



تحلیل تنش، کرنش و تخمین عمر خستگی سکوی حفاری نیمه‌شناور امیر کبیر به روش تنش نقطه حاد در شرایط محیطی دریایی خزر

رحمت‌الله... قاجار^{۱*}، سید محمد نوید قریشی^۲

۱- استاد مهندسی مکانیک، آزمایشگاه خواص مکانیکی مواد، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران
 ۲- کارشناس ارشد مهندسی مکانیک، آزمایشگاه خواص مکانیکی مواد، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران
 *تهران، صندوق پستی ۱۹۹۹۱-۴۳۳۴۴ ghajar@kntu.ac.ir

چکیده

تحلیل خستگی یکی از مهمترین بخش‌های طراحی سکوهای فراساحلی است. این تحلیل با توجه به وجود نیروهای متناسب ناشی از امواج، جریانات دریایی، باد و غیره در محیط دریا از اهمیت ویژه‌ای برخوردار است. یکی از متداول‌ترین روش‌ها برای محاسبه عمر خستگی سکوی دریایی، استفاده از روش تنش نقطه حاد است. در این روش تنش در پایی جوش توسط برون‌پایی از توزیع تنش در مجاورت جوش که توسط روش اجزای محدود یا با استفاده از اندازه‌گیری کرنش بدست آمده است، تخمین زده می‌شود. در این مقاله برای محاسبه عمر خستگی سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر، ابتدا با توجه به اطلاعات و ابعاد موجود این سکو مدل سازی می‌شود. سپس با توجه به شرایط محیطی دریایی خزر نیروهای هیدرودینامیکی واردۀ بر سکو ناشی از امواج دریا، جریان دریایی و باد محاسبه می‌شوند. در ادامه نیروهای هیدرودینامیکی محاسبه شده به سکو منتقل می‌شوند و میدان‌های تنش و کرنش ناشی از این نیروهای هیدرودینامیکی در کل سکو تعیین می‌شود. با توجه به توزیع تنش و کرنش، محل اتصال ستون و پانتون به عنوان اتصال بحرانی در کل سکو شناسایی و عمر خستگی آن به روش تنش نقطه حاد با استفاده از برون‌پایی خطی و درجه دوم محاسبه می‌شود.

اطلاعات مقابله

مقاله پژوهشی کامل
دربافت: ۲۳ اردیبهشت ۱۳۹۳
پذیرش: ۲۵ تیر ۱۳۹۳
ارائه در سایت: ۰۴ آبان ۱۳۹۳
کلیک و از کار:
سکوی حفاری نیمه‌شناور
نیروهای هیدرودینامیکی
خستگی
تشن نقطه حاد

Analysis of stress, strain and estimation of the fatigue life of amir kabir semi-submersible drilling platform by using hot spot method in Caspian Sea

Rahmatollah Ghajar*, Seyed Mohammad Navid Ghoreishi

Department of Mechanical Engineering, Mechanical Properties Lab, K.N. Toosi University of Technology, Tehran, Iran
 * P.O.B. 19991-43344 Tehran, Iran, ghajar@kntu.ac.ir

ARTICLE INFORMATION

Original Research Paper
 Received 13 May 2014
 Accepted 16 July 2014
 Available Online 26 October 2014

Keywords:
 Semi-Submersible Drilling Platform
 Hydrodynamic Loads
 Fatigue
 Hot Spot Stress

ABSTRACT

Offshore platforms are exposed to random cyclic loads imposed on the structure by natural phenomena including waves, sea currents, wind and etc, so fatigue analysis of these structures is one of the most important design steps. Hot spot method is one of the most common techniques for evaluation of the fatigue life of offshore platforms. In this approach, the stress adjacent to the weld is estimated by extrapolation from the stress distribution approaching the weld, as obtained by finite element method or perhaps from strain measurements on the surface. In order to calculate the fatigue life of Amir Kabir semi-submersible drilling platform, first a model of platform is created. Then according to the environmental conditions of the Caspian sea, hydrodynamic forces exerted on the platform are calculated. The simulated hydrodynamic forces are then applied to the platform structure for calculating the stress and strain field in the whole structure. It is found that the intersection of column and pontoon is the critical section of the platform and hence the fatigue life of the structure is predicted in terms of conditions of this location.

جک‌آپ^۴، نیمه‌شناور^۵ و کشتی‌سان^۶ در مکان‌هایی که عمق آب زیاد است مورد استفاده قرار می‌گیرند. هزینه نصب نسبتاً پایین و پایداری بالای سکوهای ثابت، مهمترین مزایای این سکوها می‌باشند. در مقابل قابلیت تعییر مکان سکو بعد از انجام عملیات حفاری و امکان حفاری در اعماق زیاد آب از مهمترین مزایای سکوهای شناور و متحرک است. وجود منابع عظیم نفتی در

4- Jack Up
 5- Submersible
 6- Ship-Type

Please cite this article using:

R. Ghajar, S.M.N. Ghoreishi, Analysis of stress, strain and estimation of the fatigue life of amir kabir semi-submersible drilling platform by using hot spot method in Caspian Sea, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 14, No. 15, pp. 345-351, 2015 (In Persian)

۱- مقدمه سکوهای حفاری یکی از انواع سازه‌های دریایی هستند که برای اکتشاف و استخراج نفت و گاز در دریا استفاده می‌شوند. این سکوها به دو نوع ثابت و شناور تقسیم می‌شوند. سکوهای ثابت مانند شابلونی^۱، برجی^۲، وزنی^۳ و غیره بیشتر برای آب‌های کم عمق مناسب هستند. سکوهای شناور و متحرک مانند

1- Template
 2- Tower
 3- Gravity

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

R. Ghajar, S.M.N. Ghoreishi, Analysis of stress, strain and estimation of the fatigue life of amir kabir semi-submersible drilling platform by using hot spot method in Caspian Sea, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 14, No. 15, pp. 345-351, 2015 (In Persian)

حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر پرداختند. آنها با مقایسه بین پاسخ جابجایی قائم و غلتیش حول محور عرضی مدل اصلی سکو امیرکبیر (مدل بدون وجود صفحات هیو) و مدل سکوی امیرکبیر با وجود صفحات هیو تحت امواج دریای خزر با زاویه برخورددهای متفاوت به این نتیجه رسیدند که اضافه کردن صفحات هیو موجب بهبود رفتار هیدرودینامیکی سکوی امیرکبیر به خصوص پاسخ جابجایی قائم و غلتیش حول محور عرضی برای امواج در تمام جهات می‌شود.

با توجه به مطالعه و پیشینه تحقیق ارانه شده مشخص می‌شود که محاسبه نیروهای وارد به سکوهای دریایی و متعاقب آن توزیع تنش و کرنش در کل سکو و تعیین عمر خستگی سکو کمتر مورد توجه محققان قرار گرفته است. همچنین به محاسبه نیروهای ناشی از امواج دریایی، جریان دریایی و باد (که از جمله مهمترین نیروهای محیطی وارد بر سکوهای دریایی هستند) به طور همزمان کمتر پرداخته شده است. لذا در این مقاله نخست به محاسبه نیروهای ناشی از امواج دریایی، جریان دریایی و باد به طور همزمان و سپس به تعیین توزیع تنش و کرنش در کل سکو پرداخته می‌شود. در نهایت با توجه به توزیع تنش و کرنش در کل سکو، اتصال بحرانی سکو شناسایی شده و عمر خستگی این اتصال به روش تنش نقطه حد⁵ محاسبه می‌شود.

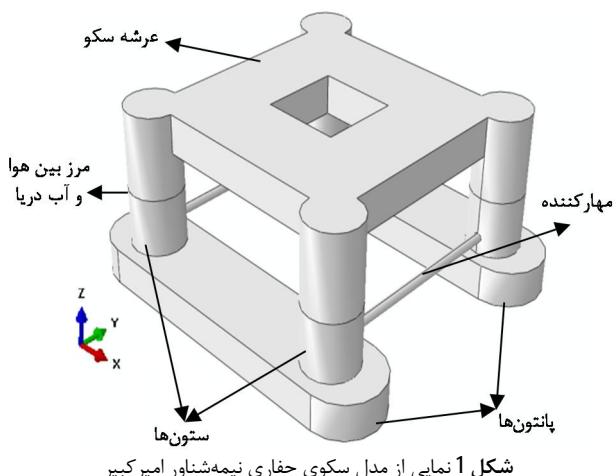
2- مدل سازی سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر

سکوی حفاری امیرکبیر از سکوهای نیمه‌شناور نوع 4000 GVA است. این سکو برای بهره‌برداری در دریای خزر و عمق حدود 1000 متر طراحی و ساخته شده و دارای مشخصات اصلی زیر است [9].

ارتفاع تا سقف عرشه: (متر)	36/5	قطر ستون‌ها: (متر)	12/9
عرض خارج از پانتون: ⁶ (متر)	73/4	قطر مهارکننده: (متر)	2
طول پانتون: (متر)	80/56	فاصله طولی ستون‌ها: (متر)	54/72
عرض پانتون: (متر)	18/68	فاصله جانبی ستون‌ها: (متر)	54/72
ارتفاع پانتون: (متر)	7/5	ارتفاع تا کف عرشه: (متر)	28/5
وزن کل سکو: (تن)	28621	عمق آخری سکو: (متر)	19/5

با توجه به ابعاد و اطلاعات فوق برای مدل سازی سکو ابتدا هر یک از بخش‌های اصلی سکو به طور مجزا مدل می‌شوند و سپس اجزاء مدل شده، با یکدیگر مونتاژ می‌گردند. در شکل 1 نمایی از مدل ساخته شده از سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر نشان داده شده است.

پایداری و کاهش حرکات سکوی امیرکبیر در محل حفاری، توسط سیستم مهاربندی تأمین می‌شود.



5- Hot Spot Stress
6- Pontoon

حوزه‌های دریایی خزر و ضرورت استخراج و بهره‌برداری از حوزه نفتی ایران که در قسمت آب‌های عمیق این دریا واقع شده، استفاده از سکوهای حفاری نیمه‌شناور را الزامی می‌کند. به علت اهمیت استخراج مداوم نفت از این سکوها تعطیلی سکو به علت خرابی و تعمیرات می‌تواند باعث هدر رفتن مقدار زیادی از سرمایه‌های ملی شود. عملده ترین خرابی سکوها، پدیده خستگی است. برای جلوگیری از این خرابی شناسایی اعضاً بحرانی سکو و تعیین عمر خستگی آنها برای تعویض این اعضا قبل از پایان عمر خود امری ضروری است. تعیین نیروهای محیطی وارد بر سازه‌های دریایی به عنوان نخستین گام برای محاسبه میدانی تنش و کرنش و به دنبال آن تخمین عمر سازه‌های دریایی محسوب می‌شود. در این رابطه منذر و همکاران [1] در راستای تعیین نیروهای محیطی وارد بر سازه‌های دریایی به مدل سازی عددی نیروی ناشی از موج و جریان دریایی بر روی سازه‌های فراساحلی پرداختند. آنها برای تعیین نیروی وارد بر سازه‌های فراساحلی ناشی از امواج و جریان دریایی از تئوری تفرق صرف‌نظر نموده و نیروی وارد را با استفاده از روابط موریسون [2] بدست آورند. زنگ و همکاران [3] به بررسی تحلیلی نیروی وارد بر سازه مستطیلی شکل شناور در آب با عمق بینهایت بر اساس تئوری تفرق پرداختند. آنها با در نظر گرفتن سیال بصورت غیر لزج و غیر قابل تراکم، یکتابع پتانسیل سرعت (که شامل دو بخش تابع پتانسیل موج رفت¹، تابع پتانسیل موج تفرق² می‌باشد) برای یک موج خطی منظم با دامنه کوچک تعریف نمودند. سپس با حل تحلیلی این تابع پتانسیل برای یک سازه مستطیلی شکل شناور در آب با عمق بینهایت به تعیین نیروهای وارد ناشی از امواج پرداختند.

همچنین لیو و همکاران [4] در راستای توسعه تعیین نیروهای محیطی وارد بر سازه‌های دریایی در سال 2012 به بررسی تحلیلی پدیده تفرق موج در یک کره شناور در آب با عمق بینهایت پرداختند. بعد از تعیین نیروهای محیطی وارد بر سکوهای دریایی می‌توان به تعیین تنش و کرنش در کل سکو و تخمین عمر آن پرداخت. در این راستا یقطین و صیادی [5] به بررسی تحلیل تنش و اثرات ناشی از خستگی در اتصالات سکوی جک‌آپ در دریای خزر با استفاده از نرم‌افزار انسیس پرداختند. از آنجا که طبق آینین‌نامه [6] سهم نیروی باد کمتر از 40 درصد نیروهای هیدرودینامیکی است و سهم عده این نیرو بر سازه بالای سطح آب وارد می‌شود، آنها از اثرات نیروی باد صرف‌نظر نمودند و فقط نیروی امواج را در کار خود در نظر گرفتند. آنها پس از انجام تحلیل دینامیکی غیرخطی در تمامی جهت‌های تابش موج، راستای موج غالب و اتصال بحرانی سکو را مشخص نمودند. سپس با دقت گرفتن قانون ترکیب تنش ارانه شده توسط آینین‌نامه API [7] تنش نقطه حد و گره بحرانی را تعیین نمودند. در نهایت تحلیل خستگی برای این گره، با در نظر گرفتن دیاگرام S-N توصیه شده توسط آینین‌نامه API [7] را انجام داده و خسارت سالیانه را محاسبه کردند. سپس از روی خسارت سالیانه عمر تقریبی سکو را برابر 18 سال تخمین زدند. عمر این سکو در تحقیقی دیگر با استفاده از نرم‌افزار ساکس³ 20 سال تخمین زده شده بود.

نزاقیان و میرزایی [8] به تحلیل تنش و تخمین عمر خستگی در اتصالات جوش نقطه‌ای پرداختند. تحقیق‌های فراوانی نیز برای بهبود عملکرد سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر انجام شده است. در این راستا محسنی ارمک و قره‌باغی [9] به بررسی تأثیر صفحات هیو⁴ بر روی رفتار هیدرودینامیکی سکوی

1- Incident Wave

2- Diffraction Wave

3- Sacs

4- Heave

سیستم مهاربندی این سکو دارای 8 خط مهاری با 45 درجه اختلاف زاویه بین خطوط مهار به صورت متقاضن می‌باشد. شکل 2 آرایش سیستم مهاربندی را در صفحه افق نشان می‌دهد. خطوط مهاربندی به کار رفته در سکو از سه بخش تشکیل شده است که شامل موارد زیر است:

- 1- بخش اول: زنجیر پین دار¹
- 2- بخش میانی: طناب سیمی²
- 3- بخش نهایی: زنجیر پین دار

خصوصیات هر بخش از خطوط مهاری که برای مدل‌سازی در نرم‌افزار انسیس/آکوا³ استفاده شده‌اند در جدول 1 آرائه شده است.

سکوی امیرکبیر برای شرایط محیطی دریای خزر طراحی شده است. با توجه به اینکه شرایط محیطی دریای خزر در بازه‌های زمانی متفاوت، متغیر است لذا در این مقاله بحرانی‌ترین شرایط گزارشی طی 100 سال اخیر ملاک عمل قرار گرفته و در جدول 2 درج شده است. در این مقاله مشخصات محیطی دریای خزر برای حالتی که بیشترین احتمال وقوع را دارد، یعنی راستای صفر درجه نسبت به شمال انتخاب می‌شود. در تحلیل‌های هیدرودینامیکی و تعیین نیروهای محیطی وارد بر سکو در بخش بعدی از مشخصات محیطی در این راستا استفاده خواهد شد. همچنین چگالی آب دریا خزر برابر با 1025 kg/m^3 انتخاب و از تأثیر خوردگی آن صرف‌نظر شده است.

3- تحلیل هیدرودینامیکی

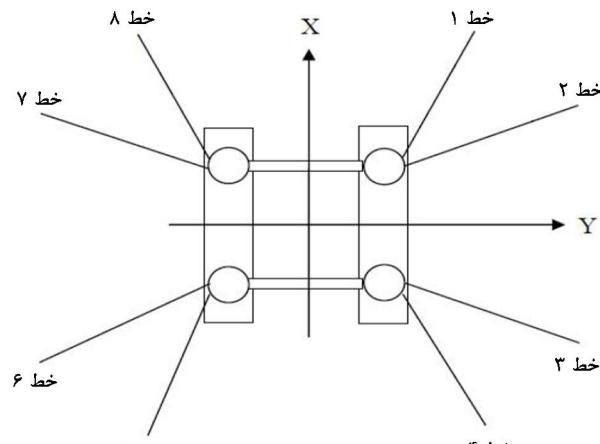
در این بخش تحلیل هیدرودینامیکی و تعیین نیروهای محیطی وارد بر سکو شامل نیروی وارد از طرف امواج دریایی، جریان دریایی و باد که از جمله مهمترین نیروهای وارد به سکوهای نیمه‌شناور می‌باشند، با شرایط محیطی دریای خزر آرائه می‌شود.

3-1- نیروی وارد بر سکو ناشی از امواج دریا
 امواج بزرگ‌ترین نیروی دینامیکی را بر سازه‌های دریایی وارد می‌کنند. محاسبه نیروی امواج وارد بر سازه‌های دریایی و همچنین تحلیل دینامیکی آنها از عوامل مهم در طراحی این سازه‌ها محسوب می‌شود. به دلیل این اهمیت، بعد از صحبت‌سنگی تحلیل‌های هیدرودینامیکی که در مرجع [11] انجام شده است، نیروی ناشی از امواج منظم خطی دریای خزر در شش درجه آزادی برای 44 فرکانس و با 4 زاویه مختلف امواج برخوردی محاسبه می‌گردد. این محاسبات بر اساس تئوری تفرق و روش المان مربزی و کاربرد نرم‌افزار انسیس/آکوا توسط مؤلفان [11] انجام شده است. شکل 3 نمایی از امواج برخوردی با سکو را نشان می‌دهد. نتایج تحلیل که شامل سه مؤلفه نیرو و سه مؤلفه گشتاور می‌باشد برای دوره تنابوت 11/53 ثانیه در جدول 3 آرائه شده است.

جدول 3 نیروها و گشتاورهای وارد بر سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر در دوره تنابوت موج 11/53 ثانیه [11]

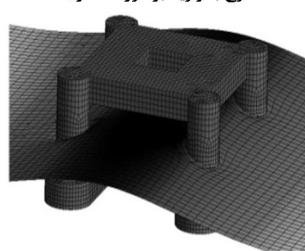
$\frac{M_z}{A}$ (MN)	$\frac{M_y}{A}$ (MN)	$\frac{M_x}{A}$ (MN)	$\frac{F_z}{A}$ (MN)	$\frac{F_y}{A}$ (MN)	$\frac{F_x}{A}$ (MN)	زاویه برخورد (درجه)
0	93/7	0	9/73	0	5/78	0
2/79	79	146	8/99	3/97	5/02	30
9/76	24/5	235	7/59	6/47	2/84	60
0	0	261	6/94	7/16	0	90

1- Chain Stud
2- Wire Rope
3- Ansys/Aqwa

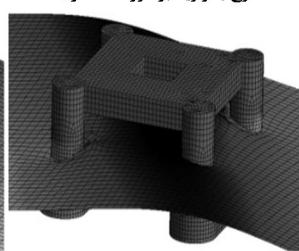


شکل 2 آرایش سیستم مهاربندی سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر در صفحه افق [10]

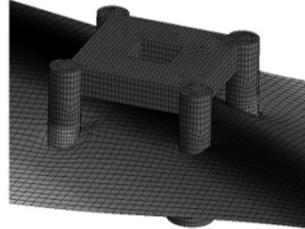
موج با زاویه برخورد ۳۰ درجه



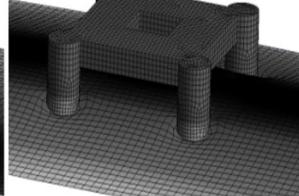
موج با زاویه برخورد ۰ درجه



موج با زاویه برخورد ۶۰ درجه



موج با زاویه برخورد ۹۰ درجه



شکل 3 نمایی از امواج برخوردی با سکوی امیرکبیر در نرم افزار انسیس/آکوا [11]

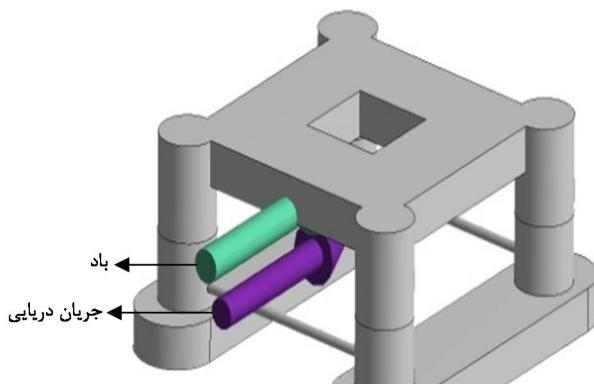
جدول 1 خصوصیات مصالح سیستم مهاربندی سکوی حفاری نیمه‌شناور

امیرکبیر [10]

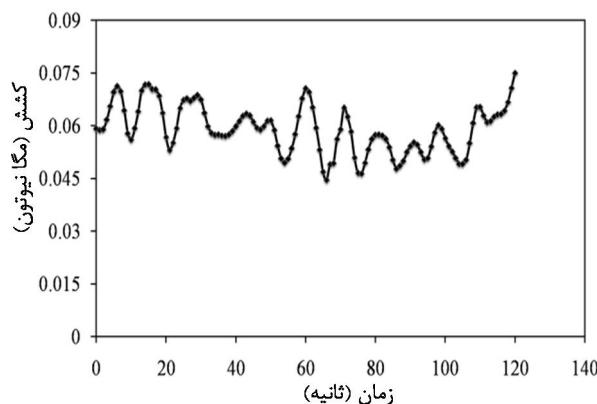
مؤلفه	نوع	طول (متر)	قطر (میلی‌متر)	مدول الاستیستیته (گیگا پاسکال)	وزن در آب (کیلو نیوتن بر متر)
بخش اول زنجیر پین دار	107	900	56		
بخش میانی طناب سیمی	1000	76	0/26		
بخش نهایی زنجیر پین دار	1100	110	1/08		

جدول 2 مشخصات محیطی دریای خزر برای دوره بازگشت 100 ساله [9]

نسبت به شمال	ارتفاع	سرعت	سرعت	دوره	وقوع	موج شاخص	تنابوت	دوره	رسانه
(درجه)	(متر)	(متر بر ثانیه)	(متر بر ثانیه)	(درصد)	(متر)	(متر بر ثانیه)	(متر)	(متر)	(ثانیه)
1/26	38	11/53	10/50	24	0				
1/17	35/4	10/45	10/20	14	45				
1/13	33/9	10/17	9/30	13	90				
0/98	29/4	8/83	8/10	7	135				
0/89	26/8	8/24	7/35	7	180				
1	29/9	8/95	8/25	8	225				
1/07	32/3	9/85	8/85	10	270				
1/20	36/3	11/06	10/05	18	315				



شکل 4 نمایی از اعمال جریان دریایی و باد بر سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر در نرم‌افزار انسسیس/آکوا



شکل 5 نمودار کشش ایجاد شده در خط مهاربندی سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر بر حسب زمان

جدول 4 نیروهای اعمالی به سکو ناشی از جریان دریایی و باد			
نیروی وارد	مقدار نیروی وارد ناشی از جریان دریایی (kN)	مقدار نیروی وارد ناشی به سکو	
در جهت x	1343/12	x	
در جهت y	18/16	y	
در جهت z	0	z	

لذا برای تعیین نیروی بوجود آمده در یکی از خطوط مهاربندی ناشی از شرایط محیطی، امواج دریا، جریان دریایی و باد با مشخصات ذکر شده به مدت 120 ثانیه به مدل اعمال شده و مقادیر کشش ایجاد شده در لحظات مختلف ثبت و منحنی تغییرات آن نسبت به زمان مطابق شکل 5 رسم می‌شود.

4- تحلیل تنش و کرنش در سکو

در این قسمت سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر را تحت بارگذاری توامان امواج دریا، جریان دریایی و باد قرار داده و با توجه به نیروهای بدست آمده در قسمت قبل به تحلیل تنش و کرنش در کل سکو و شناسایی اجزای بحرانی پرداخته می‌شود. در این راستا مدل سکو از محیط انسسیس/آکوا به محیط انسسیس/امکانیکال¹ انتقال داده می‌شود. در این محیط می‌توان نیروهای هیدرودینامیکی بدست آمده در بخش قبل را به عنوان یک فایل ورودی در قسمت بارگذاری تعریف و سپس به برسی تنش و کرنش در کل سکو پرداخت. سکو از جنس فولاد E36 با مدول الاستیسیته 210 گیگاپاسکال،

1- Ansys/mechanical

3-2- نیروی وارد و بر سکو ناشی از جریان دریایی و باد

محاسبه نیروی جریان وارد بر سکوی دریایی در آب عمیق مشابه نیروی موج بر اعضاء سکوهای دریایی است. در محاسبه این نیروها فرض می‌شود که اجزای استوانه‌ای شکل که نسبت قطر به طول کوچکی دارند، تغییری در میدان سرعت ایجاد نمی‌کنند. در این صورت نیروی جریان از رابطه موریسون

(1) بدست می‌آید [12]:

$$(1) F = \frac{1}{2} C_D \rho A U^2$$

در رابطه (1)، ρ چگالی آب دریا، U سرعت جریان آب، A تصویر جسم مورد نظر در برابر جریان و C_D ضریب پسا است.

آینه‌نامه‌ها تعیین سرعت و توزیع جریان در عمق آب را به اندازه‌گیری محلی ارجاع می‌دهند. در صورت کمبود داده‌های اطلاعاتی می‌توان از رابطه

(2) استفاده کرد [12].

$$(2) U_T = U_{0t} \left(\frac{Y}{d} \right)^{\frac{1}{7}}$$

که در آن d عمق آب، Y ارتفاع از بستر دریا و U_{0t} حداقل سرعت جریان دریایی در سطح آب می‌باشد.

نیروهای اعمالی بر سازه‌های دریایی ناشی از باد، مجموع نیروهای وارد بر تک‌تک اعضا (مخازن، وسایل، عرشه‌ها، پایه‌های سازه و غیره) در بالای سطح آب می‌باشد. این نیروها از رابطه تجربی (3) بدست می‌آیند [12]:

$$(3) F = \frac{1}{2} C_s \rho A V^2$$

ρ چگالی هوای V سرعت باد، A تصویر سطح عضو مورد نظر در برابر باد و C_s ضریب شکل (که برای هر شکل با توجه به پیشنهاد آینه‌نامه API تعیین می‌گردد) می‌باشد.

در سکوهای بلند تغییرات سرعت باد در ارتفاع را می‌توان از رابطه (4) حساب کرد [12]:

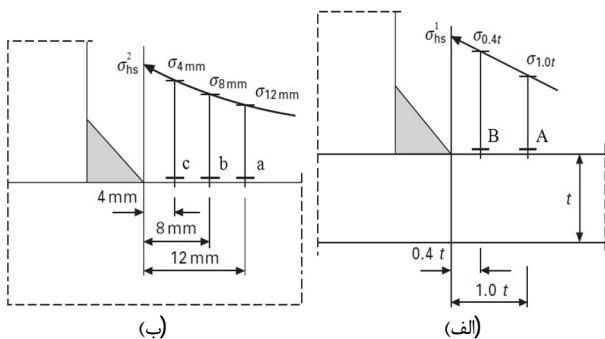
$$(4) V_Y = V_H \left(\frac{Y}{H} \right)^{\frac{1}{8}}$$

که V_Y سرعت باد در ارتفاع Y ، V_H سرعت باد در سطح مرجع (عموماً در ارتفاع 10 متر بالاتر از سطح آب دریا)، Y ارتفاع دلخواه از سطح آب دریا و H ارتفاع مرجع (عموماً برابر 10 متر) می‌باشد.

جهت تعیین نیروهای ناشی از جریان دریایی و باد از نرم‌افزار انسسیس/آکوا استفاده می‌شود. برای تعریف جریان دریایی، مطابق با جدول 2 حداقل سرعت جریان دریایی در سطح آب، $1/26$ متر بر ثانیه و تغییرات سرعت با عمق آب مانند رابطه (2) در نظر گرفته می‌شود. همچنین برای تعریف باد مطابق با جدول 2 سرعت باد در ارتفاع مرجع 10 متر بالای سطح آب، 38 متر بر ثانیه و تغییرات سرعت باد با ارتفاع همانند رابطه (4) منظور می‌شود. هر دو جهت جریان دریایی و باد در جهت x هستند. شکل 4 نمایی از اعمال جریان دریایی و باد بر سکوی امیرکبیر را در نرم‌افزار انسسیس/آکوا نشان می‌دهد. مقادیر بدست آمده این نیروها در جدول 4 درج شده‌اند. بر اساس مقادیر درج شده در جدول‌های 3 و 4، امواج دریا بیشترین نیروی محیطی را به سکو وارد می‌کنند و جریان دریایی و باد به ترتیب در رتبه دوم و سوم قرار دارند.

3-3- تعیین نیرو در سیستم مهاربندی سکو

یکی از موارد مهم در تحلیل هیدرودینامیکی سکو، تعیین نیروی بوجود آمده در هر یک خطوط مهاری در اثر شرایط محیطی اعمال شده شامل امواج دریا، جریان دریایی و باد می‌باشد. کشش ایجاد شده در این خطوط می‌تواند در توزیع تنش و کرنش در کل سکو تأثیرگذار باشد. به علت تقارن موجود در سیستم مهاربندی سکوی امیرکبیر نیروی ایجاد شده در تمام خطوط مهاربندی یکسان است.



شکل 9 نحوه تعیین تنش نقطه حاد در اتصالات جوشی (الف) برونویابی خطی ب (برونویابی درجه دوم) [14]

5- تخمین عمر خستگی اتصال بحرانی به روش تنش نقطه حاد

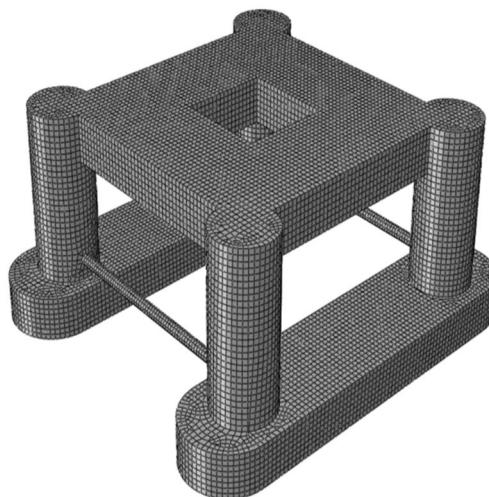
تحلیل خستگی یکی از مهمترین بخش‌های طراحی سکوهای فراساحلی است. این تحلیل با توجه به وجود نیروهای متناوب ناشی از امواج دریا، جریان دریایی، باد و غیره در محیط دریا از اهمیت ویژه‌ای در طراحی اولیه برخوردار است. یکی از متدالوی ترین راه‌ها برای محاسبه عمر خستگی سکوهای دریایی استفاده از روش متداول تنش نقطه حاد است. یکی از مزایای استفاده از تنش نقطه حاد در طراحی خستگی آن است که می‌توان با استفاده از نمودارهای N-S پیشنهاد شده در آین نامه‌های مختلف، عمر خستگی بسیاری از انواع اتصالات را بدست آورد. علاوه بر آن می‌توان با استفاده از تعدادی فرمول پارامتری ضربی تمرکز تنش را نیز بدست آورد. از معایب این روش می‌توان به لزوم تعریف مش دقیق و ریز در اطراف ناحیه جوش اشاره کرد [13]. روش‌های مختلفی برای محاسبه تنش نقطه حاد وجود دارد که اساس همه آنها برونویابی از توزیع تنش در مجاورت پای جوش است. دو روش متداول برای تعیین تنش نقطه حاد برونویابی خطی و درجه دوم است. در روش اول که به برونویابی خطی معروف است، طبق استاندارد API برای تعریف تنش نقطه حاد ابتدا باید مطابق با شکل 9-الف نمودار تغییرات تنش اصلی حداکثر از پای جوش را رسم کرد. سپس با تعريف دو نقطه A و B که به ترتیب به اندازه t و $0.4t$ از پای جوش فاصله دارند (t معرف ضخامت است) کافی است این دو تنش را با یک خط راست به هم وصل کرده و این خط را امتداد داد، بطوریکه محل تقاطع خط مذکور با محور عمودی که بیانگر تنش است، تنش نقطه حاد نامیده می‌شود. در موقعي که ضخامت اتصال به نحوی است که استفاده از روش اول مناسب نیست، روش دومی به نام برونویابی درجه دوم را می‌توان بکار برد. در این روش مطابق با شکل 9-ب ابتدا بدون توجه به ضخامت سه نقطه a, b و c که به ترتیب به اندازه 12، 8 و 4 میلی‌متر از پای جوش فاصله دارند تعریف می‌شوند. سپس با گذراندن یک منحنی درجه دوم از این سه نقطه می‌توان با تعیین محل تقاطع این منحنی با محور عمودی تنش نقطه حاد را تعیین کرد.

در این قسمت برای تعیین تنش نقطه حاد و عمر خستگی اتصال بحرانی شناسایی شده، ابتدا باید در یک دوره تناوب کامل موج، توزیع تنش اصلی بیشینه را در کل سکو بدست آورد. سپس برای حداقل و حداکثر مقدار تنش در یک دوره تناوب کامل موج تنش نقطه حاد را از روش‌های بیان شده بدست آورد.

شکل‌های 10 و 11 به ترتیب نمایی از حداکثر و حداقل توزیع تنش اصلی بیشینه ایجاد شده در سکوی امیرکبیر را برحسب پاسکال در یک دوره تناوب کامل موج نشان می‌دهند.

حال مطابق با شکل 9، توزیع تنش اصلی بیشینه در پای جوش اتصال بحرانی برای هر کدام از شکل‌های 10 و 11 رسم می‌شود.

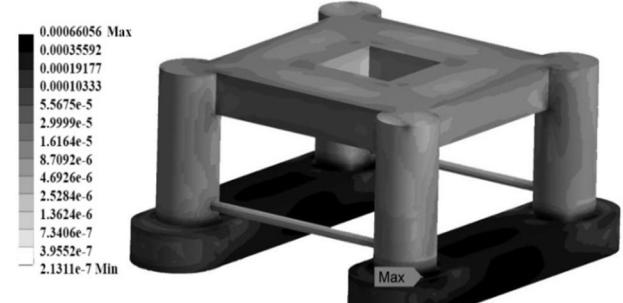
مقاومت تسلیم 355 مگاپاسکال و ضربی پواسون 0/3 درنظر گرفته می‌شود. همچنین کل سکو مطابق با شکل 6 با تعداد 22856 المان مربعی خطی مشبندی می‌شود. در اشکال 7 و 8 به ترتیب نمایی از توزیع تنش فون مایز (برحسب پاسکال) و کرنش معادل در کل سکو در اثر بارهای هیدرودینامیکی نشان داده شده است. از روی این اشکال مشخص می‌شود که محل اتصال ستون به پانتون قسمت بحرانی سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر است. برای جلوگیری از وامندگی این قسمت استفاده از تقویت کننده‌های حلقوی در محل اتصال ستون و پانتون و یا مقاوم‌سازی این بخش با استفاده از پوشش‌های کامپوزیتی ضروری است. همچنین از شکل 7 مشخص می‌شود که مقدار تنش فون مایز در پانتونی که در معرض برخورد مستقیم امواج قرار دارد نسبت به سایر قسمت‌های سکو بیشتر است. دلیل این امر گشتاوری که ستون‌ها در اثر برخورد امواج به پانتون وارد می‌کنند و همچنین افزایش فشار هیدرولاستاتیکی با افزایش عمق آب بصورت خطی است.



شکل 6 نمایی از مدل اجزای محدود سکو حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر



شکل 7 نمایی از توزیع تنش فون مایز در کل سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر



شکل 8 نمایی از توزیع کرنش معادل در کل سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر

با توجه به ضخامت 16 میلی‌متری پانتون، نقاط A و B به ترتیب 16 و 4/6 میلی‌متر و نقاط a, b و c بدون توجه به ضخامت پانتون به ترتیب 12, 8, 4 و 4 میلی‌متر از پای جوش فاصله دارند. شکل 12 نمایی از منحنی تغییرات تنش در پای جوش اتصال بحرانی و تعیین تنش نقطه حاد را برای حداکثر تنش ایجاد شده در یک دوره تناوب موج نشان می‌دهد. همان‌طور که در این شکل دیده می‌شود، با افزایش فاصله از پای جوش مقدار تنش ایجاد شده کاهش پیدا می‌کند. با تعریف نقاط A و B برای برونویابی خطی و نقاط a, b و c برای برونویابی درجه دوم بر روی شکل 12 و با استفاده از روش بیان شده تنش نقطه حاد با استفاده از برونویابی خطی و درجه دوم به ترتیب برابر با 12/11 155/92 و 99/83 مگاپاسکال تعیین می‌شود. شکل 13 همانند شکل 12 ولی برای حداقل تنش ایجاد شده در یک دوره تناوب موج می‌باشد. با روندی مشابه قبل در این حالت تنش نقطه حاد با استفاده از برونویابی خطی و درجه دوم به ترتیب برابر با 16/82 و 16/82 مگاپاسکال تعیین می‌شود.

بنابراین می‌توان رابطه (5) را نوشت:

$$\Delta\sigma_h^1 = \sigma_{h,\max}^1 - \sigma_{h,\min}^1 = 155.92 - 82.16 = 73.76 \text{ MPa} \quad (5)$$

در رابطه فوق بالانویس 1 بیانگر استفاده از روش اول تعیین تنش نقطه حاد یا همان برونویابی خطی است. برای برونویابی درجه دوم می‌توان رابطه (6) را نوشت:

$$\Delta\sigma_h^2 = \sigma_{h,\max}^2 - \sigma_{h,\min}^2 = 157.11 - 83.99 = 73.12 \text{ MPa} \quad (6)$$

بالانویس 2 در رابطه فوق بیانگر استفاده از روش دوم در تعیین تنش نقطه حاد یا همان برونویابی درجه دوم است. حال با توجه به بازه تنش نقطه حاد و با استفاده از نمودارهای S-N پیشنهاد شده در آینه‌نامه‌های مختلف، می‌توان عمر خستگی اتصال را تعیین کرد. برای اتصالات لوله‌ای آینه‌نامه API-RP-2A در منحنی X' را ارائه نموده است. این دو منحنی کاربردهای متفاوتی دارند. منحنی X' در بعضی شرایط عمر خستگی کمتری را نسبت به منحنی X ارائه می‌دهد. زمانی که از X' استفاده می‌شود، نیازی به کنترل پروفیل جوش نیست، اما اگر از منحنی X استفاده شود، بایستی پروفیل جوش کنترل گردد که کاری پرهزینه است. در این مقاله از نمودارهای آینه‌نامه API-RP-2A در حالت بدون کنترل جوش (نمودار X') استفاده می‌شود. رابطه بین S و N در منحنی‌های ارائه شده توسط API بصورت رابطه (7) است [7]:

$$N = 2 \times 10^6 \left[\frac{\Delta\sigma_h}{\Delta\sigma_{ref}} \right]^{-m} \quad (7)$$

که N عمر اتصال، $\Delta\sigma_h$ بازه تنش نقطه حاد، $\Delta\sigma_{ref}$ و m نیز ثوابتی هستند که در جدول 5 درج شده‌اند.

برای محاسبه عمر خستگی اتصال بحرانی سکوی امیرکبیر به روش تنش نقطه حاد کافی است که روابط (5) و (6) در رابطه (7) جایگذاری شوند. با جایگذاری ثوابت از جدول 5 مربوط به نمودار X' روابط (8) و (9) بدست می‌آیند:

$$N^1 = 2 \times 10^6 \left[\frac{73.76}{79} \right]^{-3.74} = 2.58 \times 10^6 \text{ Cycle} \quad (8)$$

$$N^2 = 2 \times 10^6 \left[\frac{73.12}{79} \right]^{-3.74} = 2.67 \times 10^6 \text{ Cycle} \quad (9)$$

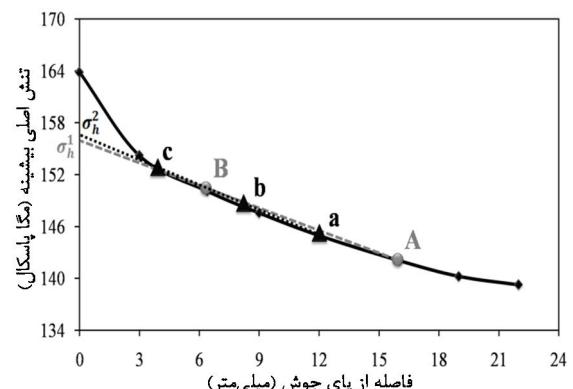
بنابراین عمر خستگی اتصال ستون به پانتون که به عنوان اتصال بحرانی در کل سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر شناخته شده است با استفاده از برونویابی خطی برابر با 2/58 میلیون سیکل و با استفاده از برونویابی درجه دوم برابر با 7/67 میلیون سیکل تخمین زده می‌شود. اختلاف سه درصدی میان عمرهای محاسبه شده با استفاده از برونویابی خطی و درجه دوم نیز تطبیق خوب میان این دو روش برای محاسبه تنش نقطه حاد را نشان می‌دهد.



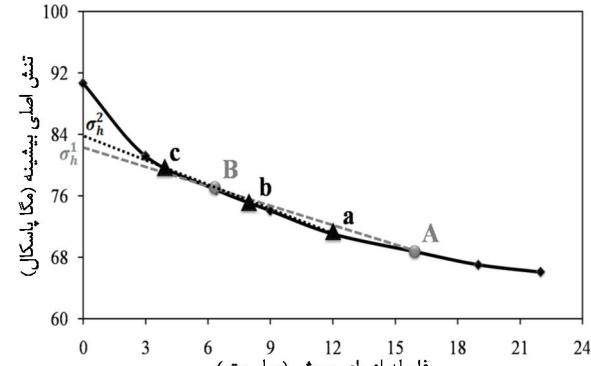
شکل 10 نمایی از حداکثر توزیع تنش اصلی بیشینه ایجاد شده در سکوی امیرکبیر در یک دوره تناوب موج



شکل 11 نمایی از حداقل توزیع تنش اصلی بیشینه ایجاد شده در سکو امیرکبیر در یک دوره تناوب موج



شکل 12 نمایی از منحنی تغییرات تنش در پای جوش اتصال بحرانی و تعیین تنش نقطه حاد برای حداکثر تنش ایجاد شده در یک دوره تناوب موج



شکل 13 نمایی از منحنی تغییرات تنش در پای جوش اتصال بحرانی و تعیین تنش نقطه حاد برای حداقل تنش ایجاد شده در یک دوره تناوب موج

7- مراجع

- [1] A. Mendes, J. Kolodziej, H. Correia, Numerical modelling of wave-current loading on offshore jacket structures, *Advances In Fluid Mechanics*, Vol. 36, pp. 85-96, 2003.
- [2] S. K. Chakrabarti, *Hydrodynamics of offshore structures: Mathematical theory and its applications in structures*, WIT press, 1987.
- [3] Y. Zheng, Y. Shen, Y. You, B. Wu, D. Jie, On the radiation and diffraction of water waves by a rectangular structure with a sidewall, *Ocean Engineering*, Vol. 31, No. 17, pp. 2087-2104, 2004.
- [4] Y.-y. Liu, B. Teng, P.-w. Cong, C.-f. Liu, Y. Gou, Analytical study of wave diffraction and radiation by a submerged sphere in infinite water depth, *Ocean Engineering*, Vol. 51, pp. 129-141, 2012.
- [5] A. Yaghtian, H. Sayadi, Studying of fatigue effects in jack up tubular joints in caspian sea, *International Journal of Maritime Technology*, Vol. 4, No. 7, pp. 15-26, 2008. (In Persian)
- [6] D. N. Veritas, *Rules for the design construction and inspection of offshore structures*, 1977: reprint with corrections (1981). Appendix C; Steel structures: Reprint with corrections (1982), Appendix I; In service inspection: Reprint with corrections (1980): Det Norske Veritas, 1982.
- [7] API-RP-2A, *Recommended practice for planning, design, construction and inspection of offshore structures-working stress design*, 1993.
- [8] A. Naraghyan, M. Mirzaei, Stress analysis and fatigue life estimation of spot-welded joints, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 8, No.1, pp. 33-46, 2008. (In Persian)
- [9] S. Mohseni Armak, A. Gharebaghi, Effect of heave plates on the dynamic response of amirkabir semi-submersible platform, in *Proceeding of International Conference on Coasts, Ports and Marine Structures*, Tehran, 2012.
- [10] A. Ghayor, *Fatigue behavior of iran alborz platform and their mooring*, MSc Thesis, Sahand University of Technology, Tabriz, 2010. (In Persian)
- [11] R. Ghajar, S. Ghoreishi, Numerical analysis of hydrodynamic interaction between the linear waves of caspian sea and amirkabir semi-submersible drilling platform, *Engineering Solid Mechanics*, Vol. 1, No. 4, pp. 141-148, 2013.
- [12] N. Nouri Samie, *Port design-guideline and recommendations*, pp. 118-154, Tehran: Jahad Daneshgahi Publication, 2009. (In Persian)
- [13] F. Zamiri Akhlaghi, Fatigue life assessment of welded bridge details using structural hot spot stress method, MSc Thesis, Chalmers University of Technology, Goteborg, Sweden, 2009.
- [14] K. Macdonald, *Fracture and fatigue of welded joints and structures*, Second Edittion, pp. 113-138, Elsevier, 2011.
- [15] D. N. Veritas, Fatigue design of offshore steel structures, *DNV Recommended Practice DNV-RP-C203*, 2010.

جدول 5 ثوابت تعیین عمر خستگی اتصالات لوله‌ای طبق آینه‌نامه API [14]

$\Delta\sigma_{ref}$ (MPa)	m	نمودار
100	4/38	X
79	3/74	X'

طبق دستورالعمل‌های بازرسی استاندارد سازه‌های دریایی، حداقل هر سه سال یکبار در حین بهره‌برداری باید کل سازه بازرسی شود [15]. در بازرسی علاوه بر ارزیابی وضعیت سازه در صورت نیاز باید اعضاً بحرانی به نحوی تعییر یا تعویض شوند. معمولاً در بازرسی مناطقی مانند اتصالات جوشکاری شده، مناطق انتقال بارهای اصلی و مناطقی که قبل از تعییر شده‌اند بیشتر مورد بررسی قرار می‌گیرند. لذا می‌توان با تقویت‌سازی و تعویض اتصال بحرانی شناسایی شده قبل از اتمام عمر خود در بازرسی‌های دوره‌ای از خرابی و اماندگی سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر که به عنوان یکی از سرمایه‌های ملی ایران محسوب می‌شود جلوگیری کرد.

6- نتیجه‌گیری

نخستین گام در تحلیل تنش و کرنش سکوهای دریایی و به دنبال آن محاسبه عمر خستگی اتصال بحرانی به روش تنش نقطه حاد، تعیین نیروهای هیدرودینامیکی وارد بر سکو است. در این راستا نخست نیروهای هیدرودینامیکی وارد بر سکوی حفاری نیمه‌شناور امیرکبیر ناشی از امواج دریا، جریان دریایی و باد محاسبه شد. تحلیل‌های هیدرودینامیکی نشان دادند که امواج دریا بیشترین نیروی محیطی را به سکو وارد می‌کنند و جریان دریایی و باد به ترتیب در رتبه دوم و سوم قرار دارند. سپس با استفاده از این نیروها میدان‌های تنش و کرنش در کل سکو بحرانی در کل سکو مشخص و میدان‌ها اتصال ستون با پاتون به عنوان اتصال بحرانی در کل سکو می‌باشد و عمر خستگی آن با استفاده از روش تنش نقطه حاد با استفاده از برونویابی خطی و درجه دوم تعیین شد. اختلاف اندک میان عمرهای محاسبه شده با استفاده از برونویابی خطی و درجه دوم بیانگر تطابق خوب میان این دو روش برای محاسبه تنش نقطه حاد است.