

ماهنامه علمى پژوهشى

مهندسي مكانيك مدرس





رویکرد نظری در پایداری دینامیکی تیرهای قوسی کم عمق ساختهشده از مواد مدرج تابعی توانی

2 على اصغر عطايى * ، مهدى عليزاده

- 1 دانشیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران، تهران
- 2- كارشناسى ارشد، مهندسى مكانيك، دانشگاه تهران، تهران
- * تهران، صندوق پستى aataee@ut.ac.ir ،11155-4563

چکیده

اطلاعات مقاله

مقاله پژوهشی کامل دریافت: 11 اردیبهشت 1395 پذیرش: 10 تیر 1395 ارائه در سایت: 07 شهریور 1395 کلید واژگان: ایداری دینامیکی مواد مدرج تایعی فروجهش دینامیکی تیرهای قوسی کمعمق

یکی از ویژگیهای مهم تیرهای قوسی کم عمق تحت بارگذاری جانبی، پدیده فروجهش است که طی آن سازه دچار یک تغییر هندسی ناگهانی به سوی ساختار تعادلی جدیدی میشود. با استفاده از مواد مدرج تابعی در تیرهای قوسی، میتوان سازههایی با مشخصات پایداری مطلوب تری برای شرایط خاص ایجاد کرد. در این تحقیق بررسی جامع به صورت تحلیلی بر رفتار دینامیکی تیرهای قوسی کم عمق با مواد مدرج تابعی صورت گرفته است. یک تیر قوسی کم عمق با شکل اولیه سینوسی و دارای تکیه گاههای لولایی فرض شده که تحت تأثیر یک نیروی ضربهای قرار گرفته است و تغییرات مواد مدرج تابعی آن به صورت تابع توانی در راستای ضخامت است. روابط غیرخطی حاکم بر تیر قوسی کم عمق با فرض تیر اویلر برنولی استخراج شده و معادله حرکت آن به شکل یک معادله دیفرانسیلی – انتگرالی غیرخطی بیان شده و با درنظر گرفتن یک پاسخ فوریه به حل معادله حرکت پرداخته شده است. رویکرد اتخاذشده در تحلیل ناپایداری دینامیکی، استفاده از انرژی کل سیستم و صفحه فازی است. با درنظر گرفتن پارامترهای مؤثر بر نحوه توزیع ناهمگنی، اثر هریک از آنها بر ناحیه پایدار در مقابل فروجهش دینامیکی و همین طور

Dynamic stability of power law FG shallow arches: a theoretical approach

میزان نیروی ضربه ای اعمالی بر تیر قوسی جهت بروز پدیده فروجهش بهدست آمده است.

Ali Asghar Atai*, Mehdi Alizadeh

School of Mechanical Engineering, College of Engineering, University of Tehran, Iran. * P.O.B. 11155-4563 Tehran, Iran, aataee@ut.ac.ir

ARTICLE INFORMATION

Original Research Paper Received 30 April 2016 Accepted 30 June 2016 Available Online 28 August 2016

Keywords: Shallow arch Dynamic stability Snap through Functionally graded material

ARSTRACT

One of the remarkable concerns in Shallow arches' behavior under lateral loading is snap-through, a phenomenon which can make the structure collapse or displace to another stable configuration. Introducing functionally graded materials in recent years has led to some interesting results, for instance, using functionally graded materials in shallow arches can produce structures with favorable stability properties. In this work, we investigate dynamic stability of the pined-pined functionally graded sinusoidal shallow arch under impulsive loading. Material properties vary through the thickness by power law function. Nonlinear governing equations are derived using Euler-Bernoulli beam assumption and equations of motion are expressed by a nonlinear differential-integral equation. The solution utilizes a Fourier form of response. The procedure to analyze dynamic stability followed here uses total energy of the system and Lyapunov function in the phase space. We find the stable region against dynamical snap-through under material properties' variation in the thickness direction of shallow arch. We also proceed to find the sufficient critical load in order to make the dynamical snap-through occur. The results are analyzed in detail and illustrated in some diagrams.

1- مقدمه

تیرهای قوسی کمعمق کاربردهای وسیعی به عنوان یک سازه در مهندسی راه و ساختمان، یا زیر سازه برای سازههای بسیار پیچیده در مهندسی مکانیک و هوافضا و یا تجهیزات الکترومکانیکی برای تغییر وضعیت بین چندین وضعیت تعادلی و غیره دارند. آن چه که در تیرهای قوسی کم عمق حائز اهمیت است ناپایداری هندسه آنها تحت بارهای جانبی است که می تواند منجر به تخریب سازه یا جابه جایی های بیش از حد شود.

اگر ارتفاع اولیه یک تیر قوسی شکل بسیار کوچکتر از فاصله دو تکیهگاه

آن باشد در این صورت تیر قوسی را کمعمق مینامند. پس از تخطی نیروی جانبی از سطح نیروی بحرانی، تیر قوسی کمعمق به طور ناگهانی از یک حالت تعادلی پایدار به یک ساختار تعادلی پایدار غیرمجاور آن جهش می کند. این پدیده ناپایدار، فروجهش نامیده میشود که یک مشخصه مهم از تیرهای قوسی کمعمق است. پارامتر نیرویی که این تغییر زیاد در پاسخ را ایجاد کند، نیروی بحرانی نامیده میشود. پژوهشها در بررسی پایداری تیرهای قوسی کمعمق با توجه به چگونگی بار عرضی اعمال شده بر آنها می تواند به دو دسته پایداری استاتیکی و پایداری دینامیکی تقسیم بندی شود. در بحث

پایداری استاتیکی فرض می شود که بارگذاری عرضی در یک حالت شبه استاتیکی اعمال شده است، اما زمانی که نیروهای عرضی به جای حالت شبه استاتیکی، به طور ناگهانی اعمال شوند، این حالت بارگذاری دینامیکی بوده و پیچیده تر است. مهمتر این که نیروهای بحرانی محاسبه شده متفاوت از حالت استاتیکی خواهند بود. به طوری که اگر یک نیروی عرضی به طور ناگهانی اعمال شود نیروی بحرانی حدود 80% حالت نیروی شبه استاتیکی خواهد بود [1]، همچنین فروجهش تیر قوسی به یک ساختار تعادلی دیگر نیز سریع تر از حالت شبه استاتیکی اتفاق خواهد افتاد.

نخستین مطالعات نظری بر نیروی بحرانی استاتیکی تیرهای قوسی به وسیله تیموشنکو [2] صورت گرفت و در ادامه سایر پژوهشگران کار مقدماتی تیموشنکو را بسط دادند. فونگ و کاپلن [3] پـایداری استــاتیکی تيــر قوســي كمعمق با تكيهگــاه لولايي را بهطور جــامع مطالعه كردند. با توجه به اهمیت پایداری دینامیکی سازهها، بهطورکلی در برآورد پاسخ دینامیکی سازههای الاستیک که دارای بارگذاری دینامکی هستند، پژوهشگران در دو رویکرد به مطالعه این نوع سیستمها پرداختهاند، تعدادی از محققین با استفاده از رویکرد روشهای عددی به تحلیل معادلات حرکت این سیستمها پرداختهاند. لاک [4] به بررسی رفتار دینامیکی یک تیر قوسی کمعمق سینوسی با تکیهگاههای لولایی که تحت تأثیر نیروی فشاری یکنواخت سینوسی-ذپلهای قرار گرفته بود پرداخت و نیروی فشاری بحرانی را به وسیله انتگرالگیری عددی از معادله حرکت و تحلیل پایداری بینهایت کوچک تعیین کرد. لویتاس و همکارانش [5] کارهای تئوری و آزمایشگاهی روی پاسخهای غیرخطی دینامیکی تیرهای قوسی کمعمق انجام دادند. آنها با استفاده از نگاشت سلولی پوانکاره که یک ابزار عددی برای تحلیل جامع سیستمهای دینامیکی غیرخطی است، به مطالعه رفتار دینامیکی تیر قوسی كمعمق الاستيك پرداختند. مالون [6] و همكارانش تأثير انحناي اوليه تير قوسی کمعمق نازک را بر میزان نیروی کمانش ضربهای دینامیکی آزمایش کردند. آنها با به کارگیری روشهای عددی و یک مدل نیمه تحلیلی چند درجه آزادی، تحلیلهای شبه استاتیکی و دینامیکی گذرای غیر خطی را انجام دادند تا نیروی کمانش دینامیکی را تعیین کنند. چن و رو [7] با روشهای عددی پاسخ فروجهش دینامیکی یک تیر قوسی کمعمق سینوسی با تکیه گاه لولایی که تحت یک جفت گشتاور مساوی و مخالف جهت هم که بهطور ناگهانی در دو انتها اعمال شده بود را بهدست آوردند. چاندرا [8] و همکارانش یک بررسی عددی بر رفتار دینامیکی تیر قوسی کمعمق سینوسی تحت بارگذاری سینوسی که پدیده فروجهش را نیز تجربه کرده بود انجام دادند. آنها مسئله تیر قوسی را بهصورت سیستم یک درجه آزادی ساده كردند و نتايج حاصل را با نتايج بهدستآمده از مدل المان محدود مقايسه کردند. الهامی و زینلی [9] پایداری دینامیکی یک تیر دو سر آزاد تحت نیروی ناپایستار محوری را مورد بررسی قرار دادهاند. با استفاده از تحلیل مودال و روش المان محدود ارتعاشات عرضی تیر در حالت آزاد مورد بررسی قرار گرفته و شکل مودها و فرکانسهای طبیعی آن تعیین شده است. در ادامه معادله حاکم بر مسئله به کمک روش گلرکین حل شده است. بتاینه و یونیس [10] یک بررسی بر رفتار استاتیکی و دینامیکی یک میکروتیر پلیسیلیکون با تکیه گاههای گیردار - گیردار که تحت تحریک الکترواستاتیکی قرار دارد، انجام دادند تا عيوب حاصل از ساخت آن را تعيين كنند. با استفاده از روش گلرکین نیز مسئله مقدار ویژه حاکم بر فرکانسهای طبیعی برای بهدستآوردن پاسخ استاتیکی و دینامیکی حل شده است.

در رویکرد دوم در تحلیل معادلات حرکت این سیستمها انرژی کلی سیستم مطالعه شده است. در این رویکرد به دو طریق به مطالعه سیستم پرداخته میشود. در روش نخست انرژی کلی سیستم در صفحه فازی بررسی میشود [11] که در آن شرایط بحرانی سیستم به مشخصات صفحه فازی آن وابسته است. در روش دوم که براساس اصل پایستاری انرژی استوار است [12] با استفاده از معادله انرژی کلی سیستم، شرایط بحرانی و نیروهای بحرانی تعیین میشوند. نخستین محاسبه تئوری نیروی کمانش دینامیکی به وسیله هاف و بروس [13] ، انجام گرفت. سو و همکارانش [15،14،11]، از سال 1966 تا 1968 در تعدادی مقاله مسئله پایداری دینامیکی تیر قوسی سینوسی و اثر پارامترهای مختلف روی پایداری آن را با تکیهگاههای منعطف که تحت نیروی ضربهای و سایر نیروهای مختلف زمانی قرار داشت بررسی کردند. در این مقالات آنها پایداری دینامیکی سیستمهای پیوسته را با مطالعه رفتار خطوط سیر و استفاده از معیار انرژی در فضای حالت تابعی تحقیق کردند. سیمتسز [12] در کتاب خود یک نگاه جامع بر پایداری دینامیکی تیرهای قوسی کمعمق و همینطور سایر سازههایی چون پوسته استوآنهای و کلاهک کروی داشت و با استفاده از رویکرد انرژی کلی سیستم، نیروی کمانش دینامیکی تیر قوسی کمعمق با فرضیات شکل اولیه سینوسی، تکیه گاههای لولایی یا گیردار که تحت بار ناگهانی سینوسی قرار گرفته بود، بهدست آورد. لين و چن [17،16،1] در سالهای بين 2003 تا 2006 در تعدادی مقاله رفتار دینامیکی تیرهای قوسی در مقابل فروجهش دینامیکی را با انواع بارگذاریها از قبیل حرکت تکیهگاه یا حرکت بار عرضی وارده با سرعت ثابت به کمک روش انرژی بررسی کردند. پی و برادفورد نیز در تعدادی مقاله [20-18]، یک تحلیل جامع با استفاده از روش انرژی بر رفتار دینامیکی تیرهای قوسی کمعمق و دایروی انجام دادند. آنها در این مقالات به بررسی تیرهای قوسی با تکیهگاههای مختلف اعم از لولایی، گیردار و لولایی- گیردار، که تحت تأثیر انواع بارهای گرمای یکنواخت و نیروی شعاعی یکنواخت و ناگهانی قرار گرفته بود، پرداختند. ها [21] و همکارانش یک حل دقیق برای تیر قوسی که شکل اولیه و بار اعمالی آن با یک ترکیب خطی از تابع سینوسی معین است، ارائه کردند. رضائی پژند و علیدوست [22] پایداری دینامیکی یک تیر کامپوزیت چند لایه تحت اثر نیروی دنبال کننده را مورد بررسی قرار دادهاند. با استفاده از معادله اساسی خمش حاکم بر تیرها و محاسبه ممان خمشی وارده برتیر معادله پایداری را تعیین کردهاند و با معادلسازی تیر کامپوزیتی با تیر همسان گرد به تحلیل ناپایداری آن پرداخته و نتایج را با روش المان محدود مقایسه کردهاند.

با معرفی مواد مدرج تابعی در سالهای اخیر و استفاده از آن در تیرهای قوسی، می توان سازههایی با مشخصات پایداری مطلوب ایجاد کرد. از اینرو بررسی رفتار این نوع تیرهای قوسی ضرورت می یابد که در این زمینه پژوهشهایی صورت گرفته که بیشتر به بحث پایداری استاتیکی پرداختهاند. راستگو [23] و همکارانش نیروی کمانش گرمایی یک تیر خمیده از مواد مدرج تابعی با شرایط تکیه گاهی لولایی که تحت بارگذاری حرارتی است را تعیین کردند برای حل معادله حرکت از روش گلرکین برای تعیین نیروی کمانش گرمایی بحرانی استفاده کردند. اکسی و شیرانگ [24] فرضیاتی چون کیرشهف، افزایش طول محوری، انحنای اولیه و کوپل خمش - کشش بر تیر قوسی تغییر شکل یافته درنظر گرفته و بهصورت هندسی معادلات غیرخطی حاکم بر تیرهای قوسی با مواد مدرج تابعی که تحت بارگذاری مکانیکی و گرمایی قرار گرفته بود استخراج کردند و نیروی کمانش بحرانی را با روش

عددی شوتینگ بهدست آوردند. عطایی [25] و همکارانش، یک تیر قوسی کمعمق با مواد مدرج تابعی و شرایط تکیهگاهی لولایی که تحت بارگذاری یکنواخت عرضی قرار داشت، در نظر گرفتند. و نیروی فروجهش را با رویکرد ترکیب روشهای تحلیلی- عددی بهدست آوردند. عطایی و علیزاده [26] یک بررسی تحلیلی از پایداری دینامیکی یک تیر قوسی کم عمق سینوسی با تکیهگاههای لولایی و مواد مدرج تابعی با استفاده از روش انرژی و صفحه فازی ارائه کردند. آنها موفق به ارائه راهحل تحلیلی برای توزیع ناهمنگنی متقارن نسبت به مرکز تیر قوسی شکل شدند.

همان طور که ملاحظه می گردد، تحقیقات صورت گرفته در خصوص پایداری دینامیکی تیرهای ناهمگن بسیار معدود است و آخرین کار مربوط به مؤلفان همین مقاله، حالت خاص ناهمگنی متقارن را درنظر گرفته است. در این تحقیق، مؤلفان رفتار دینامیکی تیر قوسی کمعمق با مدل کلیتر مواد مدرج تابعی را، که در آن توزیع ناهمگنی بهصورت تابع توانی در راستای ضخامت تیر قوسی است، مورد بررسی قرار میدهند. برای دستیابی به حل تحلیلی در این نوع توزیع ناهمگنی (که گستره وسیعی از توزیع ناهمگنی را برخلاف حالت توزیع متقارن ارائه شده در [26] شامل می شود) در تیرهای قوسی کمعمق یک روش ابتکاری ارائه شده است. شکل اولیه درنظر گرفته شده برای تحلیل، فرم سینوسی است که دارای تکیه گاههای لولایی در دو انتهای تیر است و تحت توزیع نیرویی ضربهای قرار گرفته است. مشابه روش ارائه شده در [26] از همین نویسنده با درنظر گرفتن پاسخهای فوریه برای تغییر شکل تیر قوسی و بار اعمال شده بر آن و با استفاده از رویکرد انرژی کل سیستم و صفحه فازی به بررسی معادلات حاکم و تحلیل مسئله پرداخته شده است و کلیه نقاط تعادلی آن استخراج و با به کار گیری تابع لیاپانوف پایداری دینامیکی این نقاط تعیین و میزان بار بحرانی اعمال شده بر تیر قوسی جهت پایداری در مقابل فروجهش دینامیکی محاسبه شده است. به کمک نمودارهای ارائه شده نشان داده خواهد شد که استفاده از مواد مدرج تابعی تأثیر به سزایی در افزایش یا کاهش ناحیه پایدار در مقابل پدیده فروجهش و میزان بار بحرانی اعمل شده بر آن دارد.

2- فرمولبندي مسئله

در شکل 1 یک تیر قوسی با تکیه گاههای لولایی، که تحت بارگذاری گسترده q(x,t) قرار دارد نشان داده شده است. مؤلفه x نشاندهنده مختصه یک نقطه روی خط مرکز تیر قوسی بوده و مؤلفه z نشاندهنده مختصه یک نقطه روی سطح مقطع تیر قوسی است که فاصله آن مختصه را نسبت به خط مرکز تیر قوسی تعیین میکند. منحنی خط مرکز تیر پس و پیش از بارگذاری به ترتیب با توابع w(x) w(x) بیان میشود. فاصله بین دو تکیه گاه تیر قوسی با حرف z و بیشینه مقدار ارتفاع اولیه مرکز تیر قوسی با حرف z نشان داده شده است. برای تیرهای قوسی کمعمق نسبت z کمتر از z درنظر گرفته میشود z اسطح مقطع تیر به صورت مستطیلی انتخاب شده و ارتفاع مقطع تیر با حرف z و عرض سطح مقطع تیر واحد) درنظر گرفته شده است. جنس تیر از مواد مدرج تابعی است که براساس قانون توانی گرفته شده است. جنس تیر از مواد مدرج تابعی است که براساس قانون توانی تنها در راستای ضخامت تیرقوسی متغیر است و با رابطه z بیان میشود [27].

$$\begin{split} E(z) &= E_l \left\{ \left[\frac{(2z+h)}{2h} \right]^m \left(\frac{E_u}{E_l} - 1 \right) + 1 \right\}, -\frac{h}{2} \leq z \leq \frac{h}{2} \\ \text{(b)} \quad \text{(c)} \quad \text{(b)} \quad \text{(c)} \quad \text{(c)}$$

چگالی که نشان دهنده میزان تغییر مواد در طول ضخامت لایه مواد مدرج تابعی است. با تعریف ضریب نسبت ناهمگنی که با حرف γ نشان داده می شود و بیانگر ارتباط بین E_l است E_l است E_l رابطه (1) به صورت رابطه ساده خواهد شد.

$$\begin{split} E(z) &= E_l \left\{ \left[\frac{(2z+h)}{2h} \right]^m \left(\gamma - 1 \right) + 1 \right\}, -\frac{h}{2} \leq z \leq \frac{h}{2} \end{split} \tag{2} \\ &\text{ Tis part of the proof of$$

در تعیین معادلات حرکت از تئوری تیر اویلر برنولی استفاده شده است. با توجه به اینکه در تیرهای قوسی کمعمق شعاع انحنای تیر در مقایسه با عمق تیر بزرگ است و از طرفی از آنجاییکه در تئوری مزبور صفحات عمود بر خط مرکزی پس از بارگذاری نیز نسبت به خط مرکز عمود باقی میمانند؛ بنابراین کرنش محوری در راستای ضخامت تیر قوسی بهصورت خطی تغییر میکند. معادله کرنش محوری یک نقطه مادی تیر قوسی شکل با رابطه (3) بیان میشود.

$$\varepsilon = \varepsilon_0 + z\kappa \tag{3}$$

که در آن Z مختصه در راستای ضخامت، و κ, ε_0 به ترتیب کرنش محوری و تغییر در انحنای خط مرکزی تیر قوسی شکل هستند [25] که مطابق روابط (5,4) عبار تند از:

$$\varepsilon_0 = u' + \frac{\left({w'}^2 - {w_0'}^2\right)}{2} \tag{4}$$

$$\kappa = -(w^{\prime\prime} - w_0^{\prime\prime}) \tag{5}$$

در معادله u (4) جابهجایی محوری خط مرکز تیر قوسی شکل است و جمله دوم سمت راست ناشی از تغییرات در راستای طول تیر قوسی به دلیل خمیدگی خط مرکزی آن است. رابطه تنش و کرنش برابر است با $\sigma=E\varepsilon$ بنابراین نیروی محوری داخلی H مطابق رابطه G) محاسبه می شود.

$$H = -\int_{A} \sigma \, dA = -\int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (\varepsilon_{0} + z\kappa) E(z) dz$$
$$= -B\varepsilon_{0} - C\kappa \tag{6}$$

و همین طور ممان خمشی داخلی M که نتیجه توزیع تنش بر سطح مقطع تیر قوسی است از رابطه (7) بهدست می آید.

$$M = -\int_{A} z\sigma \, dA = -\int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (\varepsilon_{0} + z\kappa) E(z) z \, dz$$
$$= -C\varepsilon_{0} - D\kappa \tag{7}$$

ضرایب B ، D و D به ترتیب نشان دهنده سفتی معادل محوری، سفتی کوپل محوری- خمشی و سفتی خمشی سطح مقطع مفروض در طول تیر

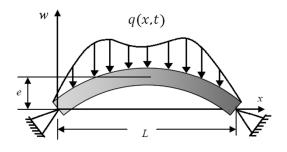
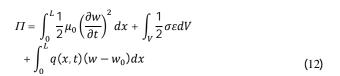


Fig. 1 pin-ended shallow arch under transverse nonuniform loading شکل 1 تیر قوسی کم عمق با بارگذاری غیر یکنواخت



3- تبدیل سری فوریه معادله حرکت

مطابق شکل 1 یک تیر قوسی کمعمق تحت بار گسترده را درنظر بگیرید. در صورتی می توان یک حل فوریه سینوسی برای وضعیت اولیه و شکل نهایی تیر قوسی پس از بارگذاری به عنوان پاسخ سیستم درنظر گرفت که پاسخ فوریه شرایط مرزی را در معادله (11) برآورده کند. اگر بتوان در معادله حرکت به گونهای ضریب C را صفر کرد در این صورت میتوان از حل فوریه استفاده کرد. باید توجه داشت که براساس رابطه (6)، صفر شدن این ضریب به مفهوم یافتن محل تار خنثی نیست، بلکه کوپل بین خمش و بار محوری را از بین می برد و بهدستآمدن پاسخ تحلیلی کمک میکند. به دلیل خطی بودن r ما در راستای ضخامت میتوان در معادله (3) مقدار κ, ε_0 را در فاصله از خط مرکز آن تعریف کرد. در این صورت ضرایب B,C,D در معادله حرکت C را به گونهای درنظر گرفت که ضریب r را به گونهای درنظر گرفت که ضریب صفر شود. برای برآوردن شرایط تکیهگاهی مسئله نیز باید موقعیت تکیه گاههای دو انتهای تیر به فاصله r از مرکز تیر قوسی نصب شود؛ بنابراین مبنای مختصات در فاصله r از مرکز تیر قوسی تعریف خواهد شد $-h/2 + r \le z \le$ و در روابط انتگرالی (7,6) حدود انتگرال به صورت تغییر خواهد کرد. البته باید توجه داشت که دامنه تغییرات متغیر h/2+rبرای تابع توزیع ناهمگنی E(z) در حین انتگرال گیری در این روابط باید در zهمان بازه h/2 < z < h/2 تغییر کند. برای این منظور تابع ناهمگنی از رابطه (2) به صورت رابطه (13) باز تعریف می شود. E(z)

$$E(z) = E_{l} \left\{ \left[\frac{(2z - 2r + h)}{2h} \right]^{m} (\gamma - 1) + 1 \right\},$$

$$-\frac{h}{2} + r \le z \le \frac{h}{2} + r$$
(13)

B با صفر قرار دادن ثابت C، پارامتر r بهدست می آید و می توان ضرایب و D را بر این اساس محاسبه کرد. با جای گذاری رابطه (13) در رابطه D و محاسبه انتگرال آن ضرایب B,C,D به صورت روابط (15,14) محاسبه خواهند شد.

$$B = \frac{hE_l(\gamma + m)}{m+1} = \frac{AE_l(\gamma + m)}{m+1} \tag{14}$$

$$B = \frac{hE_{l}(\gamma + m)}{m+1} = \frac{AE_{l}(\gamma + m)}{m+1}$$

$$C = \frac{E_{l}h(\gamma mh + 2\gamma mr + 4\gamma r - mh + 4mr + 2rm^{2})}{2(m+2)(m+1)}$$
(14)

البته رابطه (14) نشان می دهد که ضریب B مستقل از متغیر r است. با مساوی صفر قرار دادن ضریب C مقدار r برابر با رابطه (16) است.

$$r = -\frac{hm(\gamma - 1)}{2(\gamma m + 2\gamma + 2m + m^2)}$$
 (16)

با استفاده از رابطه (16) در رابطه (8) مقدار D به صورت رابطه (17)ساده خواهد شد.

 $D = \frac{IE_l[12\gamma^2 + (4\gamma + m)(m^3 + 4m^2 + 7m)]}{(m+2)^2(m+3)(\gamma + m)}$ (17)

برای بیبعدسازی معادلات روابط (18) تعریف می شوند.

$$\begin{split} & \overline{B} = \frac{B}{AE_l} \quad , \quad \overline{D} = \frac{D}{IE_l} \quad , \qquad \xi = \frac{\pi x}{L} \\ & \overline{w} = \frac{w}{2} \left(\frac{A}{I}\right)^{\frac{1}{2}} \quad , \overline{w}_0 = \frac{w_0}{2} \left(\frac{A}{I}\right)^{\frac{1}{2}} \quad , \qquad \tau = \left(\frac{E_l I \pi^4}{\mu_0 L^4}\right)^{\frac{1}{2}} t \end{split}$$

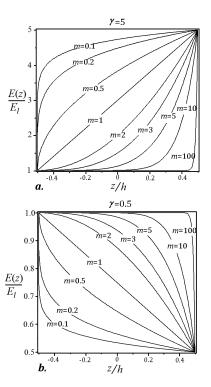


Fig. 2 the variation of non-homogeneity distribution for different m, a. $\gamma > 1 \& b. \gamma < 1$

.b و $\gamma > 1$ نمودار توزیع ناهمگنی به ازای مقادیر مختلف m .a .به ازای $\gamma > 1$ و

قوسی شکل است که مقدار این ضرایب با استفاده از معادلات (7,6) مطابق رابطه (8) محاسبه می شوند.

$$B = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) dz, C = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z dz$$

$$D = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z^2 dz$$

$$P(x) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z^2 dz$$

$$P(y) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z^2 dz$$

$$P(z) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) dz, C = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z dz$$

$$P(z) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) dz, C = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z dz$$

$$P(z) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) dz, C = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z dz$$

$$P(z) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) dz, C = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z dz$$

$$P(z) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) dz, C = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z dz$$

$$P(z) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) dz, C = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z dz$$

$$P(z) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z^2 dz$$

$$P(z) = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} P(z) z^2 dz$$

$$P(z) = \int$$

$$H = \frac{1}{L} \int_{0}^{L} \left[C(w'' - w_0'') - \frac{B}{2} ((w'^2 - w_0'^2)) \right] dx$$
 (9)

معادله حرکت تیر قوسی شکل و شرایط مرزی آن و انرژی کلی سیستم (Π) مطابق [26] به ترتیب برابر روابط (10-12) خواهد بود.

$$-\left(D - \frac{C^2}{B}\right) \frac{\partial^4}{\partial x^4} (w - w_0) - H \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - q(x, t)$$

$$= \mu_0 \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}$$
(10)

B.C:
$$w = 0, x = 0, L$$

$$M=\left(rac{C}{B}
ight)H+\left(D-\left(rac{C^2}{B}
ight)
ight)(w^{\prime\prime}-w_0^{\prime\prime})=0$$
 , $\chi=0,L$ (11) که μ_0 جرم واحد طول افقی تیر قوسی شکل است.

 $\overline{H} = \frac{HL^2}{\pi^2 E_1 I}, \quad \overline{q} = \frac{1}{2} \left(\frac{A}{I} \right)^{\frac{1}{2}} \frac{L^4}{\pi^4 E_1 I} q, \qquad \overline{\Pi} = \frac{AL^3 \Pi}{\pi^4 E_1 I^2}$ (18)

که A سطح مقطع و I ممان اینرسی نسبت به مرکز تیر قوسی است. معادله حرکت در حالت بیبعد بهصورت رابطه (19) بازنویسی میشود.

$$-\overline{D}\frac{\partial^4}{\partial \xi^4}(\overline{w}-\overline{w}_0) - \overline{H}\frac{\partial^2 v}{\partial \xi^2} - \overline{q}(\xi,\tau) = \frac{\partial^2 \overline{w}}{\partial \tau^2}$$

$$\overline{H} = -\frac{2\overline{B}}{\pi} \int_{0}^{\pi} \left[\left(\frac{\partial \overline{w}}{\partial \xi} \right)^{2} - \left(\frac{\partial \overline{w}_{0}}{\partial \xi} \right)^{2} \right] d\xi \tag{19}$$

حل فوریه برای شکل اولیه و پاسخ نهایی و بار اعمال شده بر تیر قوسی بهصورت روابط بیبعد (20) بیان خواهد شد.

$$\overline{w}_0(\xi) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} \lambda_n \sin(n\xi)$$
 (20)

$$\overline{w}(\xi,\tau) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} (\lambda_n + \alpha_n) \sin(n\xi)$$
 (21)

$$\bar{q}(\xi,\tau) = \sum_{n=1}^{\infty} \bar{Q}_n(\tau) \sin(n\xi)$$
 (22)

در معادلات (20) λ_n ها ضرایب ثابت هستند و پارامتر تعیین کننده شکل اولیه تیر قوسی است و λ_n قاتبعی از زمان بوده و مجهول است و با تعیین آنها شکل مود سیستم تغییر شکل یافته تعیین خواهد شد. با به کار گیری روابط (20) در معادله حرکت (19)، معادله حرکت به صورت رابطه (23) تبدیل می شود.

$$\frac{d\alpha_n}{d\tau} = n^2 \beta_n , \qquad n = 1, 2, \dots
\frac{d\beta_n}{d\tau} = -\overline{D}n^2 \alpha_n + \overline{B}G(\lambda_n + \alpha_n) - \overline{Q}_n(\tau) ,
n = 1, 2, \dots
G = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} \lambda_n^2 - \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} (\lambda_n + \alpha_n)^2$$
(23)

رابطه (23) مختصاتی از توابع فضای حالت را به وجود می آورد که جابه جایی ها و سرعتهای تعمیمیافته $\alpha_n=1,2,\dots \beta_n$ و $\alpha_n=1,2,\dots \beta_n$ در قوسی رفته است و یک دستگاه کامل از معادله حرکت مرتبه اول برای تیر قوسی کم عمق فراهم می کند. انرژی کل سیستم در حالت بی بعد مطابق رابطه (24) بیان می شود.

$$\overline{\Pi} = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\beta_n^2 + \overline{D} \alpha_n^2 + \frac{2}{n^2} \overline{Q}_n(\tau) \alpha_n \right) + \frac{\overline{B} G^2}{2}$$
(24)

4- ساختار تعادلی و پایداری موضعی

1-4- تعیین نقاط تعادلی و انرژی آنها

تیر قوسی کم عمق را به شکل یک تابع سینوسی ساده که تحت بارگذاری ضربهای بدون نیروی محوری اولیه قرار دارد درنظر بگیرید. در این صورت در معادله (23) همه مقادیر λ_1 به جز λ_2 برابر صفر خواهد بود. بار ضربهای به ازای $0 < \tau > 0$ و خواهد بود و اثر آن ایجاد یک سرعت اولیه در طول تیر قوسی شکل است. برای تعیین نقاط تعادل (بحرانی) کافی است طرف دوم معادله حرکت رابطه (23) برابر صفر قرار داده شود که در نتیجه آن مجموعه روابط معادله (25) بهدست خواهد آمد.

$$\begin{array}{l} \underline{\beta}_n = 0 \quad n = 1, 2, \dots \\ \overline{D}\alpha_1 - \overline{B}G(\lambda_1 + \alpha_1) = 0 \\ \alpha_n(\overline{D}n^2 - \overline{B}G) = 0 \quad n = 2, 3, \end{array}$$

$$G = -2\alpha_1 \lambda_1 - \alpha_1^2 - \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} \alpha_n^2$$
 (25)

با تعیین ریشههای معادله (25) مقادیر نقاط بحرانی مطابق موارد زیر دست میآید:

1- به ازای $\frac{1}{2}$ $\alpha_1 = \alpha_2 = \cdots = 0$ کلیه $0 < \lambda_1 < 2(\overline{D}/\overline{B})^{\frac{1}{2}}$ که تنها نقطه بحرانی موجود در این بازه بوده و نشان دهنده حالت مرجع غیرفشرده یا شکل اولیه تیر قوسی است و تنها وضعیت تعادل استاتیکی است. این نقطه بحرانی با حرف p_0 نشان داده میشود و بهعنوان نقطه تعادل ذاتی سیستم شناخته میشود.

عسله عقطه على $2(\overline{D}/\overline{B})^{1/2} \leq \lambda_1 \leq (9\overline{D}/2\overline{B})^{1/2}$ سه نقطه و رای 2 بحرانی وجود دارد که نقطه بحرانی اول همان نقطه 2 است، دو $\alpha_1 = -1/2 \left[3 \, \lambda_1 - \left(\lambda_1^2 - \frac{1}{2} \, \lambda_1 - \left(\lambda_1^2 - 4\overline{D}/\overline{B} \right)^{1/2} \right) \right] + 2\overline{D}/\overline{B} \right]^{1/2}$ نقط بحرانی جدید $\alpha_2 = \alpha_3 = \cdots = 0$ به ترتیب با 2 بر نشان داده می شود.

 $(9\overline{D}/2\overline{B})^{1/2} < \lambda_1 \leq (64\overline{D}/7\overline{B})^{1/2}$ ، دو نقطه بحرانی p_1 به ازای p_1 به p_2 به وجود خواهد آمد که در جدید علاوهبر p_1 p_2 و $p_1^{(1)}$ p_2 به وجود خواهد آمد که در $\alpha_1 = -4\lambda_1/3$ و $\alpha_2 = \pm 4\left[2\lambda_1^2/9 - \overline{D}/\overline{B}\right]^{1/2}$ و $\alpha_1 = -4\lambda_1/3$ سایر مقادیر $\alpha_3 = \alpha_4 = \cdots = 0$ هستند که نقاط بحرانی جدید برای بیان داده می شوند.

-4 در حـــالـت کلـــی بـــه ازای مقـــدار λ_1 در بــــازه $\frac{\overline{D}(j^2-1)^2}{\overline{B}(j^2-2)}^{\frac{1}{2}}$ $<\lambda_1 \leq \left[\frac{\overline{D}((j+1)^2-1)^2}{\overline{B}((j+1)^2-2)}\right]^{\frac{1}{2}}$, $j \neq 1$, j = 2,3,... $p_1^{(2)}$, $p_1^{(1)}$, $p_1^{(1)}$, $p_1^{(1)}$, $p_1^{(2)}$, $p_1^{(2)}$, $p_1^{(1)}$, $p_1^{(2)}$, $p_1^$

مقدار انرژی نقاط بحرانی نیز از رابطه (24) برابر خواهد بود با:

ا- برای نقطه بحرانی P_0 کلیه $lpha_n$ ها برابر صفر بوده و در نتیجه انرژی کل سیستم در این حالت $\overline{\Pi}(P_0)=0$ کل سیستم در این حالت

2- برای نقطه بحرانی $p_1^{(1)}$ که معادل α_1 است، انرژی کل سیستم به صورت رابطه (26) می شود.

$$\overline{\Pi}\left(p_{1}^{(1)}\right) = \frac{1}{16} \left(3 \lambda_{1} - \left(\lambda_{1}^{2} - \frac{4\overline{D}}{\overline{B}}\right)^{\frac{1}{2}}\right)^{2} \times \left(2\overline{D} + \overline{B}\lambda_{1}^{2} + \overline{B}\lambda_{1}\left(\lambda_{1}^{2} - \frac{4\overline{D}}{\overline{B}}\right)^{\frac{1}{2}}\right) \tag{26}$$

رابر نقطه بحرانی $p_1^{(2)}$ که معادل $lpha_1$ ، انرژی کل سیستم برابر $p_1^{(2)}$ است.

$$\overline{\Pi}\left(p_{1}^{(2)}\right) = \frac{1}{16} \left(3 \lambda_{1} + \left(\lambda_{1}^{2} - \frac{4\overline{D}}{\overline{B}}\right)^{\frac{1}{2}}\right)^{2} \times \left(2\overline{D} + \overline{B}\lambda_{1}^{2} - \overline{B}\lambda_{1}\left(\lambda_{1}^{2} - \frac{4\overline{D}}{\overline{B}}\right)^{\frac{1}{2}}\right) \tag{27}$$

برای نقاط بحرانی $p_{1,j}^{(\pm)}$ که معادل $lpha_{j^\pm},lpha_1$ انرژی کل سیستم برابر -4با رابطه (28) می شود.

$$\overline{\Pi}\left(p_{1,j}^{(\pm)}\right) = j^4 \overline{D}\left(\frac{\lambda_1^2}{j^2 - 1} - \frac{\overline{D}}{2\overline{B}}\right) \quad j = 2, 3, \dots$$
(28)

روابط بالا به ازای مقادیر واحد برای \overline{D} ، \overline{D} ، تبدیل به روابط حالت همگن

2-4- بررسى پايدارى موضعى نقاط تعادلى

تعدادی از نقاط تعادلی (بحرانی) بهطور موضعی پایدار و برخی دیگر بهطور موضعی ناپایدار هستند. پایداری یا ناپایداری آنها با استفاده از تابع لیاپانوف بررسی میشود که مطابق رابطه (29) تعریف میشود.

$$V(C) = \overline{\Pi}(C) - \overline{\Pi}(p) \tag{29}$$

در آن p هم یکی از نقاط در فضای حالت تابعی و نقطه p هم یکی از نقاط (30) تعادلی است. مختصات نقطه تعادلی p در فضای حالت بهصورت رابطه

$$\alpha_i = \bar{\alpha}_i$$
 , $i = 1,2,...$ $\beta_1 = \beta_2 = \cdots = 0$ (30) برای نقط ه در همسایگی نقط ه بحرانی p قرار دارد مختصات آن به صورت رابطه (31) تعریف می شود.

i = 1, 2, ... β_n , n = 1, 2, ... $\alpha_i = \bar{\alpha}_i + \xi_i$ با جای گذاری مختصات نقاط p و C در تابع لیاپانوف رابطه (32) بهدست

$$V(C) = \overline{\Pi}(C) - \overline{\Pi}(p) = \sum_{n=1}^{\infty} \beta_n^2 + J(C) + O(\xi_i^3)$$
 (32)

که J(C) مطابق رابطه (33) است.

$$J(C) = \xi_1^2 \left(\overline{D} + 2\overline{B}\lambda_1^2 + 6\overline{B}\overline{\alpha}_1\lambda_1 + 3\overline{B}\overline{\alpha}_1^2 \right)$$

$$+ \overline{B} \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{\overline{\alpha}_n^2}{n^2} \right) + \xi_1 \left(4\overline{B}(\lambda_1 + \overline{\alpha}_1) \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{\overline{\alpha}_n \xi_n}{n^2} \right) \right)$$

$$+\sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{\xi_n^2}{n^2}\right) \left(\overline{D}n^2 + 2\overline{B} \lambda_1 \overline{\alpha}_1 + \overline{B}\overline{\alpha}_1^2 + \frac{2\overline{B}\overline{\alpha}_n^2}{n^2}\right)$$

$$+\bar{B}\sum_{j=2}^{\infty} \left(\frac{\bar{\alpha}_{j}^{2}}{j^{2}}\right) + 2\bar{B}\sum_{n=2}^{\infty}\sum_{\substack{j=2\\n\neq j}}^{\infty} \left(\frac{\bar{\alpha}_{j}\xi_{j}\bar{\alpha}_{n}\xi_{n}}{n^{2}j^{2}}\right) \tag{33}$$

در یک همسایگی به اندازه کافی کوچک از نقطه بحرانی p، روشن است که V(C) به ازای β_n , n=1,2,... همواره مثبت معین است؛ بنابراین کافی است فقط مقدار تابع J(C) محاسبه شود. برای این که یک نقطه بحرانی دارای پایداری موضعی باشد V(C) است V(C) مثبت معین باشد. با این فرض با جای گذاری نقاط بحرانی در رابطه (33) دستهبندی زیر حاصل می شود.

- . است. پایدار است. مرجع p_0 همیشه پایدار است.
 - .تسا بحرانی $p_1^{(1)}$ همواره ناپایدار است.
 - .تقطه بحرانی $p_{1}^{(2)}$ همیشه پایدار است.
 - .تقطه بحرانی $p_{1,i}^{(\pm)}$ همواره ناپایدار است.

5- باربحراني ضربهاي جهت تعيين يديده فروجهش ديناميكي

 $Q(t) = F\delta(t)$ با درنظر گرفتن q(x,t) = Q(t)R(x) بار گسترده به عنوان نیروی ضربهای بر تیر قوسی عمل می کند که F چگالی نیروی

ضربهای با دیمانسیون (kg/s) و $\delta(t)$ تابع دلتای دیراک است. اگر نیروی ضربهای با یک توزیع یکنواخت فضایی درنظر گرفته شود در این صورت $Q(t) = F\delta(t)$ خواهد بود. تحت نيـروى ضـربهاى $\max |R(x)| = 1$ سیستم تیر خمیده سرعت اولیهای بهدست می آورد که مطابق رابطه (34)

$$\int_{0}^{\Delta t} F \delta(t) dx dt = \mu_{0} \frac{\partial w}{\partial t} dx \rightarrow \frac{\partial w}{\partial t} = \frac{F}{\mu_{0}}$$
 (34)
$$||u(t)||_{t=0}^{\Delta t} \int_{0}^{\Delta t} F \delta(t) dx dt = \mu_{0} \frac{\partial w}{\partial t} dx \rightarrow \frac{\partial w}{\partial t} = \frac{F}{\mu_{0}}$$
 in the proof of the proof o

(35) است.

$$T = \int_0^L \frac{1}{2} \mu_0 \left(\frac{\partial w}{\partial t}\right)^2 dx = \frac{F^2 L}{2\mu_0}$$
 (35)

چنانچه یک سیستم دارای بیش از یک ساختار تعادلی پایدار باشد یک ساختار تعادلی بهینه در میان آنها وجود دارد که دارای میزان انرژی کمتری است و ساختار تعادلی ذاتی سیستم نامیده می شود که در این جا همان نقطه تعادلی p_0 است. اگر سیستم تحت تأثیر یک اختلال اولیه یا اعمال نیرویی (ضربهای) کوچک قرار گیرد، درنهایت سیستم به حالت تعادلی مرجع خود میل خواهد کرد و گفته می شود سیستم در مقابل پدیده فروجهش دینامکی پایدار است، اما اگر اختلال یا نیروی اعمالشده به اندازه کافی بزرگ باشد امکان دارد در نهایت سیستم به یک ساختار تعادلی پایدار دیگری که متفاوت از این حالت مرجع است جهش کند. این جهشهای بین ساختارهای تعادلی، ناپایداری فروجهش نامیده میشود. تابع لیاپانوف را بهصورت رابطه (37) حول نقطه تعادلی پایدار p_0 درنظر می گیریم.

$$V(C) = \overline{\Pi}(C) - \overline{\Pi}(p_0) \tag{37}$$

با بسط سطح تراز انرژی حول نقطه تعادلی p_0 به سطوح انرژی نقاط بحرانی دیگری خواهیم رسید و نخستین نقطه بحرانی که به این طریق با آن مواجه خواهیم شد p^* مینامیم. بدیهی است تمام نقاط c درون این سطح تراز که از p^* می گذرند در معادله $\overline{\Pi}(p^*) < \overline{\Pi}(p^*)$ صدق می کنند؛ بنابراین شرط پایداری در مقابل فروجهش تحت نیروی ضربهای با استفاده از رابطه بیان می شود. مطالعه توزیع نقاط تعادل در فضای حالت $V(C) < \overline{\Pi}(p^*)$ مرتبط با سطوح تراز $V(\mathcal{C})$ حول نقطه تعادلی ذاتی p_0 برای تیر قوسی کمعمق منجر به نتایج زیر درباره نقطه بحرانی p^* خواهد شد.

- ا- به ازای $(0 < \lambda_1 < 2(\overline{D}/\overline{B})^{1/2})$ ، تنها یک ساختار تعادلی -1 موضعی P_0 وجـود دارد و p^* دراین بازه وجود ندارد؛ بنـابراین در این ناحیه مهم نیست که نیرو چه اندازه بزرگ باشد، تیر قوسی در برابر پدیده فروجهش پایدار است.
- به ازای $2(\overline{D}/\overline{B})^{1/2} \le \lambda_1 \le (9\overline{D}/2\overline{B})^{1/2}$ سه نقطه بحرانی -2 وجود دارد $p_1^{(2)}$ و $p_1^{(2)}$ نخستین نقطه بحرانی که بسط سطح تراز $V(\mathcal{C})$ حول p_0 برخورد می کند نقطه بحرانی \mathcal{D}_0 است، یس است. $p^*, p_1^{(1)}$
- p^* نقطه بحرانی p^* ($9\overline{D}/2\overline{B}$) $^{1/2} < \lambda_1 \le (64\overline{D}/7\overline{B})^{1/2}$ نقطه بحرانی
- ميشه نقطه p^* ، $\lambda_1 > (9\overline{D}/2\overline{B})^{1/2}$ هميشه نقطه -4 بحرانی $p_{1,2}^{(+)}$ است. در این زمینه برای دسترسی به توضیحات کامل تر به [26] مراجعه شود.

مقدار \overline{T} از رابطه (36) برابر V(C) کل انرژی دریافتی سیستم است. برای محاسبه بار بحرانی ضربهای کافی است شرط $(P(C) \leq \overline{\Pi}(p^*)$ اعمال شود. $\overline{\Pi}(p^*)$ نیز از روابط (26) و (28) محاسبه میشود. بار بحرانی ضربهای در حالت بی بعد مطابق رابطـه (38) بیان میشود.

$$\bar{F} = \frac{A^{1/2}L^2F}{\pi^2(\mu_0 E_l I^2)^{1/2}}$$
(38)

از اینرو بار ضربهای در حالت بیبعد بهصورت روابط (39) بهدست میآیند.

$$|\bar{F}| \leq \frac{1}{4} \left(3 \lambda_1 - \left(\lambda_1^2 - \frac{4\bar{D}}{\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}} \right)$$

$$\times \left(4\bar{D} + 2\bar{B}\lambda_1^2 + 2\bar{B}\lambda_1 \left(\lambda_1^2 - \frac{4\bar{D}}{\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}} \right)^{\frac{1}{2}},$$

$$2 \left(\frac{\bar{D}}{\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}} \leq \lambda_1 \leq \left(\frac{9\bar{D}}{2\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$(39)$$

$$|\bar{F}| \le 4 \left(2\bar{D} \left(\frac{\lambda_1^2}{3} - \frac{\bar{D}}{2\bar{B}} \right) \right)^{\frac{1}{2}}, \ \lambda_1 > \left(\frac{9\bar{D}}{2\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}}$$
(40)

6- تحلیل پارامترهای مؤثر بر ناحیه پایدار در مقابل فروجهش دینامیکی

چنانچه مرز ناحییه پایدار و ناپایدار در برابیر فروجهش، با رابطه λ_a ایدار و ناپایدار در برابیر فیورت $\lambda_a=2(\overline{D}/\overline{B})^{1/2}$ نسبت به γ و شکل به ترتیب تغییرات m ترسیم شده است. در شکل و شکل نیز توزیع ناهمگنی $E(z)/E_l$ در طول ضخامت تیر z/h با استفاده از معادله z/h به ازای مقادیر z/h مقادیر z/h و z/h متناسب با شکل و شکل ترسیم شده است.

 λ_a بررسی نمودارهای ترسیمشده نشان میدهد که لزوما مقدار بیشینه با بیشینه مقدار توزیع سفتی ارتباط ندارد. بهطوری که مرز ناحیه پایدار در مقابل پدیده فروجهش برای تیرهای قوسی کمعمق همگن $\lambda_a=2$ است. این مرز پایدار برای مواد ناهمگن $\lambda_a = 2(\overline{D}/\overline{B})^{1/2}$ است. چنانچه نسبت با شعاع ژیراسیون سفتی r_a نشان داده شود در $(AE_lar{B}/IE_lar{D})^{1/2}$ این صورت برای مواد مدرج تابعی $\lambda_a = 4\sqrt{3}r_a/h$ خواهد بود. شعاع ژیراسیون سفتی وابسته به مشخصات هندسی سطح مقطع تیرقوسی و نوع تابع ناهمگنی استفاده شده در تیر قوسی E(z) است. رابطه عمق اولیه تیر قوسی برابر $e=\lambda_a h/\sqrt{3}$ است، که در این صورت برای مواد مـدرج تابعی برابر $e=4r_a$ است. با استفاده از مواد مدرج تابعی با توزیع ناهمگنی تابع توانی در تیرهای قوسی مرز ناحیه پایدار در برابر فروجهش دینامیکی مقدار می تواند بیشتر یا کمتر از حالت همگن باشد، در واقع λ_a در بازه λ_a تغییر خواهد کرد. با به کارگیری ساختار مدرج تابعی ($1.7 < \lambda_a < 2.16$) می توان دامنهای برای تعیین عمق اولیه تیر قوسی جهت پایداری در مقابل فروجهش دینامیکی متناسب با تغییر توزیع ناهمگنی علاوهبر تغییر در ضخامت بهدست آورد.

7- تحلیل پارامترهای مؤثر بر میزان بار بحرانی ضربهای تیرهای قوسی کمعمق

1-7- بررسی بار بحرانی ضربهای برای تیرهای قوسی کم عمق همگن رابطه بار ضربهای برای حالت همگن به ازای مقادیر واحد $ar{B}$ و $ar{G}$ از روابط

(39) و (40) به دست می آید که نمودار آن در شکل ترسیم شده است. کاملا مشهود که یک ارتباط تقریبا خطی بین بار ضربه ای بحرانی \overline{F} و λ_1 وجود دارد. این نتایج با نتایج حاصل از [11] منطبق است.

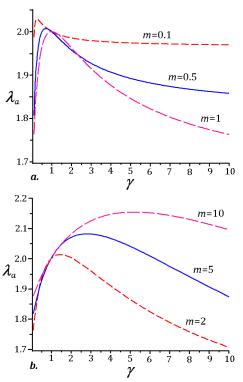


Fig. 3 variation of λ_a vs. γ

 γ برحسب المودار مرز ناحیه پایدار مودار مرز ناحیه شکل 3 نمودار مرز ناحیه پایدار

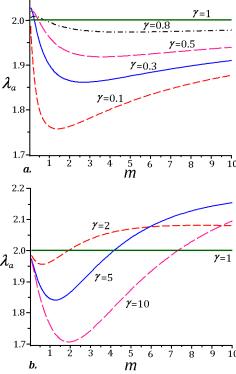


Fig. 4 variation of λ_a vs. m

m برحسب λ_a بایدار مرز ناحیه پایدار λ_a برحسب

بعرانی در حالت بیبعد \overline{f} به ازای بیشینه مقدار $E(z)/E_l$ بهدست میآید و کمترین مقدار آن نیز در حالت کمینه $E(z)/E_l$ حاصل میشود. در واقع برخلاف حالت همگن که میزان \overline{f} ارتباطی با خواص مکانیکی آن نداشت در مواد مدرج تابعی، میزان بار بعرانی \overline{f} به توزیع ناهمگنی آن وابسته است. به طوری که در این مواد می توان با در نظر گرفتن شکل اولیه یکسان (مقدار λ_1 برابر برای حالت همگن و ناهمگن) و توزیع ناهمگنی متفاوت (تغییر مقادیر (m,γ) بار بعرانی متفاوتی بهدست آورد.

همچنین با مقایسه نمودار بار بحرانی برای مواد مدرج تابعی با مواد همگن مشاهده می شود در موارد یکسان برای شکل هندسی اولیه تیر قوسی کم عمق می توان با تعیین مقادیر مناسب از m,γ برای توزیع تابع ناهمگنی، باربحرانی بیشتری را نسبت به حالت همگن بر تیر قوسی کم عمق از مواد مدرج تابعی اعمال کرد تا در برابر فروجهش دینامیکی پایدار باشد، بالعکس

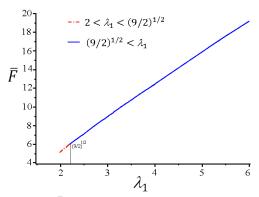


Fig. 7 variation of ar F vs. λ_I for homogenous materials **شکل 7** نمودار بار بحرانی ضربهای برحسب $_1\lambda$ برای حالت همگن **7** نمودار بار بحرانی ضربهای برحسب $_1\lambda$ برای حالت همگن

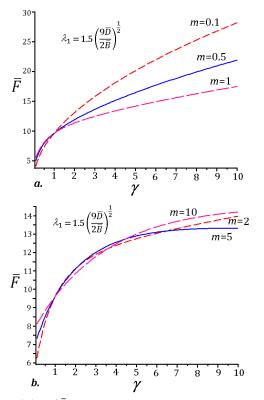


Fig. 8. variation of ar F vs. γ شکل 8 نمودار بار بحرانی ضربهای برحسب γ

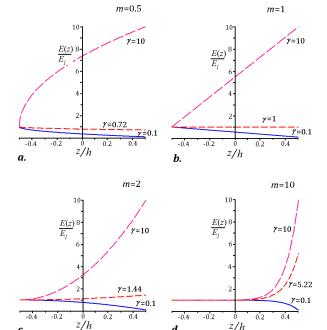


Fig. 5 variation of $E(z)/E_l$ vs. z/h for different γ,m in fig. 3 شکل 5 نمودار توزیع ناهمگنی به ازای مقادیرمختلف m,γ از شکل 5

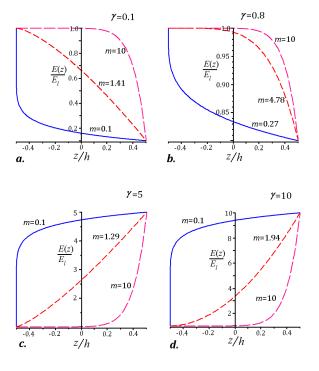


Fig. 6 variation of $E(z)/E_l$ vs. z/h for different γ,m in fig. 4 شکل 6 نمودار توزیع ناهمگنی به ازای مقادیرمختلف m,γ از شکل m

ور شکل وشکل تغییرات \overline{f} برحسب γ و \overline{f} برحسب m با در نظر گرفتن در شکل وشکل تغییرات \overline{f} برحسب γ و \overline{f} برحسب m با در نظر گرفتن $\lambda_1 = 1.5(9\overline{D}/2\overline{B})^{1/2}$ با استفاده از رابطه (40) ترسیم شده است. در شکل وشکل نیز توزیع ناهمگنی $E(z)/E_l$ در ضخامت تیر z/h با استفاده از معادله (2) به ازای مقادیر γ و m متناسب با شکل وشکل ترسیم شده است. با بررسی نمودارهای ارائه شده به روشنی مشخص است که بیشترین بار

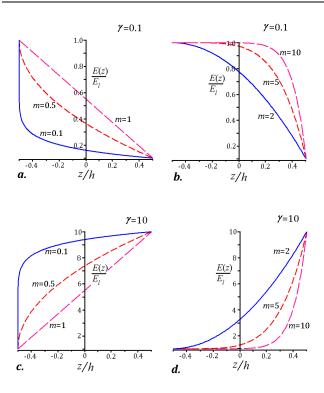


Fig. 11 variation of $E(z)/E_l$ vs. z/h for different γ,m in fig. 9 شکل 11 نمودار توزیع ناهمگنی به ازای مقادیرمختلف m,γ از شکل 12 نمودار توزیع ناهمگنی به ازای مقادیرمختلف

8- نتيجه گيري

در این تحقیق پایداری دینامیکی یک تیر قوسی کم عمق سینوسی با ساختار مواد مدرج تابعی که تحت بارگذاری ضربه ای قرار دارد بررسی شده است. توزیع ناهمگنی آن بهصورت تابع توانی در طول ضخامت تیر قوسی است. تمام ساختارهای تعادلی ممکن تیر قوسی کم عمق تعیین شدند و شرط لازم برای پایداری در مقابل فروجهش دینامیکی آن با استفاده از روش انرژی و تابع لیاپانوف بهدست آمده است. محدوده پایدار در مقابل فروجهش و بار بحرانی متناظر آن برای مواد مدرج تابعی محاسبه شد و نتایج زیر در مقایسه مواد مدرج تابعی با مواد همگن بهدست آمده است:

1- مرز ناحیه پایدار در مقابل فروجهش دینامیکی تیر قوسی کمعمق، برای مواد همگن برابر عدد ثابت $\lambda_a=2$ است. این مرز برای مواد مدرج تابعی برابر $\lambda_a=2(\overline{D}/\overline{B})^{1/2}$ است که میتواند کمتر یا بیشتر حالت همگن باشد.

2- مقدار بیشینه یا کمینه λ_a با بیشینه یا کمینه مقدار تابع توزیع ناهمگنی E(z) ارتباطی ندارد.

2 - 6 فقط به ازای $2(\overline{D}/\overline{B})^{1/2} \le 1$ امکان بروز ناپایداری فروجهش دینامیکی وجود دارد و آن نیز تنها زمانی روی می دهد که انرژی دریافتی سیستم توسط بار ضربهای \overline{F} بیش از مقدار انرژی نقطه بحرانی p^* باشد. در غیراین صورت پدیده فروجهش دینامیکی روی نخواهد داد و سیستم پایدار خواهد بود.

4- در تیرهای قوسی کمعمق همگن یک ارتباط خطی بین بار ضربهای بحرانی \overline{F} و Λ_1 و جود دارد، در حالی که در تیر قوسی کمعمق با تابع ناهمگنی توانی، میزان بار بحرانی \overline{F} به توزیع ناهمگنی آن وابسته است. به طوری که به ازای مقدار Λ_1 یکسان برای هردو حالت همگن و ناهمگن، با انتخاب مقادیر مختلف برای M,γ می توان بار بحرانی \overline{F}

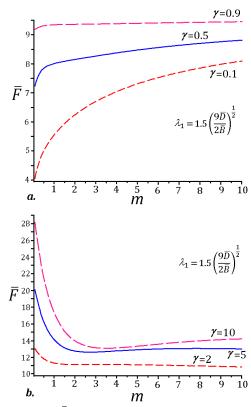
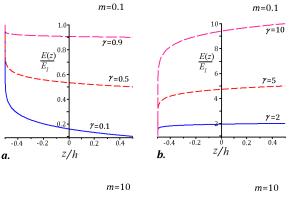


Fig. 9. variation of \overline{F} vs. m

m شکل $oldsymbol{9}$ نمودار بار بحرانی ضربهای برحسب



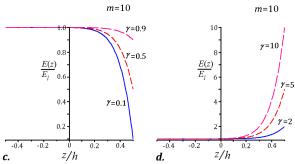


Fig. 10 variation of $E(z)/E_l$ vs. z/h for different γ,m in fig. 8 شکل 10 نمودار توزیع ناهمگنی به ازای مقادیرمختلف m,γ از شکل m

اگر هدف از به کارگیری تیرهای قوسی کم عمق استفاده از خاصیت فروجهش آن به ساختار تعادلی دیگر باشد میتوان با تعیین مقادیر مناسب از m,γ ساختاری از توزیع ناهمگنی بهدست آورد که نیاز به بار بحرانی کمتری از حالت همگن داشته باشد.

 ξ مؤلفه افقی خط مرکز تیر قوسی بیبعد انرژی کل سیستم (J) ((kgm^2s^{-2}) σ σ τ متغیر زمان بیبعد

را به مراتب بیشتر از حالت همگن و یا کمتر از آن بهدست آورد. 5 با مقایسه نتایج بهدستآمده در این تحقیق با مقاله [26] نشان میدهد که نوع تابع ناهمگنی استفاده شده در تیرهای قوسی کم عمق نیز در بازه ناحیه پایدار λ و میزان نیروی بحرانی \overline{f} مؤثر است.

10- مراجع

- [1] J. S. Chen, J. S. Lin, Stability of a shallow arch with one end moving at constant speed, *Non-Linear Mechanics*, Vol. 41, No. 5, pp. 706–715, 2006.
- [2] S. P. Timoshenko, Buckling of flat curved bars and slightly curved plates, ASME Journal Applied Mechanics, Vol. 2, pp. 17–20, 1935.
- [3] Y. C. Fung, A. Kaplan, Buckling of low arches or curved beams of small curvature, National Advisory Committee for Aeronautics, 1952.
- [4] M. H. Lock, The snapping of a shallow sinusoidal arch under a step pressure load, AIAA Journal, Vol. 4, No. 7, pp. 1249–1256, 1966.
- [5] J. Levitas, J. Singer, T. Weller, Global dynamic stability of a shallow arch by Poincare-like simple cell mapping, *Non-Linear Mechanics*, Vol. 32, No. 2, pp. 411–424, 1997.
- [6] N. J. Mallon, R. H. B. Fey, H. Nijmeijer, G. Q. Zhang, Dynamic buckling of a shallow arch under shock loading considering the effects of the arch shape, *Non-Linear Mechanics*, Vol. 41, No. 9, pp. 1057–1067, 2006.
- [7] J. S. Chen, W. C. Ro, Dynamic response of a shallow arch under end moments, Sound and Vibration, Vol. 326, No. 1, pp. 321–331, 2009.
- [8] Y. Chandra, I. Stanciulescu, L. N. Virgin, T. G. Eason, S. M. Spottswood, A numerical investigation of snap-through in a shallow arch-like model, *Sound and Vibration*, Vol. 332, No. 10, pp. 2532–2548, 2013.
- [9] M. R. Elhami, M. Zeinali, Dynamic stability analysis of a two free-end beam subject to a non-conservative following force, *Aerospace Mechanics*, Vol. 7, No. 1, pp. 15-26, 2012. (in Persian فارسى)
- [10] A. M. Bataineh, M. I. Younis, Dynamics of a clamped-clamped microbeam resonator considering fabrication imperfections, *Microsystem Technologies*, Vol. 21, No. 11, pp. 2425-2434, 2015.
- [11] C. S. Hsu, on dynamic stability of elastic bodies with prescribed initial conditions, *Engineering Science*, Vol. 4, No. 1, pp. 1–21, 1966.
- [12] G. J. Simitses, Dynamic Stability of Suddenly Loaded Structures, Springer-Verlag, New York, 1990.
- [13] N. J. Hoff, V. G. Bruce, Dynamic analysis of the buckling of laterally loaded flat arches, *Mathematics and Physics*, Vol. 32, pp. 276–288,1954.
- [14] C. S. Hsu, The effects of various parameters on the dynamic stability of a shallow arch, ASME Journal of Applied Mechanics, Vol. 34, No. 2, pp. 349– 358, 1967.
- [15] C. S. Hsu, Stability of shallow arches against snap-through under timewise step loads, ASME Journal of Applied Mechanics, Vol. 35, No. 1, pp. 31–39, 1968.
- [16] J. S. Chen, J. S. Lin, Dynamic snap-through of a laterally loaded arch under prescribed end motion, *International Journal of Solids and Structures*, Vol. 40, No. 18, pp. 4769–4787, 2003.
- [17] J. S. Chen, J. S. Lin, Dynamic snap-through of a shallow arch under a moving point load, ASME Journal of Vibration and Acoustics, Vol. 126, No. 4, pp. 514–519, 2004.
- [18] Y. L. Pi, M. A. Bradford, Nonlinear in-plane elastic buckling of shallow circular arches under uniform radial and thermal loading, *Mechanical Sciences*, Vol. 52, No. 1, pp. 75–88, 2010.
- [19] Y. L. Pi, M. A. Bradford, Nonlinear dynamic buckling of shallow circular arches under a sudden uniform radial load, *Sound and Vibration*, Vol. 331, No. 18, pp. 4199–4217, 2012.
- [20] Y. L. Pi, M. A. Bradford, In-plane stability of preloaded shallow arches against dynamic snap-through accounting for rotational end restraints, *Engineering Structures*, Vol. 56, No. 11, pp. 1496–1510, 2013.
- [21] J. Ha, S. Gutman, S. Shon, S. Lee, Stability of shallow arches under constant load, *Non-Linear Mechanics*, Vol. 58, No. 1, pp. 120-127, 2014.
- [22] H. Alidoost, J. Rezaee Pazhand, Dynamic stability of laminated composite beam subjected to follower force, Modares Mechanical Engineering, Vol. 15, No. 10, pp. 233-239, 2015. (in Persian فارسي)
- [23] A. Rastgo, H. Shafie, A. Allahverdizadeh, Instability of curved beams made of functionally graded material under thermal loading, *Mechanics and Materials in Design*, Vol. 2, No. 1-2, pp. 117–128, 2005.
- [24] S. Xi, L. Shirong, Nonlinear stability of fixed-fixed FGM arches subjected to mechanical and thermal loads, *In Advanced Materials Research*, Vol. 33, pp. 699-706, 2008.
- [25] A. A. Atai, M. H. Naei, S. Rahrovan, Limit load analysis of shallow arches made of functionally bi-directional graded materials under mechanical loading, *Mechanical Science and Technology*, Vol. 26, No. 6, pp. 1811-1816,
- [26] A. A. Atai, M. Alizadeh, Analytical investigation of dynamic stability of FGM shallow arches, Modares Mechanical Engineering, Vol. 15, No. 4, pp.310-320, 2015. (in Persian فارسی)
- [27] Shen, H. S. Functionally graded materials: nonlinear analysis of plates and shells. CRC press, 2009.

9- فهرست علائم و نشانهها

 (m^2) سطح مقطع تير قوسى A

(m) عرض سطح مقطع تير قوسى b

ضریب سفتی معادل محوری سطح مقطع در طول تیر قوسی B

ضریب سفتی کوپل محوری - خمشی سطح مقطع در طول تیر $\cal C$

ضریب سفتی خمشی سطح مقطع در طول تیر قوسی D

ارتفاع اولیه مرکز تیر قوسی (m)

 $(kgm^{-1}s^{-2})$ مدول الاستيسيته E

(kgm $^{-1}$ s $^{-2}$) مدول الاستيسيته لايه پايينى مقطع تير قوسى E_l

(kgm $^{-1}$ s $^{-2}$) مدول الاستيسيته لايه بالايي مقطع تير قوسي E_u

 (kgs^{-1}) بار ضربهای بحرانی F

(m)فخامت تیر قوسی در راستای قائم h

 (kgms^{-2}) نیروی محوری تیر قوسی H

 (m^4) ممان اینرسی مقطع تیر قوسی I

(m) فاصله بین دو تکیه گاه تیر قوسی L

m توان چگالی مواد مدرج تابعی

 (kgm^2s^{-2}) گشتاور خمشی M

 (kgs^{-2}) بار گسترده بر تیر قوسی q

 $({
m kgs}^{-2})$ مؤلفه تابع زمانی بار گسترده بر تیر قوسی Q

(kgs $^{-2}$) مؤلفه تابع مکانی بار گسترده بر تیر قوسی R

زمان(S)

11

U

 w_0

γ

 (kgm^2s^{-2}) (J) انرژی جنبشی سیستم T

جابه جایی محوری خط مرکزی تیر قوسی (m)

انرژی کرنشی سیستم (kgm²s⁻²) (J

(kgms $^{-2}$) نیروی برشی V

(m) منحنی خط مرکز تیر قوسی پس از بارگذاری w

منحنی خط مرکز تیر قوسی پیش از بارگذاری (m)

 (kgm^2s^{-2}) (J) کار انجامشده توسط نیروی خارجی W

(m) مؤلفه افقی خط مرکز تیر قوسیx

مختصه یک نقطه مادی بر سطح مقطع تیر قوسی در جهت قائم (m)

علائم يوناني

پارامتر تعیین کننده شکل نهایی تیر قوسی بیبعد $lpha_n$ پارامتر بیبعد تعیین کننده سرعت تعمیمیافته eta_n

نسبت ناهمگنی مواد مدرج تابعی

کرنش محوری یک نقطه مادی arepsilon

کرنش محوری $arepsilon_0$

 (m^{-1}) تغییر انحنای خط مرکزی تیرقوسی κ

پارامتر تعیین کننده شکل اولیه تیر قوسی بیعد λ_n

(kgm $^{-1}$) جرم بر واحد طول افقی تیر قوسی μ_0