerical simulation (DNS)

Resolved

Sub grid scale (SGS)

مقیاسهای طولی در ارتباط با بخش حل نشده، مقیاسهای زیرشبکهای نامیده میشوند. تعداد زیادی از فیلترها با ویژگیهای منحصربهفرد در مقالات اخیر معرفی شدهاند [7,4]. با این وجود، اعمال و اجرای برخی از آنها در کدهای دینامیک سیالات محاسباتی دشوار و پیچیده است. فیلتر تاپ-هت<sup>۱</sup> بهطور معمول در گسستهسازی حجم محدود استفاده می شود [8].

$$G(x - \xi, \Delta) = \begin{cases} 1/\Delta^3 & |x - \xi| \le \Delta/2 \\ 0 & |x - \xi| > \Delta/2 \end{cases}.$$
 (11)

این فیلتر مقدار میانگین کمیتها را بر روی یک حجم مکعبی ( $\Delta^3$ ) ارائه میدهد. برای تعیین مقدار  $\Delta$ ، استفاده از ریشهٔ سوم حجم سلول محاسباتی انتخاب مناسبی است.

$$\Delta = \sqrt[3]{\Delta x \Delta y \Delta z} \tag{12}$$

 $\Delta z$  ابعاد سلول محاسباتی در راستای محورهای مختصات با  $\Delta x$  و  $\Delta z$  میتوان  $ar{\phi}$  میتوان  $ar{\phi}$  میتوان مقدار  $\Delta$ ، میتوان  $ar{\phi}$  را معادل میانگین کمیت  $\phi$  در سلول محاسباتی در نظر گرفت.

با اعمال عملگر فیلتر به معادلات پیوستگی و ناویراستوکس امکان استخراج قوانین بقا برای متغیرهای فیلترشدهٔ جریان فرآهم می گردد. با توجه به خطیبودن معادلهٔ پیوستگی، شکل آن پس از اعمال فیلتر بدون تغییر باقی میماند.

$$\frac{\partial \bar{u}_i}{\partial r} = 0 \tag{13}$$

$$\frac{\partial \bar{u}_i}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_j} \left( \overline{u_i u_j} \right) = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \bar{p}}{\partial x_i} + \frac{\partial}{\partial x_j} \left[ v \left( \frac{\partial \bar{u}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \bar{u}_j}{\partial x_i} \right) \right]$$
(14)

جملههای  $x_i$  و  $\overline{u}_i$  بال  $\overline{u}_i$  به ترتیب بیان گر x, y  $z_i$  و  $\overline{u}_i$  از  $\overline{u}_i$  مستند. معادلهٔ (14) قابلیت گسستهسازی عددی در یک دقت مکانی از مرتبهی  $\Delta$  را داراست، که معمولاً بسیار مقرون به صرفهتر از شبیه سازی عددی مستقیم است، زیرا شبیه سازی عددی مستقیم به دقتی نزدیک به مقیاس طولی کلموگروف یعنی  $\eta$  نیاز دارد. در معادلهٔ (14) جملهٔ جابه جایی تابعی از جملهٔ  $\overline{u}_i$  نیست و حل معادله را با مشکل روبه و می سازد. برای رفع این مشکل، تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکه ای (B) تعریف می شود.

معادلهٔ (14) را میتوان با تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای بازنویسی کرد.

$$\frac{\partial \bar{u}_i}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_j} \left( \bar{u}_i \bar{u}_j \right) = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \bar{p}}{\partial x_i} - \frac{\partial B_{ij}}{\partial x_j} + \frac{\partial}{\partial x_j} \left[ v \left( \frac{\partial \bar{u}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \bar{u}_j}{\partial x_i} \right) \right]$$
(16)

به منظور تشکیل یک سیستم معادلات بسته لازم است تا تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای مدل شود.

مدلسازی دقیق جملههای مقیاسهای زیرشبکهای ناشی از فیلترکردن معادلات ناویراستوکس در شبیهسازی گردابههای بزرگ از اهمیت بهسزایی برخوردار است. این جملات بسته نشده، شامل تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای در معادلهٔ بقای ممنتم هستند. محدودهٔ وسیعی از مدلهای مقیاسهای زیرشبکهای در طول سالیان متمادی توسعه یافتهاند [4] که میتوان آنها را در دو گروه مدلهای حاوی لزجت گردابه<sup>۲</sup> و بدون لزجت گردابه طبقهبندی نمود. در مدلهای نوع لزجت گردابه از فرضیهٔ پخش گرادیانی استفاده شده است که تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای را به تانسور نرخ کرنش ارتباط میدهد. در مقابل، مدلهای بدون لزجت گردابه فرضیهٔ پخش گرادیانی را برای مدلسازی جملات باز مقیاسهای زیرشبکهای

بەكار نمىگىرند.

تعداد اندکی از مدلهای ارائه شده در نشریات معتبر توانستهاند در بستهٔ نرمافزاری اپنفوم اعمال شوند. یکی از دلایل آن را میتوان در پیچیدگی چارچوب کلی زبان برنامهنویسی نرمافزار اپنفوم برای پذیرش هر گونه معادلات و گسستهسازیهای لازم جستجو کرد. پژوهش حاضر به توسعه و ارزیابی مدل گرادیانی (مدل بدون لزجت گردابه) پرداخته است که شامل میدانهای اسکالر، سرعتهای متوسط، تنشهای مقیاسهای زیرشبکهای و دیگر پارامترهای آشفتگی جریان میباشد. از دیگر دستآوردهای این پژوهش میتوان به اعمال مدل گرادیانی تنظیمشده<sup>۲</sup> در نرمافزار اپنفوم و ارائهٔ کتابخانهای شامل کدهای محاسباتی برای تحلیل جملات تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای اشاره کرد. تصحیح حلگر پیمپلفوم<sup>۴</sup> برای بهبود نتایج مدل گرادیانی تنظیمشده، نیز از دیگر نوآوریهای تحقیق حاضر میباشد.

در مدلهای حاوی لزجت گردابه، تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای با به کارگیری فرضیهٔ بوزینسک<sup>ه</sup> تعیین میشود [4]. این فرضیه تنشهای مقیاسهای زیرشبکهای را با ساختاری مشابه با تنشهای لزجی مدل می کند.  $B_{ij} = \frac{1}{3} \text{tr}(B_{ij}) \delta_{ij} - v_{\text{sgs}} \left( \frac{\partial \overline{u}_i}{\partial x_i} + \frac{\partial \overline{u}_j}{\partial x_i} \right)$ (17)

$$B_{ij} = \frac{1}{3} \operatorname{tr}(B_{ij}) \delta_{ij} - v_{\text{sgs}} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$$
(17)  
$$V_{\text{sgs}} = v_{\text{sgs}} + v_{\text{sgs}$$

با  $\delta_{ij}$  بیان شدهاند.  $(r(B_{ij}))$  اثر تانسور  $B_{ij}$  است. مقدار اثر تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای با دو برابر انرژی جنبشی مقیاسهای زیرشبکهای برابر است. چنانچه تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای مدل شده در معادلهٔ (16) جایگذاری شود، لزجت گردابه تنها مجهول سیستم معادلات را تشکیل می دهد.

$$\frac{\partial \bar{u}_{i}}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_{j}} (\bar{u}_{i} \bar{u}_{j}) = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \bar{p}}{\partial x_{i}} + \frac{\partial}{\partial x_{j}} \Big[ (v + v_{\text{sgs}}) \left( \frac{\partial \bar{u}_{i}}{\partial x_{j}} + \frac{\partial \bar{u}_{j}}{\partial x_{i}} \right) - \frac{2}{3} k_{\text{sgs}} \delta_{ij} \Big]$$
(18)

مجموع لزجت ملکولی (v) و لزجت گردابه با عبارت لزجت مؤثر  $(v_{Eff})$  تعریف میشود. با اضافه و کم کردن قسمت ایزوتروپ تانسور تنش، گام نهایی در اعمال این معادله به نرمافزار اپنفوم برداشته میشود. این عمل به دلیل تعریف کمیت دویاتوریک  $(dev A = A - 1/3 \operatorname{tr}(A)I)$  در کدهای نرمافزار اپنفوم انجام میشود و از طرف دیگر سبب پایداری دستگاه معادلات میگردد.

$$\frac{\partial \bar{u}_{i}}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_{j}} (\bar{u}_{i} \bar{u}_{j}) = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \bar{p}}{\partial x_{i}} + \frac{\partial}{\partial x_{j}} \left[ (v_{\text{Eff}}) \left( \frac{\partial \bar{u}_{i}}{\partial x_{j}} + \frac{\partial \bar{u}_{j}}{\partial x_{i}} \right) + \frac{1}{3} \frac{\partial \bar{u}_{k}}{\partial x_{k}} \delta_{ij} - \frac{1}{3} \frac{\partial \bar{u}_{k}}{\partial x_{k}} \delta_{ij} - \frac{2}{3} k_{\text{sgs}} \delta_{ij} \right]$$
(19)

انرژی جنبشی مقیاسهای زیرشبکهای سهم بسیار ناچیزی از انرژی آشفتگی را شامل میشود و میتوان از مقدار آن در معادلهٔ بالا صرفنظر کرد. جملهٔ  $\partial \overline{u}_k / \partial x_k$  به تراکمناپذیری سیال و رابطهٔ پیوستگی (V = 0) کنار گذاشته میشود، درحالی که قرینهٔ آن برای پایداری حل حذف نمی شود.

285

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Top-hat filter

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Eddy-viscosity type

Modulated gradient model (MGM)

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> PimpleFoam <sup>5</sup> Boussinesq assumption

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup> Boussinesq assu <sup>6</sup> Kronecker delta

<sup>7</sup> Matrix Trace

$$\frac{\partial \bar{u}_i}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_j} (\bar{u}_i \bar{u}_j) = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \bar{p}}{\partial x_i} + \frac{\partial}{\partial x_j} v_{\text{Eff}} \frac{\partial \bar{u}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial}{\partial x_j} v_{\text{Eff}} \left( \frac{\partial \bar{u}_j}{\partial x_i} - \frac{1}{3} \frac{\partial \bar{u}_k}{\partial x_k} \delta_{ij} \right)$$
(20)

معادلهٔ (20) در فایل معادلهٔ سرعت<sup>۱</sup> از حلگر پیمپل فوم قرار گرفته است. دو جملهٔ آخر در سمت راست از این معادله با عنوان دیورژانس تنشهای انحرافی موثر<sup>۲</sup> در نرمافزار اپن فوم تعریف شدهاند. مدلهای مقیاسهای زیرشبکهای، از شیوههای گوناگونی برای مدل سازی لزجت گردابه استفاده می کنند. با تعیین لزجت گردابه، سیستم معادلات کامل گردیده و توسط حلگر قابل محاسبه است.

در مدلهای بدون لزجت گردابه (مدلهای گرادیانی)، تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای بهطور صریح و بدون نیاز به لزجت گردابه مدلسازی می شود. از اینرو با قراردادن رابطهٔ تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای از مدلهای متنوع در معادلهٔ (16)، سیستم معادلات تکمیل می شود. از آن جایی که نرمافزار این فوم برای مدلسازی تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای از مدلهای لزجت گردابه بهره می گیرد، کتابخانهای مستقل برای محاسبهٔ تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای حاصل از مدلهای گرادیانی ایجاد نشده است. لذا در این تحقیق علاوه بر اعمال مدل گرادیانی تنظیم شده در قسمت مدلهای آشفتگی نرمافزار، کتابخانهای با هدف محاسبهٔ تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای گرادیانی نیز ایجاد شد.

#### 2-2- مدلهای مقیاسهای زیرشبکهای

مدلهای متنوعی در شبیه سازی گردابه های بزرگ ارائه شده اند که بیش تر آن ها بر پایهٔ مدلهای بنیادی تر بنا شده اند [9]. مدل سازی مقیاس های زیر شبکه ای به فرآیندهای فیزیکی در مقیاس هایی اشاره می کند که ابعاد طولی آن ها کوچک تر از ابعاد شبکه بندی محاسباتی است. در شبیه سازی گردابه های بزرگ، مدل سازی مقیاس های زیر شبکه ای برای نشان دادن اثرات حرکت مقیاس های کوچک در معاد لات حاکم به کار گرفته می شود. عموماً اثرات حرکت مقیاس های زیر شبکه ای بر مقیاس های حل شده همانند در جهٔ آزادی ملکول ها در نظریهٔ جنبشی گازها مدل می شود که در آن شار ممنتم به صورت خطی با نرخ کرنش مقیاس های حل شده مر تبط است [4]. این بیان تعریف دیگری از لزجت گردابه می باشد. می توان نوشت:

$$\tau_{ij}^{\rm ed} = -2\upsilon_T \bar{S}_{ij} \tag{21}$$

که در آن  $v_T$  لزجت گردابهٔ سینماتیکی است. بهترین و شناخته شدهترین مدل لزجت گردابه در سال 1963 توسط جوزف اسماگورینسکی [2] در شبیهسازی جریان جوی پیشنهاد شد.

#### 2-2-1- مدلهای لزجت گردابه

مدلهای مقیاسهای زیرشبکهای اسماگورینسکی و اسماگورینسکی دینامیکی<sup>۳</sup> در حوزهٔ مدلهای لزجت گردابه قرار میگیرند. این دو مدل از معادلات مشابهی پیروی میکنند اما مقایسهٔ نتایج آنها از دقت بالای مدل اسماگورینسکی دینامیکی خبر میدهد.

#### 2-2-1-1- مدل اسماگورينسکي

در رایج ترین مدل که نخستین بار توسط اسماگورینسکی [2] توسعه داده شده است، لزجت گردابه با فرض این که مقیاس های کوچک در تعادل هستند،

تعیین می گردد. به بیان دیگر تولید و اتلاف انرژی در تعادل قرار دارند: $v_T = (C_S \Delta)^2 |\bar{S}|$  (22)

 $\Delta$  عرض فیلتر (که با اندازهٔ شبکه متناسب است)،  $C_S$  ثابت  $\Delta$ اسماگورینسکی،  $\frac{1}{2}^{1/2}(\bar{S}_{ij})=|\bar{S}|$  اندازهٔ تانسور نرخ کرنش مقیاسهای بزرگ با

$$\bar{S}_{ij} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial \bar{u}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \bar{u}_j}{\partial x_i} \right) \tag{23}$$

و  $\overline{u}_i$  سرعت مقیاسهای بزرگ است.

لیلی [10] برای اغتشاش همگن و همسان گرد با فیلتر برش<sup>†</sup> در 0.23 زيرمحدودهٔ اينرسي و  $\Delta$  برابر با اندازهٔ شبکه، مقدار  $C_S$  را در حدود محاسبه کرد. اگرچه او این مقدار را از شبیهسازی جریان آشفتهٔ کانال با فرض برش متوسط به علّت کاهش بیش از حد اغتشاشات مقیاسبزرگ به دست آورد، دییردورف [3] از  $C_S = 0.1$  استفاده کرد. آزمایشهایی که توسط مک میلان و همکاران [11] بر روی آشفتگی همگن انجام شد، ثابت کرد که مقدار ا افزایش نرخ کرنش کاهش مییابد. میسون و کلن [12] مقدار  $C_S$  را  $C_S$ برابر با 0.2 به دست آوردند که چنانچه دقت شبکهبندی به اندازهٔ کافی ریز باشد، نتایج خوبی را ارائه میدهد. آنها همچنین دریافتند که اگر دقت عددی کافی نباشد، مقداری کمتر از 0.2 برای این ضریب به دست می آید. نتايج آنها توسط پيوملي و همكاران [13] كه مقدار بهينهٔ  $C_S$  را در حدود 0.1 بهدست آوردند، تأیید نشد. این درحالی بود که شبکهبندی آنها بسیار ریزتر از شبکهبندی میسون و کلن [12] بود. لازم به ذکر است که میسون و کلن لایهمرزی دیواره را نادیده گرفتند. مقدار ثابت اسماگورینسکی در نرمافزار  $C_e = C_k = 0.094$  اپن فوم از رابطهٔ  $C_s^2 = C_k \sqrt{C_k/C_e}$  با ضرایب  $C_e = C_k$  و 1.048 معادل با 0.1677 تعيين شده است.

شبیهسازی گردابههای بزرگ با عبور از رژیم گذرا به آشفته در لایهمرزی [14] و جریان داخل کانال [15] مسطح نشان می دهد که در طی مراحل اولیهٔ رژیم گذرا، مدل اسماگورینسکی [2] کاهش شدیدی از ساختارهای حلشده (مقیاسهای بزرگ) را در نظر می گیرد که منجر به رشد نادرست نرخ آشفتگیهای اولیه می گردد. برای فائق آمدن بر این مشکل یک فرضیهٔ تجربی دیگر در فرم تابع متناوب معرفی شد که ثابت اسماگورینسکی را بهطور مؤثر در طی مراحل اولیهٔ خطی و غیرخطی رژیم گذرا صفر قرار می دهد. این بررسی کوتاه نشان می دهد اگرچه اصلاحات و تغییرات مدل اسماگورینسکی بهطور مؤفقیت آمیز در شبیه سازی گردابههای بزرگ از یک ثابت جامع و کلی انواع پدیدههای موجود در جریانهای مورد بررسی، یک ثابت جامع و کلی انواع پدیدههای موجود در جریانهای مورد بررسی، انرژی از مقیاسهای کوچک به مقیاسهای بزرگ را محاسبه کند<sup>ه</sup> [16]. از این رو با معرفی مدلهای بهینه، تا حدودی کاستیهای مدلهای پیشین جریان شده و تصویر واقعی تری از جریانهای آشفته ترسیم شده است.

#### 2-2-1-2- مدل اسماگورينسکی ديناميکی

یک مدل جدید و دینامیکی از تنش مقیاسهای زیرشبکهای توسط ژرمانو و همکاران [15] معرفی شد، که با محاسبهٔ محلی ضریب لزجت گردابه بر کاستیهای ناشی از مدل اسماگورینسکی [2] غلبه می کند تا رفتار جریان واقعی را بهدرستی پیشبینی نماید. این کار با نمونهبرداری از کوچکترین

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> UEqn.H <sup>2</sup> divDevReff

<sup>3</sup> Dynamic Smagorinsky SGS model

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Cutoff filter <sup>5</sup> Backscatter

مقیاسهای حلشده و به حداقل رساندن خطای ناشی از محاسبهٔ تنشهای لئونارد<sup>۱</sup> (تنشهای فیلترشده با فیلتر آزمون<sup>۲</sup>) انجام می شود و با استفاده از این اطلاعات به مدل کردن مقیاسهای زیر شبکهای می پردازد. این مدل به تابع میرا یا متناوب احتیاج نداشته و توانایی محاسبهٔ شار انرژی از مقیاسهای کوچک به مقیاسهای بزرگ را دارد.

در شبیهسازی گردابههای بزرگ، کمیتهای مقیاسبزرگ مانند سرعت و فشار با ضرب شدن در یک تابع فیلتر مشخص و انتگرالگیری بر روی حوزهٔ محاسباتی فیلتر میشوند [4,1]. در روند دستیابی به هدف نهایی، دو عملگر فیلتر شبکه<sup>۲</sup> و فیلتر آزمون معرفی میشوند. عرض فیلتر آزمون بزرگتر از عرض فیلتر شبکه است.

با اعمال فیلتر برش به معادلهٔ (8)، معادلهٔ ناویراستوکس فیلترشده و بدون بعد به دست میآید؛

 $\frac{\partial \tilde{\tilde{u}}_i}{\partial t} + \frac{1}{2} \left( \tilde{\tilde{u}}_j \frac{\partial \tilde{\tilde{u}}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \tilde{\tilde{u}}_i \tilde{\tilde{u}}_j}{\partial x_j} \right) = -\frac{\partial \tilde{P}}{\partial x_i} + \frac{1}{\operatorname{Re}} \frac{\partial^2 \tilde{\tilde{u}}_i}{\partial x_j \partial x_j} - \frac{\partial T_{ij}}{\partial x_j} \quad (24)$ 

در معادلهٔ (24)، تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای به صورت  $T_{ij} = \overline{\widetilde{u_i}u_j} - \widetilde{\widetilde{u}_i}\widetilde{\widetilde{u}_j}$  حل شده  $T_{ij} = \overline{\widetilde{u_i}u_j} - \widetilde{\widetilde{u}_i}\widetilde{\widetilde{u}_j}$  به صورت معادلهٔ (25) تعریف می شود؛  $\varphi_{ij} = \overline{\widetilde{u_i}u_j} - \widetilde{\widetilde{u}_i}\widetilde{\widetilde{u}_j}$ (25)

تنشهای اغتشاشی حلشده نشاندهندهی بخشی از تنشهای رینولدز با مقیاسی که طول آن میانگینی بین عرض فیلتر شبکه و عرض فیلتر آزمون میباشد (مقیاسهای حلشدهٔ کوچک)، هستند. کمیتهای  $au_{ij}$  ,  $au_{ij}$  و  $au_{ij}$  با یک رابطهٔ جبری به یکدیگر مرتبط میشوند.

$$\varphi_{ij} = T_{ij} - \widehat{\tau_{ij}} \tag{26}$$

این رابطه نشان میدهد تنشهای اغتشاشی حلشده میتوانند بهطور صریح از تنشهای زیرشبکهای در سطح آزمون (T<sub>ij</sub>) و شبکه (τ<sub>ij</sub>) محاسبه شوند.

معادلهی (26) میتواند در توسعهٔ مدل های تنش مقیاس های زیرشبکهای دقیق و بهینه به کار گرفته شود. محاسبهٔ مقدار مناسب ضریب اسماگورینسکی برای حالت لحظهای جریان، نمونهای از کاربرد این معادله است. با فرض این که از تابع یکسانی در پارامتری کردن هر دو تنش های زیرشبکهای  $T_{ij}$  و تایت استفاده شود (برای مثال مدل اسماگورینسکی)، مدل هایی برای قسمتهای ناهمسان گرد  $T_{ij}$  به صورت  $M_{ij}$  و  $m_{ij}$  تعریف می شوند.

$$\tau_{ij} - (\delta_{ij}/3)\tau_{kk} \simeq m_{ij} = -2C\bar{\Delta}^2 |\bar{S}|\bar{S}_{ij}$$

$$T_{ij} - (\delta_{ij}/3)T_{kk} \simeq M_{ij} = -2C\bar{\Delta}^2 |\tilde{S}|\bar{S}_{ij}$$
(27)
(28)

$$\tilde{\tilde{S}}_{ij} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial \tilde{\tilde{u}}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \tilde{\tilde{u}}_j}{\partial x_i} \right)$$

$$|\tilde{S}| = (2\tilde{\tilde{S}}_{ij}\tilde{\tilde{S}}_{ij})^{1/2}$$
(29)
(30)

و  $\overline{\Delta}$  مشخصهٔ عرض فیلتر متناسب با فیلتر شبکه و  $\overline{\Delta}$  مشخصهٔ عرض فیلتر مرتبط با فیلتر برش میباشد. دوّمین عبارت از سمت چپ معادلهٔ (27) و (28) ایجاب میکند که تانسور تنش در غیاب برش، همسان گرد باشد. قطر اصلی این تانسور با منفی دو برابر انرژی جنبشی مقیاسهای زیرشبکهای برابر است. اگر معادلات (27) و (28) در معادلهٔ (26) قرار گیرد و طرفین معادله در  $\overline{S}_{ij}$  ضرب شود، معادلهٔ (11) برقرار میگردد. (13) میگردد.

$$\rho_{ij}\bar{S}_{ij} = -2\mathcal{C}\big(\tilde{\Delta}^2\big|\tilde{S}\big|\tilde{S}_{ij}\,\bar{S}_{ij}-\bar{\Delta}^2\big|\tilde{S}\big|\tilde{S}_{ij}\,\bar{S}_{ij}\big) \tag{31}$$

از معادلهٔ (31) ضریب C(x, y, z, t) تعیین می شود. در معادلهٔ (31)، حاصل عبارت داخل پرانتز می تواند صفر شود. در این حالت مقدار C مبهم و نامعین است و یکی از عیبهای این روش شناخته می شود [15]. این حالت در آزمایشهای انجام شده در جریان آشفتهٔ کانال نشان داده شده است. از این و برای جریان داخل کانال فرض می شود C تنها تابعی از y و t است، لذا میانگینی از هر دو طرف معادلهٔ (31) در طول یک صفحهٔ موازی با دیوار گرفته شده و با <> نمایش داده می شود.

$$C(y,t) = -\frac{1}{2} \frac{\langle \varphi_{kl} \bar{S}_{kl} \rangle}{\tilde{\Delta}^2 \langle |\tilde{S}| \tilde{S}_{mn} \bar{S}_{mn} \rangle - \bar{\Delta}^2 \langle |\tilde{S}| \tilde{S}_{pq} \bar{S}_{pq} \rangle}$$
(32)

مدل جدید مقیاس های زیر شبکه ای لزجت گردابهٔ دینامیکی توسط معادلهٔ (33) بیان می شود:

$$m_{ij} = \frac{\langle \varphi_{kl} \bar{S}_{kl} \rangle}{\left( \tilde{\Delta} / \bar{\Delta} \right)^2 \langle |\tilde{S}| \tilde{S}_{mn} \bar{S}_{mn} \rangle - \langle |\tilde{S}| \tilde{S}_{pq} \bar{S}_{pq} \rangle} |\bar{S}| \bar{S}_{ij}$$
(33)

در محاسبات اخیر فیلتر برش به عنوان هر دو فیلتر شبکه و آزمون استفاده شده است. در محاسبات تفاضل محدود، کمیتهای فیلتر شده با فیلتر آزمون را میتوان با متوسط گیری مکانی متغیرهای مقیاس بزرگ بر روی سلولهای شبکه بندی استخراج نمود.

استفاده از رابطهٔ (33) نشان می دهد، اتلاف مقیاسهای زیرشبکه ای مدل شده ( $\overline{S}_{GS} = m_{ij}\overline{S}_{ij}$ ) با میانگین اتلاف تنشهای اغتشاشی حل شده شده ( $\varepsilon_{SGS} = m_{ij}\overline{S}_{ij}$ ) با میانگین اتلاف تنشهای اغتشاشی حل شده (( $(\varphi_{kl}\overline{S}_{kl}))$ ) متناسب است، لذا این مدل شار انرژی از مقیاسهای کوچک به مقیاسهای بزرگ را در نظر می گیرد. مدل اسماگورینسکی دینامیکی، تنشهای مقیاسهای زیرشبکه ای را در جریان آرام و مرزهای جامد صفر لحاظ می کند. علاوه بر این، رفتار مجانبی صحیح برای مولفه های تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکه ای در مجاورت دیواره از ویژگی های قابل توجه این مدل مدی مقیاسهای زیرشبکه ای در مجاورت دیواره از ویژگی های قابل توجه این مدل مدی مقیاس.

# 2-2-2- مدل های گرادیانی (بدون لزجت گردابه)

مدل مقیاس زیرشبکهای گرادیانی تنظیم شده در حوزهٔ مدل های بدون لزجت گردابه قرار می گیرد. انتظار می ود مدل های بر پایهٔ گرادیان نسبت به مدل های لزجت گردابه نتایج مناسبی در مقایسه با داده های آزمایشگاهی یا شبیه سازی عددی مستقیم [17] بر روی شبکه های درشت ارائه کنند. یک اشکال عمده در مدل های لزجت گردابه، عدم توانایی آن ها در پیش بینی صحیح رفتارهای آشفتگی متفاوت در جریان های برشی و چرخشی با استفاده از یک قاعدهٔ کلی است. از طرفی ثابت شده است در شبیه سازی گردابه های بزرگ در لایه مرزی آشفته با عدد رینولدز بالا، مدل های استاندارد لزجت گردابه، برش میانگین در ناحیهٔ نزدیک دیواره را بسیار ضعیف پیش بینی کرده و پروفیل نادرستی از سرعت ترسیم می کنند.

#### 2-2-2-1- مدل گرادیانی تنظیم شده

مطالعات خنا و براشر [18]، جونجا [19] و براشر و پرته آجل [20] و همکاران نشان داده است که مدلهای لزجت گردابه ممکن است در شبکههای درشت خطاهای بزرگی در دامنهٔ حل القا کنند؛ چراکه آنها توانایی محاسبهٔ ناهمسان گردی شدید جریان در ناحیهٔ نزدیک دیواره را ندارند. علاوه بر این، مدلهای لزجت گردابه خصوصیات تغییر شکل چرخشی، مشابه تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای واقعی را ندارند [21–24]. از دیگر معایب آنها این است که ساختاری کاملاً اتلافی دارند و اجازهٔ انتقال انرژی از مقیاسهای حلنشده به مقیاسهای حلشده را نمیدهند. مدلهای گرادیانی که به عنوان مدلهای غیرخطی یاد میشوند، از اواخر سال 1970 ارائه شدهاند [25]. آنها

Leonard stress

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Test filter <sup>3</sup> Grid filter

براساس بسط سری تیلور تنش مقیاسهای زیرشبکهای توسعه یافتهاند. مدل گرادیانی تنظیم شده نیز بر پایهٔ بسط تیلور تنش مقیاسهای زیرشبکهای بنا شده و از فرضیهٔ تعادلی محلی به منظور محاسبهٔ انرژی جنبشی مقیاسهای زیرشبکهای استفاده میکند [26]. این مدل از طریق یک مقایسهٔ اصولی با رابطههای تجربی پذیرفته شده و پیش بینیهای نظری از تنوّع آماری جریان در لایهمرزی ارزیابی میشود. به طور کلی دادههای آماری حاصل از میدان سرعت شبیه سازی شده با مدل گرادیانی تطابق خوبی با نتایج تجربی نشان میدهند و هم چنین بهبود قابل توجهی در مقایسه با شبیه سازی های مدل های استاندارد لزجت گردابه [15,10,2] به دست آمده است. برای مثال، مدل جدید قادر به بازیابی پروفیل سرعت متوسط در ناحیهٔ لگاریتمی از جریان بوده و طیف انرژی مقیاسهای جریان را ترسیم میکند.

اولینبار مدلی که گرادیانهای میدانهای حل شده را توصیف می کرد، توسط کلارک و همکاران [25] پیشنهاد شد. پیش از این محققان بسیاری بر روی نمونهٔ مشابهی از این مدل مطالعه کرده بودند. تحقیقات قبلی بر مبنای شبیه سازی های عددی مستقیم و داده های آزمایشگاهی برای بررسی عملکرد این مدل صورت گرفته است و تانسور تنش مقیاس های زیرشبکه ای مدل شده می سازد [28,27]. این درحالی است که گزارش های اخیر حاکی از آن است، می سازد [28,27]. این درحالی است که گزارش های اخیر حاکی از آن است، این مدل در شبیه سازی گردابه های بزرگ اتلاف ناکافی را فرآهم می آورد [29] و مستعد پذیرش ناپایداری عددی است [20]. نسخهٔ اصلاح شدهٔ مدل املی کلارک، توسط لو و پرته آجل [26] برای تانسور تنش مقیاس های زیرشبکه ای و نیز بردار شار حرارتی اسکالر مقیاس های زیرشبکه ای ارائه شد و مدل گرادیانی تنظیم شده نام گرفت. این نمونهٔ اولیه از مدل گرادیانی، بسیار پایدارتر از نمونهٔ قبلی بود و اتلاف گردابه های جریان را به شکلی بهینه اعمال می کرد. هم چنین با مؤفقیت برای شبیه سازی جریان در لایه های مرزی می کرد. هم چنین با مؤفقیت برای شبیه سازی جریان در لایه های مرزی

مدل گرادیانی تنظیم شده به سرعتهای فیلتر شده و میدانهای اسکالر وابسته است. تمام مدلهای مقیاسهای زیرشبکهای شامل ضرایبی هستند که سطح اتلاف ایجاد شده ناشی از مدل مورد استفاده را کنترل میکنند. این ضرایب میتوانند یک مقدار ثابت و مشخص را به خود اختصاص دهند یا این که بسته به شرایط جریان به صورت پویا و دینامیکی محاسبه شوند. مدل گرادیانی تنظیم شده برمبنای تعادل محلی، از یک ضریب ثابت برای تانسور تنش مقیاسهای زیرشبکهای استفاده میکند. معادلات (34) تا (37) بیان ریاضی این مدل را نشان میدهند [26].

$$B_{ij} = \frac{8\bar{\Delta}^2}{C_{\varepsilon}^2} \left( -\frac{\bar{G}_{kl}}{\bar{G}_{mm}} \bar{S}_{kl} \right)^2 \left( \frac{\bar{G}_{ij}}{\bar{G}_{nn}} \right) H(P)$$
(34)

$$B_{iT} = \frac{2\bar{\Delta}^2}{C_{\varepsilon T}^2 \Pr} \left( -\frac{\bar{G}_{kl}}{\bar{G}_{mm}} \bar{S}_{kl} \right) \left( -\frac{\bar{G}_{nT}}{|\bar{G}_{pT}|} \frac{\partial \bar{T}}{\partial x_n} \right) \left( \frac{\bar{G}_{iT}}{|\bar{G}_{qT}|} \right) H(P) H(P_T)$$
(35)

$$\bar{G}_{ij} = \frac{\Delta_x^2}{12} \frac{\partial \bar{u}_i}{\partial x_1} \frac{\partial \bar{u}_j}{\partial x_1} + \frac{\Delta_y^2}{12} \frac{\partial \bar{u}_i}{\partial x_2} \frac{\partial \bar{u}_j}{\partial x_2} + \frac{\Delta_z^2}{12} \frac{\partial \bar{u}_i}{\partial x_3} \frac{\partial \bar{u}_j}{\partial x_3} \tag{36}$$

$$\bar{G}_{iT} = \frac{\Delta_x}{12} \frac{\partial u_i}{\partial x_1} \frac{\partial T}{\partial x_1} + \frac{\Delta_y}{12} \frac{\partial u_i}{\partial x_2} \frac{\partial T}{\partial x_2} + \frac{\Delta_x}{12} \frac{\partial u_i}{\partial x_3} \frac{\partial T}{\partial x_3}$$
(37)  

$$e^{-\frac{1}{2}} e^{-\frac{1}{2}} e^{-\frac{1}{2}}$$

گردابههای بزرگ در سه جهت *x ب*و z به ترتیب Δ<sub>x</sub> و Δ<sub>z</sub> هستند و لزوماً با یکدیگر برابر نیستند. طول فیلتر شبکهبندی کلی

 $\overline{\Delta} = \left(\overline{\Delta}_{X} \overline{\Delta}_{y} \overline{\Delta}_{z}\right)^{1/3}$  فرض شده است. در معادلات (34) و (35) تابعهای  $\overline{\Delta} = \left(\overline{\Delta}_{X} \overline{\Delta}_{y} \overline{\Delta}_{z}\right)^{1/3}$  و (54) تابعهای H(P) و  $H(P_{T})$  و H(P) ممنتم مقیاسهای زیرشبکهای  $(P_{ij} \overline{S}_{ij})$  و تولید اسکالر مقیاسهای زیرشبکهای (برشبکهای  $(P_{T} - \overline{\sigma}_{ij} \overline{\Delta}_{ij})$  و تولید اسکالر مقیاسهای زیرشبکهای (زیرشبکهای  $(P_{T} - \overline{\sigma}_{ir} \overline{\Delta}_{ij} \overline{\Delta}_{ij})$  ممنتم مقیاس. مفتر مغیاس می در مدل گرادیانی تنظیم شده ضرایب  $C_{eT}^{2}$  و  $C_{eT}^{2}$  مقدار یک را به خود اختصاص می دهند.

### 2-3- حلگر پیمپلفوم و تصحیح آن

حلگر پیمپلفوم برای حل معادلات ناویراستوکس فیلتر شده در نرمافزار اپنفوم طراحی و پیادهسازی شده است. این حلگر توانایی تحلیل رفتارهای متنوع از جریانهای مختلف و بهکارگیری انواع شیوههای مدلسازی آشفتگی را دارد. الگوریتم استفاده شده در این حلگر بر مبنای ترکیبی از الگوریتمهای گذرای سیمپل<sup>۲</sup> و پیزو<sup>۲</sup> شکل گرفته است [31,8]. مراحل اساسی و مهم از الگوریتم حلگر پیمپلفوم در "شکل 1" بیان شده است.

الگوریتم پیمپلفوم در شروع هر گام زمانی، زمان شبیه سازی را به مقدار گام زمانی افزایش می دهد. سپس حلقهٔ معادلات کوپل شدهٔ فشار و سرعت اجرا می شود. داخل این حلقه ابتدا معادلهٔ ممنتم حل شده و پس از آن حلقهٔ تصحیح آغاز می شود. داخل حلقهٔ تصحیح، معادلهٔ فشار حل می شود و میدان سرعت تا رسیدن به شرایط پیوستگی ( $\nabla = V \cdot \nabla$ ) اصلاح می گردد. در نهایت، حلقهٔ اول با حل معادلات مرتبط با مدل سازی آشفتگی پایان می یابد.

در نرمافزار اپنفوم این امکان فرآهم شده است تا تعداد اجرای حلقهٔ معادلات کوپل شدهٔ فشار و سرعت تنظیم شود. در حالتی که این حلقه تنها یکبار انجام شود، الگوریتم پیمپل فوم با الگوریتم پیزو یکسان خواهد بود. مشابه حلقهٔ بیرونی، تعیین تعداد دفعات اجرای حلقهٔ تصحیح نیز امکان پذیر است. برای دست یافتن به الگوریتم گذرای سیمپل کافی است این تعداد را یک قرار داد.

افزایش تعداد تکرارهای حلقهٔ تصحیح در کنار ضرایب زیرتخفیف<sup>†</sup> مناسب می تواند با افزایش گام زمانی همراه باشد که این خود زمان محاسبات کلی را کاهش می دهد. گام زمانی در شبیه سازی های این تحقیق به اندازهٔ کافی کوچک انتخاب شده است تا عدد کورانت<sup>6</sup> را کم تر از یک نگاه دارد. بنابراین تعداد تکرارهای حلقهٔ بیرونی و حلقهٔ تصحیح به ترتیب یک و دو کردابه هاده است. الگوریتم حلگر پیمپل فوم فعلی در اپن فوم، شبیه سازی گردابه های بزرگ را تنها با مدل های لزجت گردابه انجام می دهد. برای به کارگیری مدل مقیاس زیر شبکه ای گرادیانی تنظیم شده در اپن فوم لازم است تا کد نوشته شده در فایل معادلهٔ سرعت تصحیح شود به گونه ای که کتابخانهٔ جدید برای جایگذاری عبارت دیور ژانس تنش های انحرافی موثر در معادلهٔ ممنتم فراخوانی گردد.

# 3- توصيف مسأله

برای شبیه سازی، جریان تراکم ناپذیر سیال نیوتونی میان دو صفحهٔ موازی با فواصل  $y_{dim} = 0$  و  $y_{dim} = 2h$  در نظر گرفته شده است. شرط مرزی پریودیک<sup>5</sup> در طرفین کانال و شرط عدم لغزش در دیوارهٔ بالایی و پایینی لحاظ شده است. برای به جریان انداختن سیال، گرادیان فشار معکوس بر مبنای سرعت متوسط اعمال گردیده است. اختلاف دمای سطوح بالا و پایین

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Atmospheric boundary layers (ABL)

SIMPLE

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> PISO

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Under-relaxation <sup>5</sup> Courant number

<sup>6</sup> Periodic boundary condition



Fig. 1 Essential steps of the algorithm implemented in the pimpleFoamsolver

شکل 1 گامهای اساسی از الگوریتم پیاده شده در حلگر پیمپلفوم

صفر میباشد. شبیه سازی ها در عدد رینولدز اصطکاکی 395 (Re<sub>7</sub> = 395) انجام شده است. حوزهٔ محاسباتی، یک کانال مستطیل شکل به ابعاد لنجام شده است. حوزهٔ محاسباتی، یک کانال مستطیل شکل به ابعاد  $L_x \times L_y \times L_z = 2\pi \times 2 \times \pi$  استقلال از شبکه مشخص می شود. شبکه بندی در جهتهای x و z به صورت یکنواخت و برای تحلیل دقیق تر گرادیان های شدید نزدیک دو دیواره و لایه مرزی به شکل متراکم در جهت  $y_{\text{lim}} = 0$  و  $y_{\text{dim}} = 0$  نزدیکی  $z = 2 \frac{(\gamma + 1)[(\gamma + 1)/(\gamma - 1)]^{2zu-1} - \gamma + 1}{2\{1 + [(\gamma + 1)/(\gamma - 1)]^{2zu-1}\}}$  (38)

 $\gamma$  موقعیت نقاط شبکه را در حالت توزیع یکنواخت بیان می کند و  $Z_u$  نشاندهندهٔ پارامتر تراکم می باشد. مقدار پارامترهای عددی در جدول 1 گزارش شده است. کمیتهای  $\Delta x^+ \, \Delta x^+ \, \Delta x^+ \, \chi + \Delta x^-$  برحسب  $u_\tau = u_\tau$  بی مشدهاند. در زمینهٔ جریانهای آشفته، اعداد بدون بعد براساس سرعت اصطکاکی،  $u_{r} = \sqrt{\frac{1}{\text{Re}} \partial \bar{u}_1 / \partial y}$  بی می مشألهٔ نمونهٔ کلاسیک برای ارزیابی مدلهای عددی در پیش بینی صحیح آشفتگی داخلی است و به طور گسترده در روشهای محاسباتی و آزمایشگاهی مورد مطالعه قرار گرفته است [25].

#### 4- روش عددی

جعبهابزار اپنفوم یک نرمافزار رایگان و متنباز میباشد که در سالهای اخیر

جدول 1 پارامترهای عددی در شبیهسازی گردابههای بزرگ از جریان آشفتهٔ کانال Table 1 Numerical parameters in LES of turbulent channel flow

γ	$\Delta z^+$	$\Delta y^+$	$\Delta x^+$	نام مدل		
1.015	25.0542	1.1396	40.0867	مدل اسماگورینسکی		
1.015	15.1778	0.4609	24.2845	مدل اسماگورينسكي ديناميكي		
1.015	16.4737	0.7491	26.3579	مدل دييردورف		
1.015	15.0992	0.6868	24.1588	مدل گرادیانی تنظیمشدہ		

محبوبیت فراوانی در میان سازمانهای تجاری و دانشگاهی پیدا کرده است. این جعبهابزار شامل بیش از 170 شبیهسازی مبتنی بر قابلیت طراحی و تولید شبکهبندی برای انواع جریانهای تراکمناپذیر، تراکمپذیر و چندفازی، جریانهای شامل واکنشهای شیمیایی و انتقال حرارت، دینامیک جامدات و الکترومغناطیس میباشد. بسیاری از نرمافزارهای رایج و تجاری برای ترسیم جریان و شبکهبندی هندسه همچون پوینتوایز<sup>۱</sup> و تکپلات<sup>۲</sup> تنها بر روی یک پردازنده اجرا میشوند. تاکنون کدهای تجاری بسیاری رواج یافتهاند اما از محدودیتهای آنها میتوان به هزینهٔ بالای اولیه، محدودیت دسترسی و محدودیت قابلیت موازیسازی اشاره کرد. در اپنفوم قابلیت موازیسازی حجم گستردهای از تحلیل دادهها بدون پرداخت هیچ هزینهای ستودنی است.

با روش حجم محدود فرآهم می سازد. روش حجم محدود بر پایهٔ تقسیم دامنهٔ محاسباتی به حوزههای کوچک غیرمتقاطع و چندوجهی به نام حجم کنترل شکل گرفته است. شکلهای متنوعی از این روش توسعه یافته است اما در اینفوم تمام متغیرها در مرکز حجم کنترل ذخیره می شوند. این مقدار مرکزی به تمام حجم کنترل نسبت داده می شود. به راحتی می توان نشان داد که این تقریبها، از دقت مرتبهٔ دوم هستند [31]. استخراج معادلات گسسته شده با انتگرال گیری از معادلات اولیه بر روی حجم کنترل در بازهٔ زمانی  $\Delta T$  آغاز می شود.

اپن فوم گسترهٔ وسیعی از طرحهای عددی برای گسستهسازی زمان، گسستهسازی مکان، ارتباط معادلات فشار و سرعت، حلگرهای ماتریس و مدلهای آشفتگی متداول را در اختیار کاربران قرار می دهد. از طرحهای گسستهسازی زمانی می توان به طرحهای زمانی اویلر، تفاضل پسرو و کرنک نیکلسون اشاره کرد. برای گسستهسازی ممنتم، لاپلاسین و دیورژانس طرحهای مرتبهٔ اول و مرتبهٔ دوم توسعه یافتهاند. در این شبیهسازی از طرحهای تفاضل پسرو، تفاضل مرکزی مرتبهٔ دوم و تفاضل مرکزی مرتبهٔ دوم به صورت محدود شده و تصحیح شده به ترتیب برای گسستهسازی جملات زمانی، گرادیانی، دیورژانس و لاپلاسین استفاده شده است.

کد مدل آشفتگی گرادیانی تنظیم شده که در کتابخانهٔ اپنفوم نوشته و اجرا شده است، توانایی پردازش اطلاعات به صورت موازی بر روی حافظهی توزیعیافته را دارا میباشد. همچنین با به کارگیری پیغام عبور، دسترسی رابط میان پردازندهها امکان پذیر می گردد. برای بررسی اثر شبکهبندی، شبیهسازیها با سه نوع شبکهبندی متفاوت، درشت (62 × 90 × 78)، ریز (80 × 136 × 100) و خيلي ريز (104 × 204 × 128) تنها براي مدل گرادیانی تنظیم شده انجام شده است. "شکل 2" نشان میدهد با افزایش شبکهبندی، نتایج بهبودیافته و به دادههای شبیهسازی عددی مستقیم نزدیکتر شده است. علّت این بهبود کاهش مدلسازی مقیاسهای زیرشبکهای با افزایش سلولهای محاسباتی است. زیرا با کوچکشدن سلول محاسباتی، معادلات ناویراستوکس به طور مستقیم برای مقیاس های در ابعاد شبكة محاسباتي حل مي شوند. از اين رو انتظار مي رود نتايج حاصل، اختلاف اندکی را با دادههای شبیهسازی عددی مستقیم پیشبینی نمایند. شبکهٔ ریز بر روی 14 پردازندهٔ اینتل<sup>۳</sup> با آخرین نسخهٔ ماژول حافظه<sup>۴</sup> با در نظر گرفتن هر دو پارامتر هزینهٔ محاسباتی و زمان شبیهسازی، به مدت 255 ساعت نتایج قابل قبولی را ارائه داد و به عنوان شبکهٔ بهینه در این تحقیق برگزیده شد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> PointWise <sup>2</sup> Tecplot

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Intel® Xeon® processor E5-2600 v3 series, Socket R3 LGA2011

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> 16 DDR4 DIMM slots up to 2400/2133 MHz

شبکهٔ درشت بر روی 8 پردازنده به مدت 120 ساعت به طول انجامید درحالی که شبکهٔ خیلی ریز بر روی 24 پردازنده مدت زمان تقریبی 368 ساعت را صرف نمود. حوزهٔ محاسباتی در تمام شبیهسازی ها توسط یک پروفیل پایه بر مبنای اغتشاشات سینوسی مقداردهی اولیه شده است. این پروفیل برای سرعت ها از شرایط جریان آرام کاملاً توسعه یافته استخراج شده است (مولفهٔ  $\overline{u}$  یک پروفیل سهموی و مولفه های  $\overline{v}$  و  $\overline{w}$  مقدار صفر را به خود است (مولفهٔ  $\overline{u}$  یک پروفیل سهموی و مولفه های  $\overline{v}$  و  $\overline{w}$  مقدار صفر را به خود اختصاص می دهند). تمام داده های آماری بعد از گذشت زمانی معادل با 100 برابر زمان مورد نیاز سیال که به طور کامل تمام ناحیهٔ محاسباتی را طی کند (T) و جریان به شرایط دائمی دست یابد، محاسبه شدهاند. هم چنین به دلیل وجود نوسانات شدید در ابتدای حل، از متوسط گیری کمیت ها تا زمان 20T ثانیه خودداری شده است. متوسط گیریها شامل متوسط گیری زمانی و مکانی هستند.

#### 5- نتايج

در این قسمت نتایج حاصل از شبیه سازی های عددی، ارائه و تحلیل شده است. به منظور ارزیابی دقت نتایج، داده های شبیه سازی عددی مستقیم [17] برای عدد رینولدز اصطکاکی 395 استفاده شده است. از علامت قرار گرفته در بالای کمیت های فیلتر شده برای اختصار صرف نظر شده است. نتایج به صورت تابعی از  $y^+$  ترسیم شده که بیانی از کمیت ها را در نگاه نزدیک دیواره به تصویر می کشد.

# 5–1– کمیتھای اصلی جریان

منظور از کمیتهای اصلی جریان، متغیرهای اسکالری است که جریان را توصیف می کنند. سرعت اصطکاکی و سرعت متوسط در خط مرکزی نمونهای از این متغیرها هستند. ارائهٔ این کمیتها اولین گام در تحلیل نتایج به شمار می رود. جدول 2 مقادیر به دست آمده از سرعت اصطکاکی و سرعت متوسط در خط مرکزی را برای مدلهای مختلف مقیاسهای زیر شبکه ای در عدد رینولدز اصطکاکی 395 نشان می دهد. مهم ترین آنها سرعت اصطکاکی متوسط مکانی و یا معادل آن عدد رینولدز اصطکاکی (Re<sub>7</sub>) می باشد. علامت متوسط مکانی  $u_{\tau}$ ای سادگی حذف شده و سرعت اصطکاکی متوسط به اختصار با  $u_{\tau}$ 



Fig. 2 Profile of the mean of the normalized streamwise component of velocity in three different grid size.

شکل 2 پروفیل متوسط گیری شدهٔ مولفهٔ سرعت محوری بی بعد در سه شبکهٔ متفاوت.

نوشته شده است. مقدار هدف برای سرعت اصطکاکی متوسط، کمیت  $U_b/u_{ au}$ و مقیاس طولی لزجت به ترتیب برابر با 0.0079، 16.90 و مقیاس. میباشد.

بیش تر نتایج با سرعت اصطکاکی متوسط  $(u_{\tau})$  مقیاس شدهاند. دادههای هر شبیه سازی با مقدار سرعت اصطکاکی متوسط حاصل از همان شبیه سازی مقیاس شدهاند. عدد بدون بعد  $y^+$  با سرعت اصطکاکی متوسط متناسب بوده و مقدار آن برای هر شبیه سازی محاسبه شده است. این بدین معناست که داده های ترسیم شده در یک مقدار یکسان از  $y^+$  در موقعیت های مکانی متفاوت (y) قرار گرفته اند.

$$y^{+} = \frac{y u_{\tau}}{v} \tag{39}$$

#### 5-2- پروفيل سرعت متوسط

این بخش به بررسی پروفیلهای سرعت متوسط جریان در راستای x پرداخته است. مقدار میانگین مولفههای دیگر در تمام دامنهٔ جریان صفر هستند. در "شکل 3" پروفیلهای متوسط گیریشدهٔ مولفهٔ سرعت محوری بیبعد از

**جدول 2** پارامترهای اصلی جریان

Table 2 Computed global flow parameters								
مدل گرادیانی تنظیمشدہ	مدل دييردورف	مدل اسماگورینسکی دینامیکی	مدل اسماگورینسکی	پارامتر				
0.00769	0.00839	0.00773	0.01276	سرعت اصطکاکی $u_{ au}(m/s)$ متوسط				
0.15522	0.15544	0.15642	0.15504	سرعت مرکزی متوسط ( <i>u_s(m/s</i> )				
384.5	419.5	386.5	638	Re <sub>T</sub>				
7761	7772	7821	7752	Rec				
17.86	16.37	17.77	10.76	$U_b/u_{\tau}$				
20.18	18.53	20.23	12.15	$U_c/u_{\tau}$				
1.13	1.13	1.14	1.13	$U_c/U_b$				
0.0026	0.00238	0.00258	0.00156	مقياس طولى لزجت $\delta_v = v/u_{ au}\left(m ight)$				



Fig. 3 Profiles of the mean of the normalized streamwise component of velocity.

شکل 3 پروفیل های متوسط گیری شدهٔ مولفهٔ سرعت محوری بی بعد.

Downloaded from mme.modares.ac.ir on 2024-09-26

مدلهای مختلف مقیاسهای زیرشبکهای نشان داده شده است.

تشخیص تفاوت میان پروفیل های مدل های اسماگورینسکی دینامیکی و گرادیانی تنظیم شده دشوار است، اما پروفیل های دو مدل دیگر اختلاف زیادی را نشان میدهند. ناحیهٔ زیرلایهٔ لزج با مدلهای اسماگورینسکی دینامیکی، گرادیانی تنظیم شده و دییردورف به خوبی پیشبینی شده است. در لایهٔ حائل<sup>۲</sup> پروفیلهای مدلهای اسماگورینسکی دینامیکی و گرادیانی تنظیم شده بر نتایج شبیه سازی عددی مستقیم منطبق هستند و مدل دیبردورف اختلاف ناچیزی را نشان میدهد. در ناحیهٔ لگاریتمی<sup>۳</sup> پروفیلهای مدل های اسماگورینسکی دینامیکی و گرادیانی تنظیم شده مقادیر مولفهٔ سرعت محوری متوسط گیری شده و بیبعد را بیشتر از شبیهسازی عددی مستقيم محاسبه كردهاند، اما نتايج مدل اسماگورينسكي ديناميكي به نتايج شبیهسازی عددی مستقیم بسیار نزدیک است تا جاییکه پروفیلهای مدل های اسماگورینسکی دینامیکی، گرادیانی تنظیم شده و شبیهسازی عددی مستقیم در  $y^+ pprox 300$  یکدیگر را قطع می کنند. مدل دیپردورف در تمام سه ناحیه در زیر پروفیل مولفهٔ سرعت محوری بیبعد شبیهسازی عددی مستقیم قرار گرفته و با اختلاف اندکی رفتار کلی آن را پیروی میکند. مدل اسماگورینسکی با ضریب  $C_S = 0.1677$  عملکرد خوبی را ارائه نکرده است و با فاصله گرفتن از دیواره اختلاف شدیدی در پیش بینی نتایج آن رخ میدهد.

# 5-3- اغتشاشات سرعت

مولفههای تانسور تنش رینولدز از کمیتهای اصلی در توصیف اغتشاشات آشفتگی محسوب میشوند. ابتدا به تحلیل مولفههای واقع بر روی قطر اصلی تانسور تنش پرداخته شده است. این مولفهها،  $\langle u_i'^2 \rangle$ ، واریانسی از مولفههای سرعت هستند. با این وجود، استفاده از انحراف استاندارد از ریشهٔ مربع متوسط<sup>†</sup>  $u_i^{r} = \sqrt{\langle u_i'^2 \rangle} u_i$  رایج و مرسوم است. "شکلهای 4 تا 6" توزیعی از انحراف استاندارد سه مولفهٔ سرعت را در راستای عمود بر دیواره نشان میدهند.



Fig. 4 Profiles of the normalized standard deviation of the streamwise component of velocity,  $u^{rms}/u_{\tau}$ .

شكل 4 پروفيلهاي بيبعد انحراف استاندارد مولفهٔ محوري سرعت.



Fig. 5 Profiles of the normalized standard deviation of the wall-normal component of velocity,  $\nu^{rms}/u_{\tau}$ 



شكل 5 پروفيل هاى بىبعد انحراف استاندارد مولفة عرضى سرعت

Fig. 6 Profiles of the normalized standard deviation of the spanwise component of velocity,  $w^{rms}/u_{\tau}$ 

**شکل 6** پروفیلهای بیبعد انحراف استاندارد مولفهٔ عمقی سرعت

در نمودار انحراف استاندارد هر دو مولفۀ عرضی و عمقی سرعت، مقادیر بهدست آمده از همۀ مدلهای مقیاسهای زیرشبکهای کمتر از مقادیر پروفیل شبیه ازی عددی مستقیم هستند. مدل اسماگورینسکی دینامیکی مقدار انحراف استاندارد مولفۀ محوری سرعت را تا 17  $\approx + y$  بالاتر از نتایج شبیه سازی عددی مستقیم پیش بینی کرده است، این در حالی است که مدل گرادیانی تنظیم شده تا 51  $\approx + y$  در بالای نتایج شبیه سازی عددی مستقیم قرار گرفته است. پروفیل های مدل های اسماگورینسکی دینامیکی و گرادیانی تنظیم شده توانسته اند موقعیت بیش ترین مقدار انحراف استاندارد هر سه مولفۀ سرعت را با دقت بالایی تخمین بزنند. این موقعیت در مدل دییردورف با اختلاف اندک و در مدل اسماگورینسکی با جابه جایی فاحش مواجه شده است. شیب تند پروفیل شبیه سازی عددی مستقیم در لایۀ حائل و ناحیۀ است. شیب تند پروفیل شبیه سازی عددی مستقیم در لایۀ حائل و ناحیۀ است. شیب تند پروفیل شبیه سازی عددی مستقیم در لایۀ حائل و ناحیۀ سرعت اندکی خطا را دربر دارد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Viscous sub-layer

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Buffer layer

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Log-law region <sup>4</sup> Root mean square

# 5-4- تنش برشی آشفتگی

تحلیل مولفههای غیر قطر اصلی از تانسور تنش رینولدز حائز اهمیت است. تقارن جریان کانال عامل صفرشدن مولفههای XZ و YZ از تانسور تنش رینولدز میباشد. بنابراین تنها، مولفهٔ XY باقی میماند که با ضرب شدن در مقدار منفی یک، به عنوان تنش برشی آشفتگی شناخته میشود.

به سادگی میتوان نشان داد برای جریان کانال، پروفیل تنش برشی کلی، یعنی مجموع تنشهای برشی آشفتگی و لزجی بهصورت خطی در عرض کانال تغییر میکند [7]. تنشهای لزجی نقش برجستهای را تنها در ناحیهٔ نزدیک دیواره (50 > + y) بازی میکنند. به تبع آن، میتوان انتظار داشت در بیرون از این ناحیه، پروفیل تنش برشی آشفتگی خطی باشد. "شکل 7" پروفیلهای تنش برشی آشفتگی بیبعد از چهار مدل مقیاس زیرشبکهای را به همراه نتایج شبیهسازی عددی مستقیم ترسیم میکند.

پروفیلهای مدلهای اسماگورینسکی دینامیکی و گرادیانی تنظیم شده در پیشبینی مقادیر تنش برشی آشفتگی بسیار شبیه بههم عمل کردهاند. این مدلها رفتار پروفیل تنش برشی آشفتگی شبیهسازی عددی مستقیم را با دقت بسیار بالایی رصد کرده و در تعیین موقعیت دقیق مقدار ماکزیمم تنش برشی آشفتگی مؤفق بودهاند. پروفیل هر چهار مدل آشفتگی در پایین پروفیل شبیهسازی عددی مستقیم واقع شده است. تلاش مدل اسماگورینسکی در بازیابی نتایج تنش برشی آشفتگی از شبیهسازی عددی مستقیم در هر سه ناحیهٔ زیرلایهٔ لزج، لایهٔ حائل و لگاریتمی بینتیجه بوده است.

# 5-5- اغتشاشات گردابه

ترسیم پروفیل انحراف استاندارد از مولفههای بردار گردابه  $(w \times \nabla = w)$ ، در تعیین تواناییهای شاخص یک مدل مقیاس زیرشبکهای کمک شایانی میکند. تحلیل پروفیلهای گردابه میتواند به بینشی عمیق در مورد ماهیت و رفتار ساختارهای گردابی حاضر در جریان مورد بحث منجر شود. پروفیلهای انحراف استاندارد از سه مولفهٔ بردار گردابه در "شکلهای 8 تا 10" ارائه شدهاند.

هر سه شبیهسازی خصوصیات برجستهٔ دادههای شبیهسازی عددی مستقیم را بازتولید کردهاند. پروفیلهای انحراف استاندارد سه مولفهٔ بردار گردابه برای مدلهای زیرشبکهای اسماگورینسکی و دییردورف با اختلاف



Fig. 7 Profiles of the normalized turbulent shear stress,  $-\langle u'\nu'\rangle/u_{\tau}^2$ شکل 7 پروفیلهای تنش برشی آشفتگی بیبعد



Fig. 8 Profiles of the normalized standard deviation of the streamwise component of vorticity,  $\omega_x^{rms}v/u_t^2$ 

شکل 8 پروفیلهای بیبعد انحراف استاندارد مولفهٔ محوری گردابه



Fig. 9 Profiles of the normalized standard deviation of the wall-normal component of vorticity,  $\omega_y^{rms}v/u_\tau^2$ 

**شکل 9** پروفیل،های بیبعد انحراف استاندارد مولفهٔ عرضی گردابه

زیادی نسبت به نتایج شبیهسازی عددی مستقیم در زیر پروفیل آن جای گرفتهاند. مدل دییردورف در نمایش رفتار کلی پروفیل شبیهسازی عددی مستقیم بهتر از مدل اسماگورینسکی عمل کرده است. مدل اسماگورینسکی دینامیکی تنها در پروفیل انحراف استاندارد مولفهٔ محوری بردار گردابه تا  $12 \approx + y$  و مدل گرادیانی تنظیم شده تنها در پروفیل انحراف استاندارد مولفهٔ عمقی بردار گردابه تا 8  $\approx + y$  مقادیر بزرگتری در مقایسه با نتایج شبیهسازی عددی مستقیم در نظر گرفتهاند. همچنین تطابق بینظیر پروفیل انحراف استاندارد مولفهٔ عمقی بردار گردابه در مدل اسماگورینسکی دینامیکی با دادههای شبیهسازی عددی مستقیم در یک شبکهبندی سبک از توانایی بالای این مدل خبر میدهد. اشاره به این نکته نیز که مدل گرادیانی تنظیم شده با به کارگیری حلگر تصحیحشدهی پیمپلفوم پابهپای مدل اسماگورینسکی دینامیکی در ترسیم نتایج دقیق و قابل استناد قدم برداشته است، خالی از لطف نیست. همانطور که پیش از این نیز بیان شد، است، خالی از لطف نیست. همانطور که پیش از این نیز بیان شد،



Fig. 10 Profiles of the normalized standard deviation of the spanwise component of vorticity,  $\omega_z^{rms} v/u_\tau^2$ شكل 10 پروفيل هاى بىبعد انحراف استاندارد مولفة عمقى گردابه

توانستهاند موقعیت نقاط ماکزیمم و مینیمم نسبی پروفیلهای انحراف استاندارد هر سه مولفهٔ بردار گردابه را با دقت بالایی تخمین بزنند.

موین و کیم [32] چندین برهان را برای توجیه کاهش دقت نتایج اغتشاشات گردابه در مقایسه با دقت اغتشاشات سرعت بیان کردهاند. آنها خاطر نشان کردند که سهم نسبی مقیاسهای کوچک در اغتشاشات گردابه بهطور قابل توجهی بالاتر از اغتشاشات سرعت است. به بیان دیگر، از آنجایی که در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ مقیاسهای زیرشبکهای بهطور صریح و مستقیم حل نمی شوند، بروز خطاهای بزرگ در محاسبات اغتشاشات گردابه دور از انتظار نیست.

نویسندگان بسیاری در مقالات مشابه، در جستجوی علّت همگرایی هر سه مولفهٔ <sup>mrw</sup> به یک مقدار یکسان دور از دیوارههای کانال، در تمایل مقیاسهای کوچک به ایزوتروپ بودن در آن ناحیه اتفاق نظر داشتهاند. از طرفی با توجه به این گفته، دلیل کوچک بودن خطای نسبی در نتایج حاصل در مرکز کانال، مدلسازی سادهتر مقیاسهای زیرشبکهای در آن ناحیه خواهد بود.

موزر به همراه موین و کیم [33,32] در مقالات خود از وجود یک مینیمم محلی در  $w_x^{rms}$  در مجاورت دیواره سخن گفتهاند که با یک ماکزیمم محلی امتداد مییابد. توضیحی که برای این رفتار بیان شده است، وجود یک ساختار گردابی محوری در نزدیکی دیواره را ترسیم میکند که مرکز آن (بهطور متوسط) در ماکزیمم محلی و لبههای آن در مینیمم محلی از  $w_x^{rms}$ قرار گرفته است.

#### 6- نتیجه گیری

این پژوهش نتایج شبیهسازی جریان کانال آشفته را در عدد رینولدز Re<sub>c</sub> = 6867 و عدد رینولدز اصطکاکی Re<sub>r</sub> = 395 با بهکارگیری روش شبیهسازی گردابههای بزرگ در نرمافزار اینفوم گردآوری و تحلیل کرده است. از مدلهای زیرشبکهای اسماگورینسکی، اسماگورینسکی دینامیکی، دییردورف و گرادیانی تنظیم شده در مدلسازی مقیاسهای زیرشبکهای بهره گرفته شد. هدف اصلی از این مطالعه بهبود نتایج مدل گرادیانی تنظیم شده با تصحیح حلگر پیمپلفوم بود. در فاز دوم پژوهش، توانایی مدلهای مختلف مقیاسهای زیرشبکهای در بازیابی کمیتهای مرتبهٔ اول و دوم آشفتگی با

شبیه سازی جریان کانال آشفته و مقایسهٔ نتایج حاصل با داده های شبیه سازی عددی مستقیم در دستور کار قرار گرفت. طبقه بندی داده های شبیه سازی عددی مستقیم برای جریان کانال در اعداد رینولدز مختلف با آشفتگی محدود به دیواره، این جریان را به یک آزمون ایده آل بدل کرده است. داده های شبیه سازی عددی مستقیم در عدد رینولدز اصطکاکی Re<sub>7</sub> = 395، میزان دقت نتایج مدل های مختلف آشفتگی را به صراحت آشکار کرده است.

ترسیم پروفیلهایی برای یک فهرست گسترده از کمیتهای آماری تا ممانهای مرتبهٔ چهارم از مولفههای سرعت قسمت عمدهٔ نتایج را شامل می شود. همهٔ شبیه سازی ها بر روی شبکه بندی با تقسیمات لنجام شده و تنها پروفیل متوسط گیری شدهی مولفه 136 imes 80سرعت محوری بی بعد برای مدل گرادیانی تنظیم شده با سه شبکهٔ درشت، متوسط و ریز ترسیم شده است. تحلیل نتایج بر روی ارزیابی دقت پروفیلهای مدلهای زیرشبکهای مختلف در ارائهٔ ویژگیهای برجستهٔ کمیتهای آماری متمرکز شده است. در بیشتر نمودارهای ترسیم شده مدلهای اسماگورینسکی دینامیکی و گرادیانی تنظیم شده خطای اندکی را در محاسبات خود ایجاد کردهاند و با مؤفقیت دادههای شبیهسازی عددی مستقیم را تبعیت کردهاند. موقعیت بیشینه و کمینهی کمیتهای آماری در مجاورت دیواره با مدلهای زیرشبکهای اسماگورینسکی و دییردورف با دقت پایین و دور از دیواره پیشبینی شد. سطح توانایی همهٔ مدلهای آشفتگی استفاده شده در محاسبهٔ مقادیر انحراف استاندارد از مولفههای بردار گردابه به دلیل وابستگی شدید اغتشاشات گردابه به مقیاسهای کوچک در مقایسه با کمیتهای آماری مرتبط با سرعت، کاهش یافته است.

#### 7- مراجع

- [1] F. Aldudak, *Geometrical Structure of Small Scales and Wall-bounded Turbulence*, PhD Thesis, Technische Universität, Darmstadt, 2012.
- [2] J. Smagorinsky, General circulation experiments with the primitive equations: I. the basic experiment\*, *Monthly Weather Review*, Vol. 91, No. 3, pp. 99-164, 1963.
- [3] J. Deardorff, The use of subgrid transport equations in a three-dimensional model of atmospheric turbulence, *Journal of Fluids Engineering*, Vol. 95, No. 3, pp. 429-438, 1973.
- [4] P. Sagaut, Large Eddy Simulation for Incompressible Flows: An Introduction, Second Edition, pp. 1-553, Verlag Berlin Heidelberg New York: Springer Science & Business Media, 2006.
- [5] A. Andren, A. Brown, J. Graf, P. Mason, C. Moeng, F. Nieuwstadt, U. Schumann, Large-eddy simulation of a neutrally stratified boundary layer: A comparison of four computer codes, *Quarterly Journal of the Royal Meteorological Society*, Vol. 120, No. 520, pp. 1457-1484, 1994.
- [6] A. N. Kolmogorov, The local structure of turbulence in incompressible viscous fluid for very large Reynolds numbers, *Proceeding of JSTOR*, pp. 301-305, 1941.
- [7] S. B. Pope, *Turbulent Flows*, pp. 558-634, New York: Cambridge University Press, Cambridge, 2000.
- [8] H. Versteeg, W. Malalasekera, An Introduction to Computional Fluid Dynamics: The Finite Volume Method, Second Edition, pp. 40-211, England: Pearson Education Limited, 2007.
- [9] S. Yahya, S. Anwer, S. Sanghi, Performance of different SGS models of LES for low Mach number channel flow, *Proceedia Engineering*, Vol. 38, No. 1, pp. 1192-1208, 2012.
- [10] D. K. Lilly, A proposed modification of the Germano subgrid-scale closure method, *Physics of Fluids A: Fluid Dynamics*, Vol. 4, No. 3, pp. 633-635, 1992.
- [11] J. McMillan, J. H. Ferziger, Direct testing of subgrid-scale models, AIAA Journal, Vol. 17, No. 12, pp. 1340-1346, 1979.
- [12] P. J. Mason, D. Thomson, Stochastic backscatter in large-eddy simulations of boundary layers, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 242, No. 1, pp. 51-78, 1992.
- [13] U. Piomelli, High Reynolds number calculations using the dynamic subgrid-scale stress model, *Physics of Fluids A: Fluid Dynamics*, Vol. 5, No. 6, pp. 1484-1490, 1993.
- [14] U. Piomelli, T. A. Zang, C. G. Speziale, M. Y. Hussaini, On the large-eddy simulation of transitional wall-bounded flows, *Physics of Fluids A: Fluid Dynamics*, Vol. 2, No. 2, pp. 257-265, 1990.
- [15] M. Germano, U. Piomelli, P. Moin, W. H. Cabot, A dynamic subgrid-scale eddy viscosity model, *Physics of Fluids A: Fluid Dynamics*, Vol. 3, No. 7, pp. 1760-1765, 1991.

DOR: 20.1001.1.10275940.1396.17.7.48.0

Vol. 19, No. 12, pp. 1949-1964, 2008.

- [25] R. A. Clark, J. H. Ferziger, W. Reynolds, Evaluation of subgrid-scale models using an accurately simulated turbulent flow, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 91, No. 01, pp. 1-16, 1979.
- [26] H. Lu, F. Porté-Agel, A modulated gradient model for large-eddy simulation: application to a neutral atmospheric boundary layer, *Physics of Fluids* (1994*present*), Vol. 22, No. 1, pp. 015109, 2010.
- [27] S. Liu, C. Meneveau, J. Katz, On the properties of similarity subgrid-scale models as deduced from measurements in a turbulent jet, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 275, No. 1, pp. 83-119, 1994.
- [28] S. G. Chumakov, Subgrid Models for Large Eddy Simulation: Scalar Flux, Scalar Dissipation and Energy Dissipation, Thesis, University Of Wisconsin–Madison, 2005.
- [29] A. Leonard, Large-eddy simulation of chaotic convection and beyond, Proceedings of The 35th Aerospace Sciences Meeting and Exhibit, AIAA paper, United States of America, Reno, Jan 6-9, 1997.
- [30] H. Kobayashi, Y. Shimomura, Inapplicability of the dynamic Clark model to the large eddy simulation of incompressible turbulent channel flows, *Physics* of Fluids (1994-present), Vol. 15, No. 3, pp. L29-L32, 2003.
- [31] J. H. Ferziger, M. Peric, A. Leonard, Computational methods for fluid dynamics, Third Edition, pp. 39-306, Verlag Berlin Heidelberg New York: Springer Science & Business Media, 2002.
- [32] P. Moin, J. Kim, Numerical investigation of turbulent channel flow, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 118, No. 1, pp. 341-377, 1982.
- [33] J. Kim, P. Moin, R. Moser, Turbulence statistics in fully developed channel flow at low Reynolds number, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 177, No. 1, pp. 133-166, 1987.

- [16] U. Piomelli, W. H. Cabot, P. Moin, S. Lee, Subgrid-scale backscatter in turbulent and transitional flows, *Physics of Fluids A: Fluid Dynamics*, Vol. 3, No. 7, pp. 1766-1771, 1991.
- [17] R. D. Moser, J. Kim, N. N. Mansour, Direct numerical simulation of turbulent channel flow up to Re= 590, *Physics Fluids*, Vol. 11, No. 4, pp. 943-945, 1999.
- [18] S. Khanna, J. G. Brasseur, Analysis of Monin–Obukhov similarity from large-eddy simulation, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 345, No. 1, pp. 251-286, 1997.
- [19] A. Juneja, J. G. Brasseur, Characteristics of subgrid-resolved-scale dynamics in anisotropic turbulence, with application to rough-wall boundary layers, *Physics of Fluids (1994-present)*, Vol. 11, No. 10, pp. 3054-3068, 1999.
- [20] F. Porté-Agel, C. Meneveau, M. B. Parlange, A scale-dependent dynamic model for large-eddy simulation: application to a neutral atmospheric boundary layer, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 415, No. 1, pp. 261-284, 2000.
- [21] H. Lu, C. J. Rutland, L. M. Smith, A priori tests of one-equation LES modeling of rotating turbulence, *Journal of Turbulence*, Vol. 8, No. 37, pp. 1-27, 2007.
- [22] H. Kobayashi, Y. Shimomura, The performance of dynamic subgrid-scale models in the large eddy simulation of rotating homogeneous turbulence, *Physics of Fluids (1994-present)*, Vol. 13, No. 8, pp. 2350-2360, 2001.
   [23] K. Horiuti, Transformation properties of dynamic subgrid-scale models in a
- [23] K. Horiuti, Transformation properties of dynamic subgrid-scale models in a frame of reference undergoing rotation, *Journal of Turbulence*, Vol. 7, No. 16, pp. 1-27, 2006.
- [24] H. Lu, C. J. Rutland, L. M. Smith, A posteriori tests of one-equation LES modeling of rotating turbulence, *International Journal of Modern Physics C*,