

Numerical Study of an Electroosmotic Micromixer Based on G-Shaped Electrodes

ARTICLE INFO

Article Type Original Research

Authors

Bouloorchi Tabalvandani M.J.¹, Badieirostami M.^{1*},

How to cite this article

Bouloorchi Tabalvandani MJ, Badieirostami M, Numerical Study of an Electroosmotic Micromixer Based on G-shaped Electrodes. Modares Mechanical Engineering; 2024;24(07):411-420.

¹MEMS Lab, School of Electrical and Computer Engineering, College of Engineering, University of Tehran, Tehran, Iran.

*Correspondence

Address: School of Electrical and Computer Engineering, College of Engineering, University of Tehran North Kargar Street, Tehran, Iran.

mbadiei@ut.ac.ir

Article History Received: May 6, 2024 Accepted: September 25, 2024 ePublished: October 13, 2024 ABSTRACT

The emergence of microfluidic devices for various applications has created a demand for enhancing the efficiency of the mixing. In this article, an electroosmotic micromixer based on G-shaped electrodes that are excited by AC waveform was designed. The proposed micromixer was simulated using COMSOL Multiphysics and the effects of various parameters including voltage, frequency, distance between electrodes, and the number of electrodes on the mixing efficiency have been characterized. By compiling the obtained results, the performance of the optimized model with four electrodes each having a 6.5 μ m distance between their opposite polarities, excited with voltage of 1 V and frequency of 16 Hz was evaluated. The results demonstrated that the proposed micromixer was able to achieve a mixing efficiency of over 99.7% with a response time of 220 ms. Furthermore, the proposed device was designed regarding practical consideration, enabling the micromixer to be fabricated without the need of sophisticated instruments.

Keywords Microfluidic Devices, Electroosmotic Micromixer, Mixing Efficiency

CITATION LINKS

1- Microfluidics: Applications for analytical purposes in 2- Live from under the lens: exploring microbial motility with 3- Microfluidics technology for manipulation and analysis of biological cells. 4- Microfluidics: reframing biological enquiry. 5- Advances in passively driven microfluidics and 6- Microfluidics for cell separation. 7- Microfluidics as an emerging paradigm for assisted reproductive technology: 8- Biomarker Detection in Early Diagnosis of Cancer: Recent Achievements in Point-of-Care Devices Based on 9-Microfluidic Immunoassays. 10- Active and passive micromixers: A comprehensive review. 11- A review on micromixers. 12- Numerical simulation for electro-osmotic mixing under three types of periodic potentials in 13- Modeling and Optimization of Y-Type Micromixers. 14- Efficient Mixing of Microfluidic Chip with a Three-Dimensional Spiral Structure. 15- Design and Evaluation of Three-Dimensional Zigzag Chaotic Micromixers for 16- Design and Mixing Analysis of a Passive Micromixer with Circulation Promoters. 17-Acoustofluidic micromixers: From rational design to 18- A review on micromixers actuated with magnetic nanomaterials. 19- A Thermally-Driven Micromixer Based on Fluid Volume Variation. 20- New insights into the mechanism of fluid mixing in the micromixer based on 21- A review on the application, simulation, and experiment of 22- Bubbleinduced acoustic micromixing. 23- Sharp-edge-driven spiral acoustic micromixers for 24- AC Electric-Field-Induced Fluid Flow in Microelectrodes. 25- Fluid flow induced by nonuniform ac electric fields in electrolytes on 26- SOI processing of a ring electrokinetic chaotic micromixer. 27- Enhanced mixing quality of ring-type electroosmotic micromixer using baffles. 28- Numerical study on an electroosmotic micromixer with rhombic structure. 29- Numerical simulation of a novel microfluidic electroosmotic micromixer with 30- A novel three-dimensional electroosmotic micromixer based on 31- Mixing performance of an electroosmotic micromixer with Koch fractal structure. 32- Zeta Potential in Colloid Science. 33- Mixing and flow regulating by induced-charge electrokinetic flow in a microchannel with a pair of conducting triangle hurdles. 34- Optimal parametric mixing analysis of active and passive micromixers using Taguchi method. 35- Numerical and experimental study on mixing performance of a novel electro-osmotic micro-mixer. 36-Numerical investigation of electroosmotic mixing in a contraction-expansion microchannel.

Copyright© 2020, TMU Press. This open-access article is published under the terms of the Creative Commons Attribution-NonCommercial 4.0 International License which permits Share (copy and redistribute the material in any medium or format) and Adapt (remix, transform, and build upon the material) under the Attribution-NonCommercial terms.

مطالعه عددی ریزمخلوط کن الکترواسموزی مبتنی بر الکترودهای G شکل

محمدجواد بلورچی طبالوندانی^۱ ، مجید بدیعی رستمی^۱*

^۱ آزمایشگاه سامانههای ریز الکترومکانیکی، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشکدگان فنی دانشگاه تهران، تهران، ایران

چکیدہ

با ظهور تراشههای ریزسیالی در کاربردهای متنوع، نیاز مبرم به بهبود درهم-آمیختگی به شکلی موثر و سریع ایجاد شده است. در این مقاله، یک ریزمخلوط-کن الکترواسموزی با استفاده از تعدادی الکترود G شکل که با ولتاژ متناوب تحریک میشود طراحی شده است. ریزمخلوطکن پیشنهادی با استفاده از نرم افزار کامسول شبیه سازی شده و تاثیر متغیرهای مختلف ازجمله ولتاژ، فرکانس، تعداد الکترودها و فاصلهی بین قطبهای مخالف بر بازدهی درهم-آمیختگی سنجیده شده است. با استفاده از نتایج بهدست آمده، مدل مهبودیافتهی ریزمخلوطکن پیشنهادی با چهار عدد الکترود، هرکدام با فاصله ۲۰٫۵ میکرومتر بین قطبهای مخالف، ولتاژ ۱ ولت و فرکانس ۱۲ هرتز بررسی شده است. نتایج حاصل نشان داده است که این تراشه قادر است به بازدهی درهمآمیختگی بیشتر از ۹۹/۶ و سرعت پاسخدهی ۲۲۰ میلی ثانیه دست یابد. طراحی شده است که سبب میشود تراشه مذکور بدون نیاز به ادوات ساخت

کلیدواژهها: تراشه ریزسیالی، ریزمخلوط کن الکترواسموزی، بازدهی درهم آمیختگی

> تاریخ دریافت: ۱٤۰۳/۰۲/۱۷ تاریخ پذیرش: ۱۴۰۳/۰۷/۰۴ *نویسنده مسئول: mbadiei@ut.ac.ir

۱– مقدمه

ییدایش تراشههای ریزسیالی، نقشی اساسی در تحول روشهای مرسوم در زمینه های متفاوت ازجمله شیمی تجزیه، تجزیه و تحلیل فرآیندهای زیستی و بررسی رفتار میکروارگانیسمها داشته است و همچنین به شکل گیری یک مفهوم نوین با عنوان «آزمایشگاه بر روی تراشه» انجامیده است^[1–1]. آزمایشگاه بر روی تراشه، در واقع تجمیع تمام فرآیندهای آزمایشگاهی بر روی یک تراشه ریزسیالی به منظور اتوماسیون و افزایش صحت و دقت فرآیند میباشد[5]. از این قبیل تراشهها در فرآیندهای متنوعی همچون جداسازی سلولهای مختلف^[6,7]، شناسایی نشانگرهای زیستی^[8]، ایمنی سنجی (Immunoassay) و غیرہ استفادہ می-شود^[9]. از مزایای کم نظیر تراشههای ریزسیالی میتوان به سرعت بالای شناسایی، کاهش استفاده از مواد اولیه مورد نیاز، قیمت کم و زیستسازگاری بالای آن اشاره کرد^[3,6]. یکی از مراحل بسیار مهم در انجام بسیاری از تجزیه تحلیلهای مورد نیاز بر روی تراشه، درهمآمیختگی یکنواخت مواد اولیه ورودی به داخل تراشه می-باشد، زیرا که عدم درهم آمیختگی کامل و یا غیرهمگن مواد اولیه

میتواند به کاهش صحت و دقت آزمایشها بیانجامد^[10]. تراشه-های ریزسیالی بدلیل ابعاد بسیار کوچک کانالها و در نتیجه کوچک بودن عدد رینولدز، سبب ایجاد جریان آرام میشوند. در این شرایط، درهم آمیختگی تنها بهدلیل پدیده انتشار رخ میدهد و به همین دلیل، درهم آمیختگی به کندی صورت می گیرد و رسیدن به درهم آمیختگی کامل و یکنواخت در این قبیل تراشهها به یک چالش تبدیل شده است^[10]. به منظور مرتفع نمودن این مهم، سازوکارهای متفاوتی برای افزایش درهم آمیختگی در سطح تراشههای ریزسیالی در طی دهههای اخیر پیشنهاد شدهاند که تحت عنوان ریزمخلوط کنها شناخته میشوند.

ریزمخلوطکنها اغلب به دو دسته غیرفعال و فعال تقسیم بندی میشوند که در دستهی غیرفعال، بدون دخالت هیچ گونه نیروی خارجی و تنها با استفاده از هندسهی کانالها، افزایش سرعت و کیفیت درهمآمیختگی صورت می پذیرد^[10,11]. در این گونه ریزمخلوط کنها، از هندسههای متفاوتی همچون کانالهای T شكل^[12]، Y شكل^[13]، مارييچی^[14] و زيگزاگی^[15] جهت ايجاد اغتشاش در سیال استفاده می شود که در نهایت به بهبود درهم آمیختگی میانجامد. این قبیل ریزمخلوط کنها علی رغم عدم اتکا به نیروی خارجی و پیادهسازی سادهتر، دارای عملکرد ضعیفتری از منظر بهره درهم آمیختگی نسبت به ریزمخلوط کنهای فعال میباشند و توانایی کمتری بر روی کنترل سیال عبوری دارند^[16]. ریزمخلوطکنهای فعال با بهرهگیری از نیروهای خارجی سبب افزایش درهمآمیختگی و کاهش زمان انجام آن در سطح تراشه میشوند. استفاده از امواج صوتی^[17]، میدانهای مغناطیسی^[18]، حرارتی^[19,20] و پدیده الکترواسموزی جريانهاي (Electroosmosis)^[21] را میتوان به عنوان برخی از نیروهای خارجی مورد استفاده در ریزمخلوط کنهای فعال برشمرد. به عنوان نمونه، ليو و همكاران از طريق اعمال يک موج صوتى به حباب هوای به دام افتاده در سطح تراشه، ریز جریانهایی را ایجاد کرده که منجر به بهبود درهم آمیختگی شدند^[22]. در پژوهشی دیگر، یک کانال ریزسیالی مارپیچی که حاوی ساختارهای لبه تیز در امتداد کانال میباشد ساخته شده است که با اعمال موج صوتی سبب ایجاد ریزگردابها میشود. جریانهای ایجاد شده به همراه خواص هیدرودینامیکی کانال مارپیچی سبب افزایش بهره درهمآمیختگی در گسترهی وسیعی از دبیها گردیده است^[23]. لازم به ذکر است که برخلاف عملکرد بهتر این گونه ریزمخلوطکنها در مقایسه با همتای غیرفعال، ریزمخلوطکنهای فعال اغلب پیاده سازی ییچیدہتری داشتہ که امکان تجمیع آن را با سایر المانھای بہکار رفته در تراشههای ریزسیالی با چالشی بالقوه مواجه میسازد. از میان ریزمخلوط کنهای معرفی شده در سالهای اخیر، ریزمخلوط-کنهای الکترواسموزی به دلیل سازوکار سادهتر و کنترل بهتر و دقیقتر بر روی جریان حرکتی سیال مورد توجه قرار گرفته است. در این قبیل ریزمخلوطکنها، اعمال میدان الکتریکی سبب ایجاد

بارهای سطحی بر روی دیوارههای کانال میشود^[24,25]. انباشته شدن این بارها سبب ایجاد یک دولایه الکتریکی میشود که خود متشکل از یک لایهی ایستا ناشی از چسبندگی کامل بارها به دیواره، و یک لایهی متحرک میباشد. مولفهای از میدان الکتریکی اعمال شده که به موازات این دولایه الکتریکی میباشد سبب می-شود که بارهای موجود در لایهی متحرک در جهت مذکور شروع به حرکت نمایند. حرکت این بارها سبب انتقال تکانه به سیال شده و در نهایت به جابجایی سیال منجر میشود که سبب پدید آمدن جریان الکترواسموزی میگردد^[24,25].

عمده ریزمخلوط کنهای طراحی شده مبتنی بر پدیده الکترواسموزی برای بهبود درهمآمیختگی شیمیایی به ایجاد جریانهای آشوبی در درون تراشه اتکا مینمایند. به عنوان نمونه، در یژوهش^[26]، چهار الکترود در چهار نقطهی روبروی هم در یک دایره در میانهی کانال قرار گرفته و سبب ایجاد یک جریان دایروی در درون تراشه میگردد. جریان ایجاد شده سبب برهم ریختن جریان آرام موجود شده و درهمآمیختگی را به شدت افزایش می-دهد. در پژوهشی دیگر، طرح مذکور با قرار دادن موانعی تیغهای شکل در مسیر اولیه کانال بهبود یافته است ، تا با برهم ریختن بیشتر جریان آرام، اغتشاشات سیال را افزایش دهد و نرخ درهم-آمیختگی را تا میزان ۹۹/۶۷٪ در سرعتهای ورودی پایین بهبود بخشد[27]. از معایب دو طرح یاد شده، لزوم استفاده از فناوری-هایی همچون زدایش یون واکنشی عمیق در ساخت این طرحها میباشد که کاربرد آنها را در عمل محدود مینماید^[26]. در طرحی دیگر که توسط ژیانگ و همکاران پیشنهاد شده است، طرح دایروی جای خود را به یک کانال مرکزی لوزی شکل داده است و تحلیل-های ارائه شده بیانگر بهبود نرخ درهم آمیختگی میباشد^[28]. در گروهی دیگر از پژوهشها، با استفاده از طرحهای متداول فراکتال در طراحی کانالهای تراشههای ریزسیالی به همراه پدیده الکترواسموزی، کیفیت و سرعت درهم آمیختگی بهبود داده شده است[31-21]. در یک نمونه از این یژوهشها، با الهام از طرح فراكتال كخ، ريزمخلوط كنى طراحى شد كه قابليت فراهم آوردن نرخ ۹۸ درصدی در بازدهی درهم آمیختگی را داراست^[31]. با وجود دستیابی به درهمآمیختگی بسیار خوب در این یژوهش، تعداد زياد الكترودهاي مورد نياز و همچنين ولتاژ اعمالي بالا ميتواند سبب مشکلات احتمالی ناشی از گرمایش اهمی در پیادهسازی عملی گردد. علی رغم بهبودهای حاصل شده در میزان سرعت و بازدهی درهم آمیختگی در منابع یاد شده، اغلب پژوهشهای انجام شده در حوزهی ریزمخلوطکنهای الکترواسموزی بدون درنظر گرفتن ملاحظات عملی طراحی و شبیهسازی گشتهاند. به عنوان نمونه، در پژوهشهای^[27,31]، الکترودها بصورت مماس در دیواره-های کانال قرار داده شدهاند که پیادهسازی آنها در عمل به شکل متدوال نیازمند زدایش یونی عمیق، یا توسط نقشنگاری نرم مستلزم دقت بسیار بالا در هنگام ساخت تراشه میباشد که نیازمند

۴۱۳

بکارگیری فرآیندهای خودکار و بدون دخالت انسان است، لذا استفاده از این قبیل ریزمخلوطکنها را در زیرساختهای تحقیقاتی با مشکل روبرو مینماید. یکی دیگر از مشکلات احتمالی ساختارهای پیشنهادی، استفاده از ساختارهای متنوع در هندسه کانال میباشد که استفاده از این ریزمخلوطکنها را در یژوهشهای دیگر ملزم به تغییر در ساختار تراشه از پیش استفاده شده مینماید و امکان تجمیع با تراشههای مورد استفاده را بدون باز طراحی از میان میبرد. به منظور مرتفع نمودن این مشکل و امكان تجميع بدون باز طراحی، يک ريزمخلوط کن الکترواسموزی مبتنی بر الکترودهای G شکل طراحی شده است. به منظور پیاده-سازی طرح پیشنهادی، تنها نیاز به ساخت الکترودها توسط فرآیند نقشنگاری خواهد بود و نیاز به تغییر در طراحی تراشه ریزسیالی و یا دقت بالای هم ترازی (Alignment) تراشه و بستر الکترود نمیباشد. همچنین شایان ذکر است که تراشه ریزمخلوطکن پیشنهاد شده در این پژوهش قابلیت دستیابی بازدهی درهم-آمیختگی به مقادیری بالغ بر ۹۹/۷ % را با سرعت پاسخ ۲۲۰ میلی ثانیه در شرایط مناسب خواهد داشت.

۲- طرح تراشه و اصول عملکرد آن

طرح تراشه ریزمخلوطکن معرفی شده در شکل ۱ (الف) و (ب) ترسیم شده است. در طرح مورد نظر، الکترودهای G شکل طراحی شدهاند. لازم به ذکر است که یتانسیلهای اعمالی به الکترودها بصورت موجهای سینوسی با دامنه و فرکانس یکسان بوده و تنها اختلاف فاز ۱۸۰ درجهای با یکدیگر دارند. الکترودها با یارامترهای LP ، WP ، WI ، LN ، WN و S به ترتیب برابر با ۲، ۴، ۴، ۸، ۵/۸ و ۲/۵ میکرومتر طراحی شدهاند. همچنین عرض (Wc) و ارتفاع کانال ریزسیالی نیز برابر با ۱۰ و ۵ میکرومتر درنظر گرفته شده است. به-دلیل وجود پژوهشهای متعدد که از عرض ۱۰ میکرومتر برای ریزمخلوط کن استفاده نمودهاند، ما نیز از همین ابعاد برای طراحی استفاده نمودهايم تا نتايج حاصل قابليت مقايسه داشته باشند. همچنین طراحی مذکور به راحتی قابلیت پیادہسازی توسط روش لایهنشانی کندوپاش و نقشنگاری نرم را خواهد داشت. الکترودها به این شکل طراحی شدهاند تا در حد امکان میدان الکتریکی با حداكثر غيريكنواختى ايجاد نمايند. ميدان الكتريكي ايجاد شده ناشی از الکترودها دارای بیشینه و کمینههای محلی میباشد که سبب شکل گیری جریانهای الکترواسموزی مورد نظر خواهد شد. شکل ۱-(ج) توزیع پتانسیل در اطراف الکترودها در داخل کانال را نشان میدهد. خطوط نشان داده شده در واقع خطوط هم پتانسیل میباشند که فشردگی این خطوط در فاصله ی بین دو الکترود نشان دهندهی قدرت میدان الکتریکی میباشد. شکل ۱-(د) نشان دهندهی خطوط جریان سیال در دو فاز π/۲ و ۳π/۲ میباشد که در حوالی الکترودها بصورت جریانهای گردابی تشکیل شده است.





شکل ۱) (الف) طرح تراشه ریزمخلوطکن پیشنهادی **(ب)** ابعاد الکترود طراحی شده **(ج)** توزیع پتانسیل الکتریکی در داخل تراشه **(د)** جریانهای گردابی ایجاده شده در داخل تراشه ناشی از پدیده الکترواسموزی در دو فاز π/۲ و ۲/۳۳. با معکوس شدن پتانسیل بین دو الکترود مخالف در این دو فاز، جهت چرخش جریانهای گردابی نیز معکوس میگردد.

لازم به ذکر است که در دو فاز مذکور، به دلیل جابجایی جهت پتانسیل بین دو الکترود، جهت جریان های ایجادی نیز تغییر جهت میدهد. جهت میدان الکتریکی ناشی از الکترودهای تعبیه شده در کانال ریزسیالی سبب ایجاد جریان الکترواسموزی میشود که بهدلیل تغییرات غیریکنواخت میدان در راستای کانال سبب ایجاد این جریانهای گردابی و آشوبی میگردد. ایجاد این جریان به افزایش اغتشاشات جریانی و درنتیجه به درهمآمیختگی گونه-های شیمیایی موجود در جریان سیال کمک مینماید و توانایی بهبود درهمآمیختگی را به دنبال خواهد داشت.

۳– روشهای محاسباتی ۳–۱- معادلات حاکم

معادلات ناویر-استوکس (Navier-Stokes) و پیوستگی (معادلات ۱ و ۲) برای کانال ریزسیالی طراحی شده، حل شدند و مقادیر سرعت و فشار در سراسر کانال بدست آمدند. معادلات مذکور به شرح زیر میباشند:

$$\rho(u, \nabla u) = -\nabla p + \nabla . \, \mu(\nabla u + (\nabla u)^T) \tag{1}$$

$$\nabla . \, u = 0 \tag{(Y)}$$

که u بیانگر بردار سرعت ، p فشار، μ گرانروی پویا و ρ چگالی سیال می باشند.

برای تحلیل اثرات الکترواسموزی، شرط مرزی سرعت لغزش (Slip velocity) بر روی دیوارههای کانال اعمال شده است. شرط مرزی سرعت لغزش تحت عنوان معادله هلمهولتز-اسمولوخوفسکی (Helmholtz-Smoluchowski) (معادله ۳) بصورت زیر فرمول بندی میشود^[32,33]:

$$u = \frac{\varepsilon_0 \varepsilon_r \zeta_0}{\mu} \nabla V \tag{(\%)}$$

ماهنامه علمي مهندسي مكانيك مدرس

,, ,, ,, ,, ,, ,, ,, ,, ,, ,, ,,	ساز	در شبیه	استفاده	مورد	مترهای	پارا	(۱)	دول	ą
----------------------------------	-----	---------	---------	------	--------	------	-----	-----	---

واحد	مقدار	متغير
Kg/m3	۱۰۰۰	چگالی p
Pa·s	•/••1	گرانروی پویا µ
	٨•/٢	$arepsilon_r$ ضریب گذردهی نسبی
mV	-1++	پتانسیل زتا ζ_0
m2/s	1+-11	ضریب انتشار D

که در آن، ۶۵ ثابت گذردهی خلا، ۶٫ گذردهی نسبی سیال، ۶٫ پتانسیل پتانسیل زتای دیوارههای کانال تراشه ریزسیالی، ۷ پتانسیل الکتریکی اعمال شده به الکترودها میباشد. پتانسیل اعمال شده به الکترودها به ایجاد یک میدان الکتریکی منجر میشود که توزیع پتانسیل آن از رابطه زیر پیروی مینماید:

$$\nabla^2 V = 0 \tag{4}$$

پتانسیل الکتریکی اعمال شده به الکترودها بهصورت متناوب سینوسی میباشد و سایر مرزها به صورت عایق الکتریکی در نظر گرفته شدهاند، که بر اساس معادلات زیر توصیف میشوند:

$$V = V_0 \sin(2\pi f t) \tag{(a)}$$

$$n.\,\nabla V = 0 \tag{8}$$

که _۷۵ دامنهی ولتاژ سینوسی اعمالی و f فرکانس تناوب موج را نشان میدهد.

به منظور بررسی درهمآمیختگی در تراشه ریزسیالی، تراکم گونه-های موجود توسط معادلهی انتقال-انتشار بهصورت ذیل توصیف میگردد:

$$\frac{\partial c}{\partial t} = D\nabla^2 c - u.\nabla c \tag{Y}$$

که c تراکم و D ضریب انتشار میباشد. مقادیر منتسب به مقادیر ثابت استفاده شده در درون کانال ریزسیالی که در معادلات بالا اشاره شده است به صورت کامل در جدول ۱ ذکر شده است.

برای سنجش میزان درهمآمیختگی و کیفیت آن در تراشه ریزسیالی از بازدهی درهمآمیختگی محلول استفاده میشود که توسط معادلات زیر توصیف میگردند^[34]:

$$\eta = 1 - \frac{\sigma}{\sigma_{max}} \tag{(A)}$$

$$\sigma = \sqrt{\frac{1}{N_s} \sum_{i=1}^{N_s} (C_i - C_{opt})^2}$$
⁽⁹⁾

$$\sigma_{max} = \sqrt{C_{opt} (1 - C_{opt})} \tag{1}$$

که η بازدهی درهم آمیختگی، σ و σ_{max} به ترتیب انحراف معیار استاندارد و بیشینه انحراف معیار استاندارد تراکم میباشد. شایان ذکر است که C_{opt} غلظت نهایی محلول است که بهصورت کامل مخلوط شده باشد و برابر با Λ ۰ در یک مقیاس نرمال سازی شده بین ۰ و ۱ میباشد. در واقع، بازدهی درهم آمیختگی در یک بازهی ۰ و ۱ قرار می گیرد که ۰ به منزلهی عدم درهم آمیختگی و ۱ به منزله-ی درهم آمیختگی کامل میباشد.

۳–۲– مدل سازی المان محدود

نرم افزار کامسول (نسخه ۶/۱) به منظور شبیهسازی ریزمخلوط کن طراحی شده استفاده شده است. به منظور کاهش بار محاسباتی از منظر زمان و حافظه مصرفی، تحلیل مدل به دو قسمت ایستا و وابسته به زمان تقسیم شده است. ابتدا، شرایط اولیه سیال و پتانسیل الکتریکی معادلات وابسته به زمان توسط تحلیل ایستا حل شده اند و سپس، حرکت سیال در زمان با ضرب کردن ضریب ثابت 2πft در شرایط اولیه بدست میآید. برای شرایط مرزی، جریان کاملا توسعه یافته با میانگین سرعت ۵ به ورودی اعمال شده است. همچنین فشار در سمت خروجی مقدار صفر در نظر گرفته شده است. توزیع غلظت در ورودی با یک تابع پله مدل شده است که منجر به ایجاد دو ناحیه موازی با غلظت ۰ و ۱ میشود. همچنین شرایط مرزی بدون جریان (No flux) برای گونههای شیمیایی به تمامی مرزها منتسب شده است.

به منظور بررسی صحت شبیهسازی انجام شده، آزمون استقلال از مش انجام شده است. ریزمخلوطکن پیشنهادی به منظور بررسی الگوی سرعت سیال و همچنین بازدهی درهمآمیختگی با ۵ مش-بندی متفاوت با تعداد المانهای ۴۶۷۸، ۶۵۶۰، ۹۳۰۴، ۱۲۸۶۶ و ۱۵۵۰۸ شبیه سازی شدهاند. شکل ۲-(الف) اندازهی سرعت در عرض کانال را در سمت خروجی تراشه نشان میدهد. همانطور که ملاحظه می شود، با استفاده از مش شمارهی ۱، اندازهی سرعت بدست آمده متفاوت با نتایج حاصل از مشهای با المانهای بیشتر میباشد، ولیکن سایر نتایج تفاوت معنی داری با هم ندارند. به منظور تحلیل بهتر و انتخاب مش مناسبتر، مقادیر بازدهی درهمآمیختگی نیز برای مشهای مذکور ترسیم شده است که مقدار آن برای مشهای شمارهی ۱ و ۲ اندکی تغییر میکند ولی در نهایت به یک مقدار تقریبا ثابت برای مشهای ۳ به بعد میل مینماید. بدلیل عدم تفاوت چشمگیر برای مقادیر سرعت و بازدهی درهمآمیختگی برای مشهای ۳، ۴ و ۵، مش ۳ به عنوان مش مناسب برای شبیه سازی تراشه پیشنهادی در این پژوهش استفاده شده است. مقادیر مرتبط به مش انتخابی اعم از اندازهی المانها، كمينهى اندازهي المانها، حداكثر رشد المانها، نسبت خميدگي، کمینه و میانگین کیفیت المانها در جدول شماره ۲ ذکر شده است.

شدہ	استفاده	مشبندى	نظر در) مورد	بارامترهای	جدول ۲) پ
-----	---------	--------	--------	--------	------------	-----------

مرزهای الکترودها	ناحیه کلی	پارامترهای مش مورد استفاده	
۰/۴ میکرومتر	۱ میکرومتر	بيشينه اندازه المانها	
۰/۰۰۶ میکرومتر	۰/۰۰۶ میکرومتر	كمينه اندازه المانها	
1/1	١/٢	بيشينه رشد المانها	
•/۲۵	۰/۲۵	نسبت خمیدگی	
	ش	معيار كيفيت من	
+/amy	كمينه كيفيت المانها		
•/894	میانگین کیفیت المانها		



شکل ۲) (الف) توزیع سرعت در عرض کانال در سمت خروجی برای مش-های متفاوت **(ب)** میزان بازدهی درهمآمیختگی در تراشه برای مشهای متفاوت.

۳-۳ اعتبار سنجی

در این بخش، به منظور ارزیابی صحت روند مطالعه عددی، از روش عددی استفاده شده در این پژوهش برای تحلیل رفتار ریزمخلوط– کن الکترواسموزی مشابه در پژوهشی دیگر که توسط یوسفیان و بیاره ارائه شده است (شکل ۳)، بهره گرفته شد^[35]. نتایج حاصل از این تحلیل با نتایج عددی و تجربی ارائه شده در پژوهش نامبرده مقایسه شد و دقت و قابلیت اعتماد روش حاضر از این طریق صحت سنجی گردید. در پژوهش مورد اشاره، از دو الکترود نیم مایرهای با فاصلهی ۳۰۰ میکرومتر که با ولتاژ ۱۵ ولت و فرکانس میال ورودی ۲۰/۳ میلی متر بر ثانیه در نظر گرفته شده است. شکل ۳–(الف) و (ب) به ترتیب خطوط جریان سیال و غلظت نرمالسازی شده در آن پژوهش مطابقت دارد. شکل ۳–(ج) نیز بهره نرمالسازی در فواصل مختلف در انتهای تراشه را پس از گذشت ۲ ثانیه نمایش میدهد. همانطور که مشخص است، نتایج حاصل ۲ ثانیه نمایش میدهد. همانطور که مشخص است، نتایج حاصل

۴۱۶ محمدجواد بلورچی طبالوندانی و مجید بدیعی رستمی

با نتایج ارائه شده در مقاله همخوانی خوبی دارند و صحت و قابل اعتماد بودن نتایج ارائه شده در بخش بعدی را تایید میکنند. در این پژوهش، بهمنظور صرفهجویی در منابع محاسباتی از مدل دوبعدی تراشه برای بررسی عملکرد ریزمخلوطکن استفاده شده است. برای تایید دقت مدلسازی عددی دو بعدی، مطالعهای بر روی مدل سهبعدی تراشه پیشنهادی انجام و نتایج آن در شکل ۴ ارائه شده است. در شبیهسازی هردو طرح دوبعدی و سهبعدی، از سرعت سیال ورودی ۰/۱ میلی متر بر ثانیه، ولتاژ ۰/۵ ولت و فرکانس ۸ هرتز استفاده شده است. شکل ۴-(الف) و (ب) به ترتیب غلظت در مدل سهبعدی و سطح مقطع خروجی مدل سه-بعدی در دو زمان ۰/۱ و ۵/۵ ثانیه را نشان میدهد. شکل ۴–(ج) نیز غلظت در مدل دوبعدی در دو زمان مذکور را نشان میدهد. همانطور که مشخص است، در هر دو مدل دوبعدی و سهبعدی، پس از سپری شدن ۵/۵ ثانیه، درهمآمیختگی بهصورت کامل صورت می یذیرد. همچنین مشخصه غلظت در راستای z از روند مشابهی پیروی میکند و درهمآمیختگی کامل پس از گذشت ۵/۰ ثانیه حاصل می شود. برای بررسی کمی و دقیق تر دو مدل، بازدهی درهمآمیختگی در شکل ۴-(د) ترسیم شده است. علیرغم تفاوت رفتار زمانی این مشخصه، بازدهی درهمآمیختگی در هر دو مدل در نهایت به یک مقدار مشخص همگرا شده و درهمآمیختگی کامل را نشان میدهد. همچنین لازم به ذکر است که بیشینه تفاوت بین دو مدل، کمتر از ۰/۰۹ میباشد که با توجه به زمان محاسبه دو مدل (۲ ساعت و ۱۶ دقیقه برای طرح سهبعدی در مقابل ۸ دقیقه برای طرح دو بعدی با استفاده از یردازنده Intel® Core™ i5-12500H)، خطای قابل قبولی محسوب میشود.

۴– نتایج

در این بخش به بررسی رفتار ریزمخلوط کن با استفاده از شبیه سازی عددی می پردازیم و تاثیر متغیرهای مختلف همچون سرعت سیال ورودی، فرکانس موج اعمالی، دامنه ولتاژ اعمالی، تعداد الکترودها و فاصلهی بین دو الکترود متناظر مخالف بررسی می-گردد. در این بررسی، رفتار یک به یک متغیرهای مذکور بر روی عملکرد ریزمخلوط کن مورد بحث در این مطالعه تحلیل می شود و عملکرد ریزمخلوط کن از منظر بازدهی درهم آمیختگی و سرعت یاسخ برآورد می گردد. در نهایت، با انتخاب مقادیر مناسب متغیرهای مورد نظر، رفتار ریزمخلوط کن مناسب بررسی و تحلیل می شود و نتایج حاصل با سایر مطالعات مقایسه می گردد.

۴–۱– تاثیر سرعت سیال ورودی بر بازدهی درهمآمیختگی

به منظور بررسی تاثیر سرعت سیال ورودی بر عملکرد ریزمخلوطکن پیشنهادی، بازدهی درهم آمیختگی برای سرعتهای متفاوت شبیهسازی شده و نتیجه در شکل ۵–(الف) نشان داده شده است. لازم به ذکر است که در این بررسی، مقدار دامنه ولتاژ و فرکانس



شکل ۲) مقایسه نتایج مقاله یوسفیان و بیاره^[35] با نتایج روش عددی استفاده شده در این پژوهش. (**الف**) خطوط جریان سیال در سرعت ورودی ۱/۲۳ میلی متر بر ثانیه، ولتاژ ۱۵ ولت و فرکانس ۱/۵ هرتز، (**ب**) نشانگر غلظت در ریزمخلوطکن بررسی شده، (**ج**) مقایسه بین شاخص بازدهی درهمآمیختگی بین دو پژوهش پس از گذشت ۲ ثانیه بر حسب مکان در انتهای تراشه.



شکل ۳) مقایسه رفتار ریزمخلوط کن پیشنهادی بین مدل سازی دوبعدی و سهبعدی توسط روش المان محدود. نشانگر غلظت (**الف)** در سراسر تراشه مدل سهبعدی، **(ب)** در سطح مقطع خروجی مدل سهبعدی، **(ج)** در مدل دوبعدی در دو زمان ۱/۰ و ۱/۵ ثانیه نشان داده شده است. **(د)** شاخص درهمآمیختگی برای دو مدلسازی دوبعدی و سهبعدی برحسب زمان.

موج اعمالی به الکترودها ثابت و به ترتیب برابر با ۵/۰ ولت و ۸ هرتز میباشد. بر اساس نتایج نشان داده شده، ریزمخلوطکن پیشنهادی توانایی درهمآمیختگی کامل را در سرعتهای ۵/۰۰ و ۱/۰ میلی متر بر ثانیه دارا می باشد و بازدهی درهمآمیختگی برای این دو سرعت به ترتیب به مقادیر ۵۹/۹٪ و ۶/۸۸٪ میرسد. همچنین شایان ذکر است که تراشه طراحی شده پاسخ تقریبا سریعی داشته و پاسخ زمانی سیستم به ورودی پله که در این شرایط اعمال شده است برابر با ۲۴۰ و ۲۵۰ میلی ثانیه برای سرعت های ورودی ۵/۰ و ۱/۰ میلی متر بر ثانیه میباشد. با افزایش سرعت، نیروهای لختی سیال بر نیروهای الکترواسموزی غلبه نموده و سبب کوچک شدن گردابهای ایجاده شده مطابق شکل محسوسی کاهش یافته و به صورت تناوبی دچار تغییر میشود فرکانس تغییرات آن با فرکانس منبع ولتاژ به کار گرفته شده برابری میکند.



شکل ۵) (الف) میزان بازدهی درهم آمیختگی در تراشه برای سرعتهای متفاوت سیال ورودی. **(ب)** فشردگی و کوچک شدن خطوط جریان گرداب– های ایجاده شده در سرعت ۱ میلی متر بر ثانیه در مقایسه با سرعت ۱۰/۵ میلی متر بر ثانیه گواه غلبهی نیروی لختی سیال بر نیروی الکترواسموزی میباشد.

۴–۲– تاثیر فرکانس موج اعمالی بر بازدهی درهمآمیختگی

برای بررسی تاثیر فرکانس موج اعمالی به الکترودها بر درهم– آمیختگی گونههای ورودی، بازدهی درهمآمیختگی برای فرکانس-های ۲، ۴، ۸ و ۱۶ هرتز برای دو سرعت ورودی سیال ۱۱- و ۱۵/۵ میلی متر بر ثانیه در شکل ۶–(الف) و (ب) ترسیم شده است. این توالی فرکانسی برای پوشش دادن طیف گستردهای از فرکانسها در مقياس لگاريتمي انتخاب شده است تا تحليل به نسبت كاملي از رفتار ریزمخلوطکن در فرکانسهای پایین و بالا ارائه دهد. در شکل ۶-(الف)، فارغ از فرکانس موج اعمالی، درهم آمیختگی به-صورت کامل صورت می پذیرد و بازدهی آن به سمت ۱ میل می-نماید. لازم به ذکر است که به دلیل تناوب طولانیتر جریانهای گردابی ایجاد شده ناشی از فرکانسهای پایینتر همانند ۲ هرتز، یاسخ حالت گذرای آنها دارای فراز و فرودهایی با دامنهی بزرگتر بوده که منتج به سیستمی با پاسخی لَختتر و پاسخ حالت دائمی کندتری میشود. با افزایش سرعت سیال ورودی، بازدهی درهم-آمیختگی بهصورت محسوسی با افزایش فرکانس، افزایش مییابد، ولیکن درهمآمیختگی کامل صورت نمی گیرد. افزایش فرکانس منجربه كاهش تناوب تغيير جريانهاى گردابى ايجاد شده مىشود و سبب ایجاد درهمآمیختگی سریعتری میگردد. همانطور که از شکل ۶–(ب) دیده میشود، دامنهی نوسان بازدهی درهم-آمیختگی، با افزایش فرکانس رابطهی معکوس دارد و بهصورت قابل ملاحظهای کاهش مییابد.

۴–۳– تاثیر دامنه ولتاژ موج اعمالی بر بازدهی درهمآمیختگی

رابطه یدامنه یولتاژ با بازدهی درهم آمیختگی در شکل ۲-(الف) و (ب) برای دو سرعت سیال ۲/۱ و ۵/۵ میلی متر بر ثانیه نشان داده شده است. در جریان ۲/۱ میلی متر بر ثانیه، افزایش ولتاژ منجر به بهبود بازدهی درهم آمیختگی می گردد. در ولتاژهای اعمالی پایینتر، دامنه ی نوسانات محسوستر بوده و بازدهی درهم-آمیختگی رفتاری نوسانی از خود نشان میدهد. بازدهی درهم-آمیختگی برای ولتاژهای ۲/۱۰، ۵/۱ و ۱ ولت به ترتیب برابر ۱۹۸۵، ۱۹۸۶ و ۱۹۹۶ میباشد. با افزایش سرعت ورودی سیال، تاثیر

شکل ۶) میزان بازدهی درهمآمیختگی برای فرکانسهای متفاوت موج

۱ ۹/۰ ۸/۰ ۷/۰ ۶/۰ ۶/۰ ۱/۹ ۱ زمان (ثانیه)



مطالعه عددی ریزمخلوط کن الکترواسموزی مبتنی بر الکترودهای G شکل

•/&& L

اعمالی در دو سرعت ورودی (الف) ۰/۱ و (ب) ۰/۵ میلی متر بر ثانیه.

الف)

۲ هر تز ۴ هر تز ۸ هر تز

-/1 -/7 -/7 -/F -/0 -/F -/V -/A -/9 1

شکل ۷) میزان بازدهی درهمآمیختگی برای ولتاژهای متفاوت اعمالی در دو سرعت **(الف)** ۰/۱ و **(ب)** ۵/۰ میلی متر بر ثانیه.

دامنهی ولتاژ بر بازدهی درهم آمیختگی روند مشابهی را دنبال می-نماید، با این تفاوت که در این شرایط تاثیر دامنهی ولتاژ بر بازدهی درهم آمیختگی مشهودتر میباشد. همچنین دامنهی نوسانات با افزایش ولتاژ بصورت چشم گیری کاهش مییابد که این مهم را میتوان به افزایش سرعت جریانهای گردابی ایجاد شده در نواحی نزدیک الکترودها نسبت داد. مقادیر میانگین بازدهی درهم آمیختگی برای ولتاژهای ۲/۰، ۵/۰ و ۱ ولت به ترتیب برابر با ۲/۰، ۵/۰ و ۲۷/۰ میباشد. محدود نمودن بررسی ریزمخلوطکن به ۱ ولت به منظور جلوگیری از اثرات نامطلوب ناشی از گرمایش اهمی در ولتاژهای بالاتر انجام شده است. افزایش دما میتواند ویژگیهای سیال ازجمله چگالی و گرانروی را تغییر دهد و نتایج حاصل را دچار خطا نماید.

۴–۴– تاثیر تعداد الکترودها بر بازدهی درهم آمیختگی

بدون شک قابل پیشبینی است که تعداد الکترودها رابطهی مستقیمی با میزان درهم آمیختگی در تراشه طراحی شده و بازدهی آن خواهد داشت. به منظور بررسی دقیقتر این موضوع، بازدهی درهم آمیختگی برای دو، سه و چهار الکترود در شکل ۸–(الف) و (ب) برای دو سرعت ۰/۱ و ۵/۱ میلی متر بر ثانیه نشان داده شده است. همان طور که در شکل مشخص است، در سرعت ۰/۱ میلی متر بر ثانیه، دو الکترود توانایی درهم آمیختگی بصورت کامل را نداشته و میانگین بازدهی به مقدار ۰/۹۶ میل مینماید. با افزایش تعداد الکترودها، بازدهی درهم آمیختگی بیشتر شده، اما تفاوت چشم گیری از منظر پاسخ حالت دائمی بازدهی بین دو مدل دارای سه و چهار الکترود دیده نمی شود و بازدهی درهم آمیختگی آنها



شکل ۸) بازدهی درهم آمیختگی برای تعداد متفاوت الکترودها در دو سرعت **(الف)** ۱/۱ و **(ب)** ۱/۵ میلی متر بر ثانیه.

به ترتیب برابر با ۸۹۸۶ و ۱۹۹۳ میگردد. با این حال، افزایش تعداد الکترودها سبب افزایش سرعت پاسخ سیستم شده و سریع-تر به پایداری میرسد که قابل انتظار میباشد. با افزایش سرعت سیال ورودی، تاثیر تعداد الکترودها از شرایط قبلی بیشتر شده و میانگین بازدهی درهمآمیختگی با افزایش تعداد الکترودها افزایش مییابد. مقادیر میانگین بازدهی درهمآمیختگی برای ریزمخلوطکنهای دارای دو، سه و چهار الکترود به ترتیب برابر با نیز همچون موارد پیشین، با افزایش تعداد الکترودها، کاهش می-نیز همچون موارد پیشین، با افزایش تعداد الکترودها، کاهش می-نیابد. با مقایسه این نتیجه با نتیجه ی حاصل از سرعت ۱/۱ میلی متر بر ثانیه با ۲ عدد الکترود میتوان نتیجه گرفت که با افزایش تعداد الکترودها به مخلوط کامل دست یافت.

۴–۵– تاثیر فاصلهی بین قطبهای مخالف الکترود بر بازدهی درهم– آمیختگی

به منظور بهبود الكترودها و بیشینه كردن تاثیر آنها در فرایند درهمآمیختگی، رابطهی بین فاصلهی قطبهای مخالف (S در شکل ۱(ب)) و بازدهی درهمآمیختگی در شکل ۹ (الف) و (ب) برای دو سرعت سیال ورودی ۰/۱ و ۲/۵ میلی متر بر ثانیه ترسیم شده است. در شکل ۹ (الف) به وضوح دیده می شود که افزایش فاصلهی بین الکترودهای مذکور سبب افزایش بازدهی درهم-آمیختگی شده و همچنین سبب بهبود سرعت یاسخ سیستم می-شود و مخلوط در مدت زمان کوتاهتری به حالت ایستای خود می-رسد. هرچند لازم به ذکر است که بازدهی درهم آمیختگی با افزایش فاصله الكترودها به میزان كمتری افزایش مییابد و اثر این فاصله کمرنگتر میگردد. بر اساس شکل، فاصلهی ۶/۵ میکرومتر، بالاترین سرعت پاسخ را داشته و در مدت زمان ۲۸۰ میلی ثانیه به ۹۰٪ یاسخ ایستای خود میرسد. همچنین یاسخ ایستای آن برابر با ۰/۹۹۳ میباشد. با افزایش سرعت سیال ورودی به ۰/۵ میلی متر بر ثانیه، روند مشابهی دیده میشود و فاصلهی ۶/۵ میکرومتری على رغم بهبود ناچيز نسبت به فاصلهي ۵/۵ ميكرومتري، بهترين پاسخ را دارا میباشد. میانگین بازدهی درهمآمیختگی برای این حالت برابر با ۰/۵۹۱ میباشد.



شکل ۹) بازدهی درهمآمیختگی برای فواصل متفاوت بین دو قطب مخالف در دو سرعت **(الف)** ۲/۱ و **(ب)** ۲/۵ میلی متر بر ثانیه.

۴-۶- بررسی رفتار ریزمخلوط کن بهبود یافته

براساس نتایج بخشهای پیشین، ریزمخلوطکن طراحی شده با استفاده از مقادیر ذکر شده در جدول ۳ بهبود یافته است. شکل ۱۰-(الف) و (ب) غلظت نرمالسازی شده را در تراشه موردنظر در سه زمان متفاوت، به ترتیب برای دو سرعت سیال ورودی ۱/۰ و ۱/۵ میلی متر بر ثانیه نشان میدهد. الگوی غلظت ترسیم شده نشانگر سرعت خوب و بازدهی بالای ریزمخلوط کن در دو سرعت ذکر شده میباشند. شکل ۱۰–(ج) بازدهی درهمآمیختگی تراشه را در دو سرعت ۰/۱ و ۰/۵ میلی متر بر ثانیه نشان میدهد. بازدهی درهم-آمیختگی در سرعت ۱/۱ میلی متر بر ثانیه در مقایسه با نتایج قبلی، با سرعت یاسخ به مراتب بالاتری اتفاق میافتد و در کمتر از ۲۲۰ میلی ثانیه به ۹۰٪ یاسخ نهایی خود میرسد. برای شرایط دوم با سرعت ۰/۵ میلی متر بر ثانیه، کماکان مخلوط بصورت کامل نمی-تواند شکل بگیرد؛ با این حال، مقدار میانگین بازدهی درهم آمیختگی به میزان تقریبا ۰/۸۶۸ میل میکند. گفتنی است که دامنهی نوسانات نیز در مقایسه با حالات قبل بسیار کاهش پیدا میکند و بیشینه مقدار نوسانات بازدهی درهم آمیختگی به حدود ۰/۰۴۳ میل مینماید. نتایج مذکور پیشرفت قابل توجهی در رفتار ریزمخلوط کن بهبودیافته در مقایسه با حالات پیشین نشان می-دهد.

جدول ۴، ریزمخلوطکن بررسی شده در این پژوهش را با ریزمخلوطکنهای الکترواسموزی پیشنهادی در سایر مقالات مقایسه میکند. لازم به ذکر است که مبنای مقایسه، بالاترین میزان بازدهی درهمآمیختگیای میباشد که در شرایط مطلوب هر ریزمخلوطکن به دست آمده است. همانطور که مشاهده میشود، آمیختگی، با مقدار ۲/۹۹۷ داری بهترین عملکرد در کنار برخی دیگر از پژوهشها قرار میگیرد. نکتهی متمایز کننده پژوهش حاضر، سرعت درهمآمیختگی میباشد که با مقدار ۲۲۰ میلی ثانیه، دارای بهترین پاسخ در میان ریزمخلوطکنهای بررسی شده است. همچنین طراحی ساده و قابلیت ساخت آن با نقش نگاری نرم، در مقایسه با سایر فناوریهای مورد نیاز، از جمله زدایش عمیق، مقایسه با سایر فناوریهای مورد نیاز، از جمله زدایش عمیق،

جدول ۳) مقادیر استفاده شده برای طراحی بهینه شده ریزمخلوط کن پیشنهادی

مقدار	متغير
۱۶ هرتز	فركانس
۱ ولت	ولتاژ
۴ عدد	تعداد الكترود
۶/۵ میکرومتر	فاصلهی بین قطبهای مخالف

جدول ۴) مقایسه تراشه پیشنهادی در این پژوهش با تعدادی از ریزمخلوط– کنهای الکترواسموزی

زمان پاسخ	بهره درهم آمیختگی	روش
۴۵۰ میلی ثانیه	•/٩٩٧	ریزمخلوطکن الکترواسموزی با بهرهگیری از موانع تیغی شکل ^[27]
۶۵۰ میلی ثانیه	•/9۵۲	ریزمخلوط کن الکترواسموزی مبتنی بر فراکتال کانتور ^[29]
داده نشده	•/٩٨	ریزمخلوط کن الکترواسموزی مبتنی بر فراکتال کخ ^[31]
داده نشده	•/٩٩Y	ریزمخلوط کن الکترواسموزی در کانال انقباضی- انبساطی ^[36]
۲۲۰ میلی ثانیه	•/٩٩Y	پژوهش حاضر



شکل ۱۰) غلظت نرمالسازی شده در تراشه بهبودیافته برای سرعتهای متفاوت سیال ورودی (**الف)** ۱/۰ و (**ب)** ۱/۵ میلی متر بر ثانیه. (ج) میزان بازدهی درهمآمیختگی در تراشه بهبودیافته.

۵- نتیجهگیری

ریزمخلوطکن مبتنی بر پدیدهی الکترواسموزی با استفاده از الکترودهایی با طراحی G شکل پیشنهاد شده است که توانایی فراهم آوردن درهمآمیختگی کامل را در مدت زمان کوتاه دارا می-باشد. ریزمخلوطکن پیشنهادی با تکیه بر ایجاد یک میدان الکتریکی متغیر با زمان، توانایی ایجاد جریانهای گردابی در کانال ریزسیالی را داشته که منجر به ایجاد اغتشاش و برهم زدن جریان آرام جاری در کانال میگردد. این امر سبب افزایش بازدهی درهم آمیختگی و همچنین سرعت دستیابی به درهمآمیختگی کامل میگردد. ریزمخلوطکن پیشنهادی با شبیه سازی عددی تحلیل

مطالعه عددی ریزمخلوط کن الکترواسموزی مبتنی بر الکترودهای G شکل 🛛 ۴۱۹

شده و تاثیر متغیرهای مختلف همانند تعداد الکترودها و فاصلهی بین قطبهای مخالف و همچنین فرکانس و دامنه ولتاژ موج اعمالی بر بازدهی درهمآمیختگی بررسی شده است. در ادامه به نتایج مهم حاصل از این پژوهش اشاره شده است:

بهترین میزان درهم آمیختگی در سرعتهای ورودی پایین تر
 حاصل می شود. با افزایش سرعت سیال ورودی، نیروهای لختی بر
 نیروهای الکترواسموزی غلبه می کنند و گرداب های ایجاد شده را
 کوچک می نمایند که منجر به کاهش درهم آمیختگی می شود.

– با افزایش فرکانس کاری موج اعمال شده به الکترودها، بهره درهمآمیختگی افزایش مییابد. تغییرات سریعتر جریانهای گردابی درون تراشه موجب تسریع و بهبود درهمآمیختگی می– شوند.

افزایش ولتاژ و تعداد الکترودها اثر مشابهی بر روند درهم آمیختگی داشته و سبب بهبود درهم آمیختگی در ریزمخلوط کن
 می شود.

 با انتخاب متغیرهای مناسب حاصل از بررسی عددی، ریزمخلوطکن پیشنهادی بهبود یافته و به بازدهی درهمآمیختگی ۹۹٪/۷ و ۸۶/۸۸٪ به ترتیب برای سرعت سیال ۰/۱ و ۵/۵ میلی متر بر ثانیه دست یافته است.

– سرعت پاسخ ریزمخلوط کن پیشنهادی در شرایط مناسب، برابر با ۲۲۰ میلی ثانیه ارزیابی شده که در قیاس با سایر مقالات، بهبود قابلتوجهی را نشان میدهد.

تاییدیه اخلاقی: نویسندگان در تهیه و تنظیم این مقاله رعایت کامل اصول اخلاقی را مد نظر قرار دادهاند.

تعارض منافع: مطالب این پژوهش هیچ تضاد یا تعارض منافعی با فرد یا نهادی ندارد.

منابع مالی: این پژوهش تحت هیچگونه حمایت مالی نمیباشد.

منابع

1- Ohno K, Tachikawa K, Manz A. Microfluidics: Applications for analytical purposes in chemistry and biochemistry. Electrophoresis. 2008 Nov 26;29(22):4443–53.

2- Son K, Brumley DR, Stocker R. Live from under the lens: exploring microbial motility with dynamic imaging and microfluidics. Nat Rev Microbiol. 2015 16;13(12):761-75. Dec 3- Yi C, Li CW, Ji S, Yang M. Microfluidics technology for manipulation and analysis of biological cells. Anal Chim 2006 Feb;560(1-2):1-23. Acta. 4- Duncombe TA, Tentori AM, Herr AE. Microfluidics: reframing biological enquiry. Nat Rev Mol Cell Biol. 2015 21;16(9):554-67. Sep 5- Narayanamurthy V, Jeroish ZE, Bhuvaneshwari KS, Bayat P, Premkumar R, Samsuri F, et al. Advances in passively driven microfluidics and lab-on-chip devices: a comprehensive literature review and patent analysis. 2020;10(20):11652-80. RSC Adv.

2002;2(3):151-7.

23- Zhao X, Chen H, Xiao Y, Zhang J, Watanabe S, Hao N. Sharp-edge-driven spiral acoustic micromixers for functional nanoarray engineering. Mater Today Nano. 2023 Jun;22:100338.

24- Ramos A, Morgan H, Green NG, Castellanos A. AC Electric-Field-Induced Fluid Flow in Microelectrodes. J Colloid Interface Sci. 1999 Sep;217(2):420-2. 25- Green NG, Ramos A, González A, Morgan H, Castellanos A. Fluid flow induced by nonuniform ac electric fields in electrolytes on microelectrodes. I. Experimental measurements. Phys Rev E. 2000 Apr 1;61(4):4011-8.

26- Zhang YT, Chen H, Mezic I, Meinhart CD, Petzold L, MacDonald NC. SOI processing of a ring electrokinetic chaotic micromixer. In: Proceedings of the NSTI Nanotechnology Conference and Trade Show; 2004. p. 292-5.

27- Gayen B, Manna NK, Biswas N. Enhanced mixing quality of ring-type electroosmotic micromixer using Chem Eng Process Process Intensif. baffles. 2023;189:107882.

28- Xiong S, Chen X, Chen H, Chen Y, Zhang W. Numerical study on an electroosmotic micromixer with rhombic structure. J Dispers Sci Technol. 2021;42(9):1331-7.

29- Wu Z, Chen X. Numerical simulation of a novel microfluidic electroosmotic micromixer with Cantor fractal structure. Microsyst Technol. 2019;25(8):3157-64.

30- Xiong S, Chen X, Wang J. A novel three-dimensional electroosmotic micromixer based on the Koch fractal 2021;11(21):12860-5. principle. RSC Adv. 31- Xiong S, Chen X. Mixing performance of an electroosmotic micromixer with Koch fractal structure. Int J Chem React Eng. 2021;19(2):97-103. 32- Hunter ST. Zeta Potential in Colloid Science. New York: Academic Press: 1981. 33- Wu Z, Li D. Mixing and flow regulating by inducedcharge electrokinetic flow in a microchannel with a pair of conducting triangle hurdles. Microfluid 2008;5(1):65-76. Nanofluidics. 34- Shah I, Su Jeon H, Ali M, Yang DH, Choi KH. Optimal parametric mixing analysis of active and passive micromixers using Taguchi method. Proc Inst Mech Eng E J Process Mech Eng. 2019;233(6):1292-303. 35- Usefian A, Bayareh M. Numerical and experimental study on mixing performance of a novel electroosmotic micro-mixer. Meccanica. 2019;54(8):1149-62.

36- Gong Y, Cheng X. Numerical investigation of electroosmotic mixing in a contraction-expansion microchannel. Chem Eng Process Process Intensif. 2023;192:109492.

6- Bhagat AAS, Bow H, Hou HW, Tan SJ, Han J, Lim CT. Microfluidics for cell separation. Med Biol Eng Comput. 2010;48(10):999-1014.

7- Bouloorchi Tabalvandani M, Saeidpour Z, Habibi Z, Javadizadeh S, Firoozabadi SA, Badieirostami M. Microfluidics as an emerging paradigm for assisted technology: A sperm reproductive separation perspective. Biomed Microdevices. 2024 Iun 23;26(2):23.

8- Asci Erkocyigit B, Ozufuklar O, Yardim A, Guler Celik E, Timur S. Biomarker Detection in Early Diagnosis of Cancer: Recent Achievements in Point-of-Care Devices Based on Paper Microfluidics. Biosensors. 2023 Mar 15:13(3):387.

9- Lin CC, Wang JH, Wu HW, Lee GB. Microfluidic Immunoassays. J Lab Autom. 2010 Jun;15(3):253-74. 10- Bayareh M, Ashani MN, Usefian A. Active and passive micromixers: A comprehensive review. Chem Eng Process Process Intensif. 2020 Jan;147:107771. 11- Cai G, Xue L, Zhang H, Lin J. A review on micromixers. Micromachines. 2017;8(9):1-25. 12- Cheng Y, Jiang Y, Wang W. Numerical simulation for electro-osmotic mixing under three types of periodic potentials in a T-shaped micro-mixer. Chem Eng Process Process Intensif. 2018;127:93-102. 13- Rudyak V, Minakov A. Modeling and Optimization of Y-Type Micromixers. Micromachines. 2014 Oct 20;5(4):886-912.

14- Wang J, Chen X, Liu H, Li Y, Lang T, Wang R, et al. Efficient Mixing of Microfluidic Chip with a Three-Dimensional Spiral Structure. ACS Omega. 2022;7(1):1527-36.

15- Hu X, Yang F, Zhao H, Guo M, Wang Y. Design and Evaluation of Three-Dimensional Zigzag Chaotic Micromixers for Biochemical Applications. Ind Eng 2021 Nov 10;60(44):16116-25. Chem Res. 16- Juraeva M, Kang DJ. Design and Mixing Analysis of a Passive Micromixer with Circulation Promoters. 2024 Micromachines. Jun 27;15(7):831. 17- Chen Z, Shen L, Zhao X, Chen H, Xiao Y, Zhang Y, et al. Acoustofluidic micromixers: From rational design to lab-on-a-chip applications. Appl Mater Today. 2022 Mar;26:101356.

18- Chen X, Zhang L. A review on micromixers actuated with magnetic nanomaterials. Microchim Acta. 2017 24;184(10):3639-49. 0ct

19- Français O, Jullien MC, Rousseau L, Poulichet P, Desportes S, Lefevre JP, et al. A Thermally-Driven Micromixer Based on Fluid Volume Variation. In: Proceedings of the 8th Biennial Conference on Engineering Systems Design and Analysis. ASME; 2006. 685-92 n.

20- Lv H, Chen X. New insights into the mechanism of fluid mixing in the micromixer based on alternating current electric heating with film heaters. Int J Heat Mass Transf. 2021 Dec;181:121902. 21- Rashidi S, Bafekr H, Valipour MS, Esfahani JA. A review on the application, simulation, and experiment of the electrokinetic mixers. Chem Eng Process Process Intensif. 2018;126:108-22. 22- Liu RH, Yang J, Pindera MZ, Athavale M, Grodzinski

P. Bubble-induced acoustic micromixing. Lab Chip.