



# ارائه یک مدل مفهومی برای تحلیل رفتار دینامیکی سرشاری خودرو در مرحله اولیه طراحی

امید زرگر<sup>۱</sup>, ابوالفضل معصومی<sup>۲\*</sup>, محمد رضا آشوری<sup>۳</sup>

۱- دانشجوی کارشناسی ارشد، مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران، تهران

۲- دانشیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران، تهران

۳- دانشیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه سمنان، سمنان

\* تهران، صندوق پستی ۱۱۱۵۵-۴۵۶۳، amasomi@ut.ac.ir

## چکیده

امروزه در صنعت خودرو سازی از محاسبات مهندسی به کمک رایانه (CAE) برای بهبود عملکرد نویز و ارتعاشات خودرو استفاده بسیار زیادی می‌شود. پیچیدگی بسیار زیاد بدنه خودرو، باعث می‌گردد مدل‌های محاسبات مهندسی به کمک رایانه بسیار پیچیده شده و این امر بهینه‌سازی مدل پیشرفت‌هه را بسیار دشوار می‌نماید. مدل‌سازی مفهومی می‌تواند جایگزین بسیار مناسبی جهت پوشش دادن به محدودیت‌های ذکر شده باشد. با کمک مدل مفهومی می‌توان خصوصیات دینامیکی سازه خودرو شامل فرکانس‌های طبیعی و شکل مودها را در مرحله اولیه طراحی و با حجم محاسبات بسیار کم مورد مطالعه قرار داد. بدین منظور یک مدل مفهومی توسعه داده شده برای سازه سرشاری مدنظر ارائه شد. مدل مفهومی توسعه داده شده با استفاده از تیرهای معادل برای اعضاء تیرمانند در سازه و پنل‌های اصلی، ساخته شده است. همچنین قابلیت اطمینان مدل ساخته شده به کمک نتایج تحلیل دینامیکی مدل المان محدود پیشرفت‌هه و همچنین آزمایش‌های تجربی مورد ارزیابی قرار گرفت. دو معیار مقایسه‌ای فرکانس‌های طبیعی و شکل مودهای متناظر برای اعتبارسنجی استفاده شده است. نتایج حاصله حاکی از همبستگی نتایج مدل‌سازی و آزمایش تجربی در محدوده فرکانس‌های پایین دارد. نتایج بدست آمده نشان می‌دهد که مدل‌سازی مفهومی توسعه داده شده در این پژوهش ابزاری بسیار قوی و موثر برای شناسایی و بهبود مشخصات دینامیکی اصلی سازه خودرو در مرحله اولیه طراحی می‌باشد.

## اطلاعات مقاله

مقاله پژوهشی کامل

دریافت: ۲۸ شهریور ۱۳۹۴

پذیرش: ۰۱ آبان ۱۳۹۴

ارائه در سایت: ۰۹ آذر ۱۳۹۴

کلید واژگان:

مدل‌سازی مفهومی

مدل پیشرفت‌هه

فرکانس طبیعی و شکل مود

آنالیز تجربی

بهبود مشخصات دینامیکی

## A concept model for the dynamical analysis of vehicle wheelhouse in the early stage of design

Omid Zargar, Abolfazl Masoumi\*, Mohammad Reza Ashoori

School of Mechanical Engineering, University of Tehran, Tehran, Iran  
Department of Mechanical Engineering, University of Semnan, Semnan, Iran  
\* P.O.B. 11155-4563, Tehran, Iran, amasomi@ut.ac.ir

### ARTICLE INFORMATION

Original Research Paper  
Received 19 September 2015  
Accepted 23 October 2015  
Available Online 30 November 2015

**Keywords:**  
Concept Model  
Advanced Model  
Natural Frequency and Mode Shape  
Experimental Analysis  
Enhance NVH Performance

### ABSTRACT

Nowadays the Computer Aided Engineering (CAE) technique is widely used for improving Noise Vibration Harshness (NVH) performance of vehicles. High complexities in the Body In White (BIW) of vehicles lead the developed CAE models to become complex by which the optimization process will become very hard. Concept modeling could be a suitable replacement to overcome the mentioned limitations. Dynamic characteristics such as natural frequencies and mode shapes could be studied in the early phase of design with very low amount of calculations with the concept model. For this purpose, a developed concept model has been presented for the wheelhouse. The developed concept model uses approximated equivalent beam elements to model the beam like and panels of the structures. Also, the experimental test and numerical model have been utilized for the validation of the developed concept model. Two criteria of natural frequencies and corresponding mode shapes have been considered as the measure of validation. The results showed good correlation with corresponding advanced CAE models as well as experimental tests in low frequency range. The results showed that the developed concept model in this research is a powerful and effective tool to enhance and optimize the NVH performance of the vehicle in the early stage of design.

تنها به چارچوب کلی و ابعاد اولیه محصول اتکاء می‌شود. مدل سازی المان محدود به روش اول، در مرحله اولیه طراحی چندان کاربردی نیست، زیرا اطلاعات مربوط به هندسه دقیق و جزء گرای خودرو در دسترس نمی‌باشد و محدودیت موجود امکان بهره‌گیری از روش فوق را با مشکل مواجه می‌سازد. بنابراین جهت پیش‌بینی و بهبود عملکرد NVH خودرو در مراحل ابتدایی

### ۱- مقدمه

به طور کلی می‌توان مدل‌سازی المان محدود خودرو را به دو دسته کلی تقسیم نمود. در دسته اول که مدل پیشرفت‌هه CAE خوانده می‌شود، توجه به هندسه دقیق و جزء گرای تمامی قسمت‌های تشکیل دهنده خودرو بسیار مهم است، در حالیکه در دسته دوم که مدل‌سازی مفهومی نامیده می‌شود،

Please cite this article using:

O. Zargar, A. Masoumi, M. R. Ashoori, A concept model for the dynamical analysis of vehicle wheelhouse in the early stage of design, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 15, No. 12, pp. 279-286, 2015 (in Persian)

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

استفاده از المان‌های یکبعدی معادل و اتصالات مدل اصلی را پیشنهاد کرده‌اند. روش ارائه شده بر پایه اطلاعات مدل اصلی و پیشفرته است، به طوری که با محاسبه مرکز هندسی و خصوصیات سطح مقطع اجزاء تیر مانند حول آن، سطح مقطع معادل استانداردی جهت محاسبه ویژگی‌های سطح مقطع المان‌های یکبعدی معادل تعریف می‌گردد. همچنین با استفاده از روش فشرده‌سازی استاتیکی اتصالات مدل اصلی به عنوان رابط بین اجزاء یک بعدی در برخی از موقعیت‌ها در مدل مفهومی استفاده می‌شوند. موندو و همکاران [8] در ادامه تحقیقات پیشین جهت در نظر گرفتن اثر پنل‌های موجود در بدنه استفاده از اجزاء دو بعدی با مش بندی بزرگ و ساده در کنار اجزاء یکبعدی و اتصالات معادل را مورد توجه قرارداد. در روش مذکور اجزاء پوسته‌ای به کمک تکنیک مش مورفینگ متناظر در مدل اصلی ساده‌سازی شده و در مدل مفهومی مورد استفاده قرار می‌گیرند.

در مورد سازه سرنشاسی و ارتعاشات وارد بر قسمت‌های مختلف خودرو نیز تحقیقاتی صورت گرفته که در ادامه به آن اشاره می‌شود. پینگ ژو و همکاران [9] با استفاده از روش بهینه‌سازی قوی ریل جلویی خودرو را به‌منظور کاهش وزن خودرو در نظر گرفتند. در این مطالعه روش پاسخ سطح با روش طراحی تجربی برای به‌دست آوردن توابع تخمینی کوپل گردید. در این روش بهینه‌سازی، تغییرات متغیرهای طراحی و پارامترهای دلخواه، بر اساس تغییرات تابع هدف و قیدهای طراحی به توابع عملکردی منتقل می‌شود. با استفاده از این روش بهینه‌سازی، وزن خودرو به مقدار قابل توجهی کاهش یافت. پس از آن لی و فنگ [10] فرایند بهینه‌سازی قالب نرم برای محفظه چرخ جلویی خودرو طبق شبیه‌سازی خودکار را انجام داد. با استفاده از نتایج حل عددی نقاط موجود در قالب محفظه چرخ شناسایی شدند. طبق نتایج شبیه‌سازی قالب دوباره تغییر داده شد و بهینه‌سازی و شبیه‌سازی مجدد روی آن انجام گرفت. یولیانگ شی، پینگ ژو و همکاران [11] به‌منظور کاهش وزن خودروی سواری روش فاصله جوشی تیلور را روی ریل جلویی خودرو در نظر گرفتند. آن‌ها این روش را به‌منظور کاهش سه عامل استحکام، سختی خمی و پیچشی برای رسیدن به وزن کمینه خودرو و برای جلوگیری از کاهش بیش از حد ضخامت بخش‌های مختلف ریل جلویی خودرو در نظر گرفتند. درواقع در این روش دو یا تعداد بیشتری ورق با نقطه‌جوش به هم متصل می‌شوند. در واقع هدف از اعمال این روش هزینه ساخت کمتر، وزن کمتر و رسیدن به ویژگی‌های بهتر ورق‌ها طی فرایند فرم دهی است. گوندگو [12] از الگوریتم ژنتیک برای بهینه‌سازی مدل ربع خودرو چهار درجه آزادی شامل سازه شاسی، صندلی و سیستم تعیق، استفاده نمود تا به کمک آن بهترین عملکرد را برای ترکیبی از پارامترهای مؤثر در ارتعاش انتقال یافته، تحلیل نماید. نتایج بهینه‌سازی مدل ذکور از دیدگاه پاسخ ضربه و پاسخ فرکانسی با سیستم‌های معمول مورد استفاده مقایسه شد و نتایج نشان داد که با به کارگیری این روش می‌توان عملکرد بهتری برای خودرو ازنظر راحتی سرنشین و کاهش ارتعاشات متصور بود. لی کوانبو و وی [13] فرایند تصادف و تأثیر آن روی ریل جلویی را روی خودروی سواری با استفاده از نرم‌افزار آل اس دینا<sup>3</sup> شبیه‌سازی نمود. در این مطالعه، مقادیر جذب انرژی قبل و بعد از تصادف با یکدیگر مقایسه شده‌اند. آنگلو و همکاران [14] تأثیر المان‌های موجود در محفظه چرخ جلویی مدل ربع خودرو روی ایرودینامیک آن را در نظر گرفتند. درواقع آن‌ها این مطالعه را به‌منظور شناسایی بارهای آیرودینامیکی تولید شده توسط این اجزاء و تأثیر آن‌ها روی

طراحی خودرو، زمانی که هدف‌های قابل تحلیل برای مدل جدید مشخص شده ولی هنوز دانش و اطلاعات لازم برای نیل به آن در دسترس نمی‌باشد، استفاده از روش مدل‌سازی مفهومی مد نظر قرار می‌گیرد. مدل‌سازی مفهومی ابزار مناسبی برای استفاده در طراحی اولیه و بهینه‌سازی سازه‌های اصلی خودرو می‌باشد. با استفاده از این ابزار می‌توان در مراحل اولیه طراحی رفتار خودرو را در حوزه‌های نویز و ارتعاشات و همچنین تصادف پیش‌بینی و نسبت به ارائه تغییرات احتمالی اقدام کرد. از آنجایی که طراحی خودروهای جدید عمده‌تا بر پایه مدل قبلی بیشتر مورد توجه است. در این روش که مدل مفهومی بر پایه مدل قبلی بیشتر مورد توجه است. در این روش که مدل المان محدود جزء‌گرای خودرو وجود دارد، بهبود چندین فاکتور عملکردی در مدل جدید خودرو هدف طراحی بعدی است.

با توجه به اهمیت این روش، توسعه علمی و اساسی مدل‌سازی مفهومی همچنان در حال بررسی است. عطاپور فرد [1] مدل‌سازی مفهومی تنها به کمک المان‌های یکبعدی را ارائه کرده است. این مدل تنها بر اساس هندسه مدل واقعی پایه‌گذاری شده و خصوصیات سطح مقطع المان‌های یک بعدی با آزمون و خطا تعیین شده است. شایان ذکر است که در مدل ذکور تنها اجزاء اصلی بدنه خودرو که چارچوب اصلی سازه بدنه را تشکیل می‌دهند، در مدل مفهومی وجود دارد و اثرات دیگر اجزاء سازه نظیر پنل‌های سقف و کف در این اجزاء منظور نشده است.

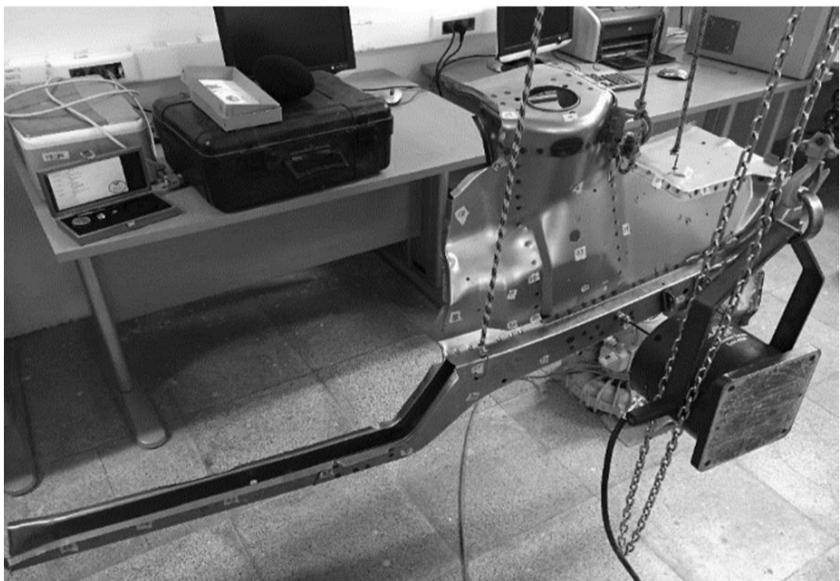
سانگ و دونالد [2] نیز مدل‌سازی مفهومی تنها به کمک المان‌های یک بعدی را مورد مطالعه قرار داده‌اند. در مدل ارائه شده آن‌ها علاوه بر اجزاء اصلی تشکیل‌دهنده چارچوب کلی سازه بدنه، از اجزاء کمکی برای در نظر گرفتن اثرات پنل‌های کف و سقف استفاده شده است. همچنین اتصالات به کمک فنرهای معادل با سختی اتصالات در موقعیت‌های محلی شبیه‌سازی شده‌اند. لی و همکاران [3] به بررسی اثر سختی اتصالات در ارتعاشات خودرو پرداخته و روشی برای تصحیح مدل میله‌ای تنها ارائه کردند. آن‌ها با در نظر گرفتن و محاسبه ضایعات تصحیح برای مدل میله‌ای با استفاده از روش پاسخ سطح، به کاهش سختی آن پرداختند تا همبسته با مدل واقعی شود. لانگ [4] روشی را ارائه داد که معیارهای عملکردی<sup>1</sup> خودرو جدید را با دسته‌ای از متغیرهای طراحی (اتصالات) ارتباط می‌داد که در واقع هندسه و استایل مدل جدید با این متغیرها تعیین می‌شد. این روش شامل فرآیند دو مرحله‌ای است که در مرحله اول سختی و جرم اتصالات خودرو برای مجموعه‌هایی که هندسه مدل در آن مشخص است (مدل‌های ساخته شده قبلی)، به دست آمده و در مرحله دوم به انتخاب بهترین و ممکن‌ترین حالت از ترکیب پرداخته می‌شد. مش مورفینگ<sup>2</sup> روش دیگری است که برای توسعه مدل جدید بر بنای مدل قبلی به کاربرده می‌شود. هنگامی که استایل و معیارهای عملکردی مدل جدید تعریف می‌شوند، می‌توان با استفاده از مش مورفینگ مدل المان محدود جزء‌گرای قبلی، به جابجایی گره‌های مدل با در نظر گرفتن عدم تغییر ارتباط بین المان‌های مختلف پرداخت. سپس بررسی خصوصیات مدل جدید و پیش‌بینی نقاط ضعف احتمالی امکان‌پذیر خواهد شد و لذا می‌توان در تولید داده‌های مدل رایانه‌ای جدید برای رفع آن‌ها اقدامات پیشگیرانه انجام داد [5]. مشکل اصلی در این روش، عدم تکرارپذیری و سرعت در تغییرات است و به همین دلیل کاربرد زیادی در مطالعه چندین انتخاب احتمالی ندارد. داندرز و همکاران [6] و همچنین موندو و همکاران [7] روش مدل‌سازی مفهومی با

1- Performance Targets

2- Mesh Morphing

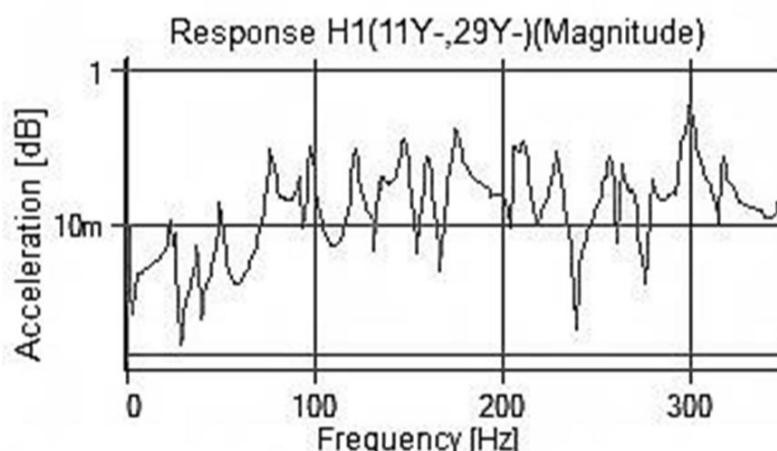
پلاستیکی به هم وصل شده‌اند. به این جهت پلاستیکی انتخاب شده است که در صورت اعمال بار اضافی بشکند و به لرزاننده آسیب نرسد. از طرفی استرینگر مورداستفاده برخلاف جنس فلزی آن به علت انعطاف‌پذیری زیاد در طول آزمایش کمی حرکت داشت و به همین دلیل خطای کمی در نتایج آزمایش وارد نمود. علاوه بر این سازه مربوطه دارای سطوح نسبتاً پیچیده با زوایای مختلفی بود که به دست آوردن شکل مود سازه در تمامی جهت‌ها به علت نبود پایه مناسب برای نصب حس‌گر شتاب سنج ۳ جهته امکان‌پذیر نبود. لذا با نصب شتاب سنج تک جهته در صفحات عمود بر لرزاننده و ثابت نگهداشتن ترانسdiyosر نیرو در نقطه اولیه، سعی بر این شد که شکل مود اول سازه و شکل مودهای ایجاد شده در صفحه عمود بر لرزاننده و فرکانس‌های طبیعی آن به طرز مطلوب به دست آید.

با انجام آزمون مودال تجربی سرشارسی نمودارهای تابع پاسخ فرکانسی<sup>۴</sup> با ورودی لرزاننده در یک نقطه ثابت و خروجی شتاب سنج در نقاط مختلف حاصل می‌شود که نمایشگر یک سطر از ماتریس تابع پاسخ فرکانسی می‌باشد. برای به دست آوردن فرکانس‌های طبیعی می‌توان نقاط بیشینه در نمودار را شناسایی نمود. همچنین شکل مودهای هر سازه به سادگی از روی دامنه‌های روزانس نمودارهای تابع پاسخ فرکانسی قابل استخراج هستند که نمونه‌ای از آن در شکل ۲ دیده می‌شود. در واقع با انتخاب یکی از فرکانس‌های طبیعی، دامنه شتاب کلیه نمودارهای تابع پاسخ فرکانسی در آن فرکانس با فاز صحیح به عنوان عنصر بردار ویژه درجه آزادی مربوطه تعریف می‌شود و



**Fig. 1** Set up of test

شکل ۱ چیدمان آزمایش



**Fig. 2** The Chart of frequency response function measured at one of the point of the structure

شکل ۲ نمودار تابع پاسخ فرکانسی در یکی از نقاط اندازه‌گیری شده روی سازه

4- Frequency Response Function(FRF)

دینامیک جریان اطراف چرخ با استفاده از شبیه سازی‌های رایانه‌ای انجام دادند.

در تحقیق حاضر، یک روش جدید بر مبنای اصلاح مدل مفهومی پیشنهاد شده توسط موندو ارائه و سپس برای تحلیل رفتار سازه سرشارسی یک خودرو مورد استفاده قرار گرفته است. به منظور نشان دادن مؤثر بودن اصلاحات صورت گرفته، با استفاده از آزمون‌های آنالیز مodal تجربی و آنالیز عددی ویژگی‌های دینامیکی سرشارسی خودرو مورد نظر تعیین و با نتایج حاصل از مدل مفهومی مقایسه شده است.

## 2- آزمایش تجربی

هدف اصلی در تحلیل دینامیک سازه‌ها به روش آنالیز مodal، یافتن فرکانس‌های روزانس و شکل مودهای مرتبط می‌باشد. با داشتن نتایج این تحلیل می‌توان چگونگی رفتار اساسی سازه را در مقابل بارهای دینامیکی مورد ارزیابی قرارداد. در آنالیز مodal تجربی نیز شناسایی پارامترهای مodal سیستم تحت آزمایش نظیر فرکانس‌های طبیعی، میرایی مodal و شکل مودها مد نظر است. این هدف با تحریک سازه، اندازه‌گیری پاسخ سازه در نقاط مشخص به تحریک ورودی و پس‌پردازش اطلاعات ارتعاشی اندازه‌گیری شده صورت می‌پذیرد. به منظور انجام آزمون مodal تجربی و مقایسه مستقیم نتایج مدل مفهومی و مدل پیشرفت به آن، سازه سرشارسی خودرو سواری تهیه شد و آزمون مodal روی آن صورت پذیرفت و داده‌های اندازه‌گیری با نتایج تحلیلی مقایسه شد.

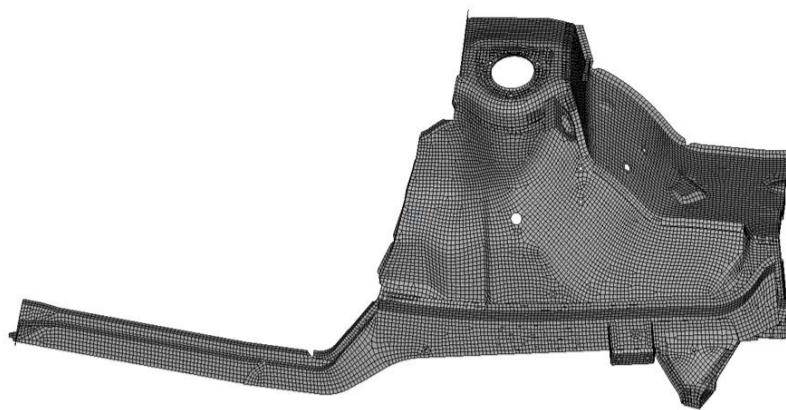
همواره برای آزمایش مodal، تعیین شرایط مرزی موضوعی مهم است. در صورتی که هدف از انجام آزمایش مقایسه نتایج تجربی با شبیه‌سازی المان محدود باشد، شرایط مرزی آزاد\_آزاد بر دیگر شرایط مرزی ارجحیت دارد. شرط مرزی آزاد\_آزاد بدین معنی است که سازه تحت تست هیچ ارتباطی با محیط اطراف ندارد و معلق در فضا می‌باشد، اما این امر در واقعیت غیر ممکن است، معمولاً برای ایجاد شرط مرزی آزاد\_آزاد در آزمایش‌های مodal سازه روی بالشک‌های هوا یا بالشک‌های مخصوص قرار می‌گیرد و یا اینکه توسط کش‌های بسیار نرم الاستیک از مکانی محکم آویزان می‌گردد. لذا سازه مطابق با شکل ۱ با سه طناب کاملاً الاستیک از سقف آویزان گردید. در معلق نمودن سازه سرشارسی سعی بر آن بود که کف سازه تقریباً موازی سطح زمین باشد. همچنین طول طناب‌ها به نحوی تنظیم گردید که پس از تحمل وزن سرشارسی در حالت آویزان، همچنان خاصیت الاستیک خود را داشته باشند و تا حد امکان شرایط آزاد را تداعی کنند. زیرا در اثر چرخش‌های زیاد سازه احتمال به وجود آمدن خطاهای زیاد در آزمایش وجود داشت که این وضعیت به نحوی لازم بود کنترل شود. در مرحله دوم تجهیزات آزمایشگاه جهت انجام آزمون آمده شد و شرایط لازم برای انجام آزمون مodal فراهم گشت. در آزمون مodal سرشارسی از لرزاننده برای تحریک و شتاب سنج یک جهته برای اندازه‌گیری استفاده شد. به منظور پس‌پردازش اطلاعات داده‌برداری شده، از نرم-افزار پالس استفاده شد. استفاده از پنجره‌های هنینگ<sup>۱</sup>، میانگین‌گیری خطی به تعداد ۱۰۰ بار و تعیین فرکانس نمونه‌برداری از تنظیمات به کاربرده شده در این آزمون بود.

آزمون مodal انجام شده با استفاده از روش لرزاننده ثابت<sup>۲</sup> انجام گرفت. ترانسdiyosر نیرو در قسمت میانی سازه تیری شکل پایینی با استفاده از چسب ثابت شد. لازم به ذکر است لرزاننده و سازه توسط یک استرینگ<sup>۳</sup>

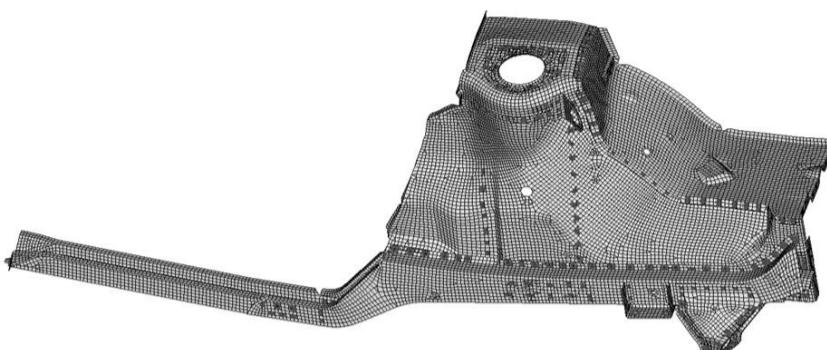
1- Haning

2- Fixed shaker

3- Stringer

**Fig. 3** A view of meshing structure

شکل ۳ نمایی از سازه مشبندی شده

**Fig. 4** A view of the points and welding lines of structure

شکل ۴ نمایی از نقاط و خطوط جوش سازه

پنل‌های مؤثر در شکل مودهای اساسی مشخص شده باشند. در این پژوهش مدل مفهومی ساخته شده برای سازه سرشاری با استفاده از اجزاء یک بعدی برای اجزاء تیر مانند سازه و پنل‌های موجود کامل گردیده است. ارتباط بین برخی از پنل‌های معادل سازی شده با اجزاء تیر شکل مجاور نیز با استفاده از اجزاء صلب صورت پذیرفته است. در مدل رایانه‌ای سطوح خارجی و تقویت‌کننده‌های داخلی این اعضاء با استفاده اجزاء دو بعدی پوسته‌ای مدل می‌شود و همانند مدل فیزیکی در نقاط متناظر توسط اجزاء جوش به یکدیگر اتصال داده می‌شوند که این امر سبب افزایش حجم محاسبات در مرحله تحلیل مدل می‌گردد؛ لذا بهمنظور کاهش حجم محاسبات و امکان ایجاد تغییرات سریع موردنیاز در مدل سازی مفهومی اصلاح شده پیشنهادی، اجزاء یک‌بعدی تیر معادلی به جای آن‌ها جایگزین می‌گردد. در این پژوهش از اجزاء سازه سرشاری استفاده شده است.

ذکر این نکته ضروری است که اجزاء یک‌بعدی مدل مفهومی سازه سرشاری، نباید تنها کشش و فشار را تحمل کنند (اعضای دونیرویی)، بلکه با توجه به نقش اجزای متناظر با آن‌ها در سازه سرشاری نیاز است که قابلیت تحمل پیچش و خمش را نیز داشته باشند. المان‌های تیر CBAR به کمک پیچگی‌های سطح مقطع خود تعریف می‌شوند.

با توجه به وجود داشتن اکثر مقاطع مورد نیاز در کتابخانه نرم‌افزار هایپرمنش، فرآیند مدل‌سازی مفهومی سازه سرشاری بدون مشکل انجام شده است. در مورد مقاطعی که دارای سطح مقطع نسبتاً دلخواه می‌باشند، سعی شده است با تکیه‌بر فرایند سعی و خطا و برحسب تجربه ساده‌ترین سطح مقطع استاندارد نزدیک به مقطع اصلی انتخاب شود. برای مثال برای معادل‌سازی ریل سرشاری مطابق شکل ۵ عمل شده است. همچنین بهمنظور ایجاد عضو تیر معادل توجه به چند مورد ضروری است، اولاً با توجه به متغیر بودن سطح مقطع در طول هر عضو تیر مانند، بهتر است برای هر بخش عضو معادل آن بهصورت جداگانه تعریف گردد، ثانياً اثرات ناشی از غیریکنواختی این اعضاء در مدل واقعی و وجود سوراخ‌ها و نقطه‌جوش‌های روی آن باید مورد

با استفاده از بردار ویژه یک فرکانس طبیعی، شکل مود آن نمایش داده می‌شود. در انتهای این نکته باید ذکر شود که به علت اینکه شرایط معلق سازی رسیدن به شرایط پایدار سازه باز با کمی حرکت همراه بود و همچنین سازه قطعه به گونه‌ای بود که در هر مرحله از آزمایش با وجود صبر کردن برای نیز به صورت شرایط آزاد-آزاد معلق گردیده بود، یک فرکانس کوچک که می‌تواند بیانگر مد صلب سازه یا نویز ایجاد شده از شرایط آزمایش باشد ایجاد می‌شود که این فرکانس به عنوان فرکانس مطلوب مد نظر قرار نمی‌گیرد.

### 3- آنالیز عددی

برای تحلیل از نرم‌افزار هایپرمنش و نسترن استفاده شده است. در تمامی تحلیل‌های انجام‌گرفته جنس ماده از نوع فولاد با مشخصات موجود در جدول ۱ استفاده شده است. همچنین جرم اولیه سازه برابر ۱۰.۶۱ کیلوگرم است.

پس از آن مدل موردنظر مشبندی می‌شود که برای این کار از اجزاء پوسته<sup>۱</sup> استفاده شده است. برای مشزنی نیز از مشی به اندازه ۸ میلی‌متر از نوع ترکیبی مثلثی<sup>۲</sup> و چهارگوش<sup>۳</sup> استفاده شده است که در نرم‌افزار نسترن به صورت PSHELL تعریف می‌شود. سازه مشبندی شده در شکل ۳ مشاهده می‌شود.

در مرحله بعد قیود اتصالات قطعات مشخص می‌شود. اتصالات در اینجا از نوع نقطه جوش و بخش‌هایی از آن به صورت خط جوش (جوش CO<sub>2</sub>) بوده که در نرم‌افزار نسترن به ترتیب از المان 3 RBE و المان 2 RBE برای نمایش آن‌ها استفاده می‌شود. در سازه سرشاری مد نظر تعداد نقاط جوش و خطوط جوش به ترتیب برابر 249 و 23 می‌باشد که نمونه‌ای از سازه همراه با اتصالات جوشی آن در شکل 4 نشان داده شده است. معمولاً در هر مدل المان محدود برای تحلیل دینامیکی سازه، مسئله‌ای با چندین هزار درجه آزادی وجود دارد که تنها چندین فرکانس طبیعی ابتدایی و شکل مودهای متناظر آنها مورد نیاز و مطالعه هستند. روش‌های حل تکراری نظری روش حل لانکزس بسیار مؤثر در این موارد هستند و یکی از روش‌های حل پرکاربرد مورد استفاده در نرم‌افزار نسترن نیز همین روش است.

### 4- مدل سازی مفهومی

به منظور مدل‌سازی مفهومی سازه سرشاری در ابتدا نیاز است که ترکیب‌بندی لازم برای مشخص نمودن چارچوب کلی سازه سرشاری خودرو تعریف شده و بر مبنای آن مدل مفهومی توسعه داده شود. به عبارت دیگر، در این چارچوب باید اجزاء اصلی تحمل‌کننده بار سازه، نحوه اتصال آن‌ها و

**جدول ۱** خصوصیات جنس ماده استفاده شده برای اجزاء فلزی مدل‌های مفهومی المان محدود

**Table 1** The characteristics of the material used for the metal components conceptual finite element models

خواص ماده	سیستم متريک	مدول يانگ (E)	(Nu)
2.1e8 mN/mm <sup>2</sup>	210GPa(N/M <sup>2</sup> )	0.3	0.3
kg/mm <sup>2</sup> 7.8e-6	78000kg/M	چگالی (ρ)	

1- Shell

2- Trias

3- Quads

جدول 2 اطلاعات مدل المان محدود پیشرفته

Table 2 The information about finite element advanced model

تعداد	اطلاعات مدل پیشرفته
22629	المان دو بعدی پوسته‌ای
272	المان جوش
10.6 kg	وزن
1.20Min	زمان حل

جدول 3 اطلاعات مدل المان محدود مفهومی

Table 3 The information about finite element concept model

تعداد	اطلاعات مدل مفهومی
321	المان یک بعدی تیر
27	المان صلب
33	جرم متمرکز
10.7 kg	وزن
6sec	زمان حل

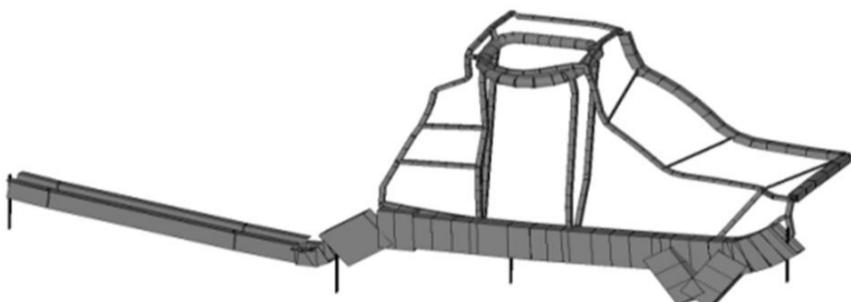


Fig. 6 The final concept model of wheelhouse

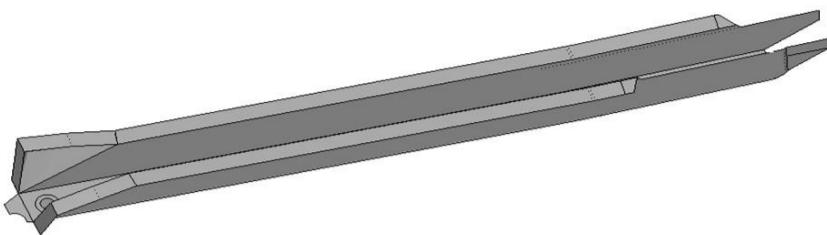
شکل 6 مدل مفهومی نهایی سرشاسی

$$\Delta\% = \left| \frac{(\omega_c - \omega_a)}{\omega_a} \right| \times 100 \quad (1)$$

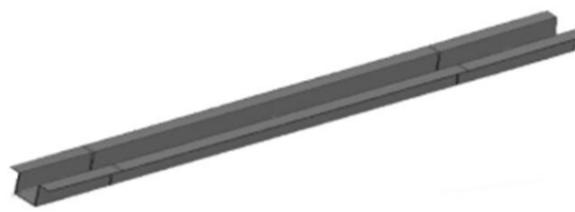
با عبور از مرحله اول مقایسه دینامیکی، حال نیاز است که شباهت شکل مودها در فرکانس‌های طبیعی متناظر مورد تحقیق قرار گیرد. برای این کار از معیار MAC استفاده می‌شود. مزیت معیار MAC در این است که این روش بر پایه مجموع مربعات اختلاف بردارهای ویژه است و می‌تواند نشان دهد که چقدر شکل مودها با یکدیگر تطابق دارند که از طریق محاسبه رابطه (2) حاصل گردیده و پس از محاسبه، عددی بین صفر و یک را نشان می‌دهد. در مورد دو شکل مود کاملاً مشابه، عدد حاصله یک خواهد بود و نتیجه نشان می‌دهد که دو بردار ویژه وابسته خطی می‌باشند. از طرفی در صورتی که عدد صفر حاصل گردد، نتیجه نشان‌دهنده مستقل خطی بودن بردارهای ویژه یا به عبارت دیگر تعامل مودهای طبیعی است. در رابطه (2)  $\varphi_i$  بردارهای ویژه شکل مودی است که می‌خواهد با دیگری یعنی  $\varphi_j$  مقایسه گردد. همچنین بالاترین T معرف ترانهاده بردار ویژه است [16]

$$MAC_{ij} = \frac{(\{\varphi_i\}^T \{\varphi_j\})^2}{(\{\varphi_i\}^T \{\varphi_i\} \{\varphi_j\}^T \{\varphi_j\})} \quad (2)$$

از آنجایی که در مرحله اولیه طراحی و در صنعت خودروسازی، تمرکز روی فرکانس‌های پائین می‌باشد، نیاز است که مدل مفهومی در این محدوده فرکانسی بتواند نتایج را بخوبی پیش‌بینی نماید. لذا مقایسه مدل مفهومی و نتایج آزمایش تجربی در فرکانس‌های پائین و زیر 100 هرتز مورد توجه قرار



(الف)



(ب)

Fig. 5 A concept model for the front rail (a) before simplification (b) after simplification

شکل 5 مدل مفهومی ریل سرشاسی (الف) قبل از ساده‌سازی (ب) بعد از ساده‌سازی توجه قرار گیرند. روش انتخابی برای در نظر گرفتن این اثرات، کاهش ضخامت اضلاع مقطع بوده است و استفاده از اعضاء تیر با سطح مقطع کوچک بوده است. این عمل طی یک فرایند تکراری و آزمون و خطا انجام می‌گیرد. برای معادل‌سازی پنل‌ها ابتدا چارچوب آن‌ها به علت سختی<sup>1</sup> بیشتر با تیرهایی با ساده‌ترین سطح مقطع و با همان ضخامت پنل معادل‌سازی می‌شود. در مرحله بعد در نواحی شامل شکستگی در پنل‌ها تیرهایی قرار می‌گیرد به‌گونه‌ای که شکل مودهای حاصل از فرایند تحلیلی به خوبی نشان داده شود. در مرحله نهایی برای پنل‌هایی که چارچوب آن‌ها دارای ناپیوستگی در بخش‌هایی از پنل است، از اعضاء تیر با سطح مقطع کوچک‌تر برای رسیدن به سختی کمتر استفاده می‌شود. نهایتاً به منظور ارتباط این پنل‌ها با تیرهای معادل مجاور از اجزاء صلب، RBE2 در نسترن [15]، استفاده شده است. بدین ترتیب برای همگرایی مدل مفهومی با مدل اصلی از روش سعی و خطا استفاده گردید، به‌گونه‌ای که ابتدا با توجه به سطح مقطع‌هایی که نسبت به آن‌ها اطمینان کامل وجود داشت، نظیر ریل جلویی سرشاسی یک مدل اولیه ایجاد شد. پس از آن با تغییر سطح مقطع‌هایی که به صورت دلخواه در نظر گرفته شده بودند و همچنین تغییر ضخامت المان‌ها سعی بر آن بود که جواب‌ها به مدل اصلی نزدیک شود. در نهایت برای همگرایی دقیق از یک سری جرم‌های متمرکز در نشیمنگاه کمک‌فراستفاده شد.

مدل مفهومی سرشاسی ایجاد شده با استفاده از 321 جزء یک بعدی تیر معادل با خواص سطح مقطع استاندارد برای اجزاء تیر مانند و پنل‌های موجود ساده‌سازی شد. خلاصه اطلاعات مربوط به مدل المان محدود پیشرفته و مدل مفهومی سرشاسی در جداول 2 و 3 آورده شده است. مدل مفهومی سرشاسی نهایی نیز در شکل 6 آورده شده است.

## 5- نتایج

جهت مقایسه و اعتبار سنجی مدل المان محدود پیشرفته ابتدا مقایسه‌های طبیعی دو مدل انجام می‌شود. از آنجایی که عددهای خام مربوط به فرکانس‌های طبیعی دو مدل نمی‌توانند نمایش مناسبی از اختلاف واقعی دو مدل ارائه دهد، لذا به منظور داشتن مقایسه ریاضی و قابل استناد در صد خطای بین دو مدل طبق رابطه (1) محاسبه می‌گردد.

1- Stiffness

جدول 5 مقایسه ویژگی‌های دینامیکی حاصل از مدل پیشرفتی و مدل تجربی برای 4 مود اول

**Table 5** Comparison of dynamic properties for advanced model and conceptual model for the 4 first mode

فرکانس طبیعی مدل مفهومی	فرکانس طبیعی مدل پیشرفتی	$\Delta\%$
23.6	23	1.2
42.4	42.2	0.5
55.4	53.5	3.4
75	73.1	2.5

شناسایی شود. نتایج حاصل از 4 مود اول در شکل 7 نشان داده شده است. با توجه به اشکال نشان داده شده، کاملاً مشخص است که نتایج مدل پیشرفتی و مدل مفهومی از تطابق بسیار خوبی برخوردار بوده و می‌توان از مدل مفهومی ارائه شده در مرحله طراحی بهره برد.

## 6- جمع بندی نتایج

دقت فراوان مدل مفهومی ارائه شده در این تحقیق پتانسیل داشتن ضمانت کافی جهت پیش‌بینی و بهینه‌سازی ارتعاشات خودرو را در بازه فرکانسی پائین تضمین کرده است. نتایج حاصل از مدل‌سازی مفهومی سرنشاسی خودرو در مقایسه با مدل پیشرفتی محاسبات مهندسی و آزمون تجربی آن در حوزه فرکانسی 0-100 هرتز، نمایانگر دقت نسبتاً قابل قبول روش مذکور درخصوص اختلاف فرکانس‌های طبیعی ( $\Delta < 9\%$ ) و نتایج قابل اطمینان در مورد دقت مشابهت شکل مودها ( $MAC > 0.75$ ) برای چهار شکل مود ابتدایی سازه سرنشاسی خودرو بود.

با توجه به دقت و قابلیت کاربرد روش مدل‌سازی مفهومی توسعه داده شده، این روش مدل‌سازی می‌تواند یک راهکار اساسی در CAE- NVH در مرحله طراحی مفهومی خودرو باشد. این روش پیشنهادی به طراح اجازه می‌دهد نتایج حاصل از تغییرات در طراحی را بسیار سریع و بدون نیاز به طراحی جزئیات و مدل‌سازی اجزاء محدود ملاحظه نماید. بنابراین با استفاده از روش ارائه شده بررسی و تحلیل عملکرد خودرو در حوزه نویز و ارتعاشات در مرحله طراحی مفهومی قابل بررسی خواهد بود. طراح پس از کسب اطمینان از عملکرد طرح پیشنهادی در حوزه نویز و ارتعاشات نسبت به طراحی جزئیات اقدام خواهد نمود.

## 7- فهرست علائم

علائم یونانی	علائم E	مدول یانگ (Nm <sup>-2</sup> )	ضریب پواسون
$\rho$	$\rho$	چگالی (kgm <sup>-3</sup> )	
$\varphi$	$\varphi$	بردار ویژه شکل مودی	
$\omega$	$\omega$	فرکانس طبیعی (Hz)	
T	T	ترانهاده بردار ویژه	
Z	Z	زیرنویس‌ها	
a	a	مقدار اولیه فرکانس طبیعی	
c	c	مقدار ثانویه فرکانس طبیعی	

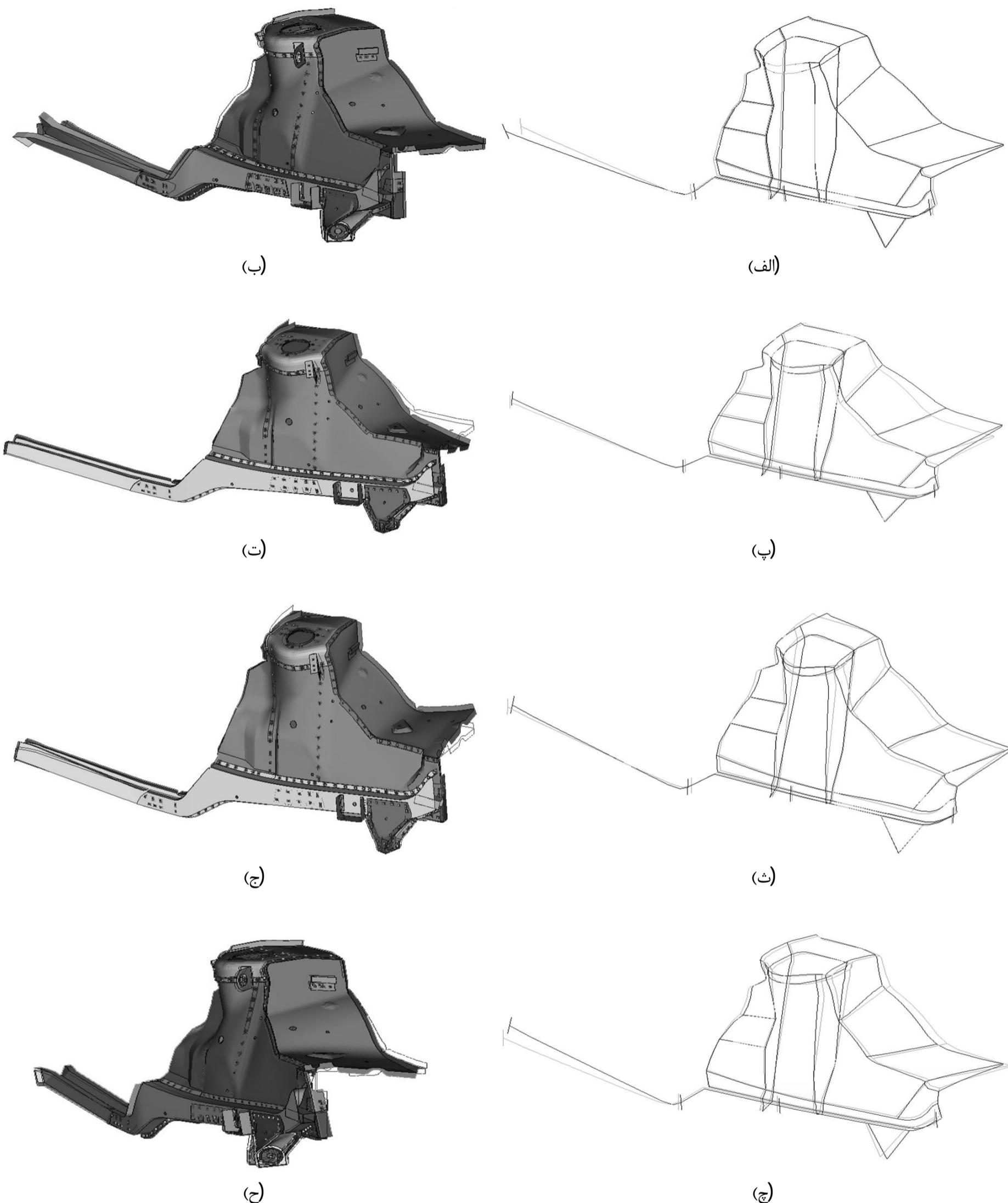
گرفته است. از طرفی در این سازه خاص، فرکانس‌های بالاتر از 100 هرتز به شدت دارای شکل مودهای محلی بوده که از شکل مودهای اصلی سازه فاصله بسیار زیادی داشته و بحث در مورد آن‌ها نیاز نمی‌باشد. نتایج حاصل از دو مرحله در جدول 4 آورده شده است. از نتایج می‌توان نتیجه گرفت که معیار MAC نتایج قابل قبولی برای 4 مود اول ارائه داده است. علت کاهش معیار MAC با افزایش فرکانس را می‌توان بدین صورت بیان کرد که با افزایش فرکانس و ظهور مودهای محلی و ترکیبی، دقت پیش‌بینی مدل‌سازی کاهش می‌باید. از طرفی با توجه به ماهیت مودهای 2 و 3 که بیشتر نشان‌دهنده پیچش نشیمنگاه کمک‌فناور می‌باشند، داده‌های اندازه‌گیری غالباً در شکل مودهای مذکور وجود ندارد. این عامل باعث می‌شود به علت نویز و خطای موجود در اندازه‌گیری که قابل مقایسه با اندازه‌های پاسخ اکثر نقاط داده-برداری در این مودها هستند و هم‌چنین محل نصب شتاب سنج‌ها و نوع آن‌ها که قبلاً هم به آن اشاره شده بود خطای معیار شباهت مودها افزایش یابد. با این حال مشخص است که نتایج حاصله در مورد مود اول و چهارم نسبتاً دقیق بوده که ماهیت آن‌ها به ترتیب بیانگر پیچش ریل جلویی سازه و پیچش کل سازه است و می‌توان به نوعی آن‌ها جزء شکل مودهای اصلی سازه به حساب آوردن. علت تفاوت فرکانس طبیعی اول مدل تحلیلی با نتایج تجربی مربوط به نحوه مدل‌سازی نقطه جوش‌ها می‌باشد. شکل مود اول سازه مربوط به پیچش نوک ریل جلویی است که توسط تعدادی نقطه جوش به ریل اصلی وصل شده است. عدم در اختیار بودن اطلاعات دقیق از محل نقطه جوش‌ها و تعداد آن‌ها با توجه به سازه اصلی در آن ناحیه می‌تواند باعث کاهش فرکانس شود. هم‌چنین جرم ناحیه اتصالی در صورت بیشتر بودن نقاط جوش در سازه مدل شده نسبت به سازه اصلی می‌تواند باعث کمتر شدن فرکانس اول تحلیلی از تجربی شود.

پس از این مرحله باید صحه‌گذاری نتایج مدل مفهومی انجام شود. از آنجایی که در مراحل اولیه طراحی، تمرکز بر روی فرکانس‌های پائین است، نیاز است که مدل مفهومی نیز در این محدوده فرکانسی بتواند نتایج را به خوبی پیش‌بینی نماید. در جدول 5 نتایج حاصله از مدل پیشرفتی و مدل سازی مفهومی آورده شده است و معیارهای درصد خطای مقادیر ویژه آن‌ها مقایسه شده است. با توجه به نتایج جدول 5، مشخص است که مدل مفهومی در مقایسه با مدل پیشرفتی، بسیار دقیق در مورد فرکانس‌های طبیعی رفتار می‌نماید. در واقع خطای مطلق کمتر از 4% بیانگر نتایج کاملاً ایده‌آل در حوزه مقایسه مقادیر ویژه است؛ لذا مدل‌های مفهومی ساخته شده به خوبی معیار مقایسه‌ای پایه در حوزه دینامیک را ارضاء نموده و می‌تواند در معیاری سخت‌تر مورد آزمون قرار گیرد. برای مقایسه بردارهای ویژه در این مرحله و برای راحتی کار کافی است شکل مودهای دو تحلیل پیشرفتی و مفهومی در کنار یکدیگر قرار داده شده و به صورت بصری اختلاف‌های موجود در آن‌ها

جدول 4 مقایسه ویژگی‌های دینامیکی حاصل از مدل پیشرفتی و مدل تجربی برای 4 مود اول

**Table 4** Comparison of dynamic properties for advanced mode and experimental model for the 4 first mode

فرکانس طبیعی آزمون	فرکانس طبیعی مدل پیشرفتی	MAC	$\Delta\%$
23	23.8	0.98	2.1
42.2	38.6	0.76	8.5
53.5	50	0.82	6.5
73.1	76	0.81	3.8



**Fig. 7** Comparison of the first four modes of advanced model and concept model (a) the first mode shape of concept model (b) the first mode shape of advanced model (c) the second mode shape of concept model (d) the second mode shape of advanced model (e) the third mode shape of concept model (f) the third mode shape of advanced model (g) the forth mode shape of concept model (h) the forth mode shape of advanced model

شکل 7 مقایسه چهار مود اول مدل پیشرفتہ و مدل مفهومی (الف) شکل مود اول مدل مفهومی (ب) شکل مود دوم مدل مفهومی (ت) شکل مود دوم مدل پیشرفتہ (ث) شکل مود سوم مدل مفهومی (ج) شکل مود سوم مدل پیشرفتہ (ج) شکل مود چهارم مدل مفهومی (ح) شکل مود چهارم مدل پیشرفتہ

## 8 - مراجع

- and panels, *Proceedings of the 3<sup>rd</sup> WSEAS International Conference on Finite Difference, Finite Elements, Finite volume & Boundary Elements* pp. 20-22, 2010.
- [9] P. Zhu, Y. Zhang, G. Chen, Metamodel-based lightweight design of an automotive front-body structure using robust optimization, *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part D: Journal of Automobile Engineering*, Vol. 223, No. 9, pp. 1133-1147, 2009.
- [10] L. Feng, Process Optimization of Soft Die for Front Wheelhouse Based on Autoform Simulation [J], *Hot Working Technology*, Vol. 21, pp. 40, 2012.
- [11] Y. Shi, P. Zhu, L. Shen, Z. Lin, Lightweight design of automotive front side rails with TWB concept, *Thin-walled structures*, Vol. 45, No. 1, pp. 8-14, 2007.
- [12] Ö. Gündoğdu, Optimal seat and suspension design for a quarter car with driver model using genetic algorithms, *International Journal of Industrial Ergonomics*, Vol. 37, No. 4, pp. 327-332, 2007.
- [13] G. Wei, L. Quanbo, Simulation Study on Crashworthiness of Car's Front Rail Based on LS-DYNA [J], *Journal of Hubei Automotive Industries Institute*, Vol. 2, pp. 1-7, 2010.
- [14] E. Angelo, G. Angelo, P. H. D. G. Santos, D. A. de Andrade, Numerical Study of the Influence of Elements inside the Wheelhouse on the Passenger Vehicle Aerodynamic, *Open Journal of Fluid Dynamics*, Vol. 5, No. 02, pp. 199, 2015.
- [15] M. Nastran, Quick reference guide, *MSC. SOFTWARE*, Vol. 1, pp. 11-15, 2004.
- [16] D. J. Ewins, *Modal testing: theory, practice and application*, Research Studies Press, Ltd., 2000.
- [1] M. Fard, Structural dynamics characterization of the vehicle seat for NVH performance analysis, *SAE paper*, Vol.501, pp. 2011, 2011.
- [2] S. H. Sung, D. J. Nefske, *Assessment of a vehicle concept finite-element model for predicting structural vibration*, SAE Technical Paper, No. 2001-01-1402, pp. 2001, 2001.
- [3] S. Lee, J. Park, H. Yim, Numerical approximation of vehicle joint stiffness by using response surface method, *International journal of automotive technology*, Vol. 3, No. 3, pp. 117-122, 2002.
- [4] L. Long, *Design-oriented translators for automotive joints*, PhD Thesis, Virginia Polytechnic Institute and State University, Virginia, 1998.
- [5] H. Van der Auweraer, T. Van Langenhove, M. Brughmans, I. Bosmans, N. Masri, S. Donders, Application of mesh morphing technology in the concept phase of vehicle development, *International journal of vehicle design*, Vol. 43, No. 1-4, pp. 281-305, 2007.
- [6] S. Donders, Y. Takahashi, R. Hadjit, T. Van Langenhove, M. Brughmans, B. Van Genechten, W. Desmet, A reduced beam and joint concept modeling approach to optimize global vehicle body dynamics, *Finite Elements in Analysis and Design*, Vol. 45, No. 6, pp. 439-455, 2009.
- [7] D. Mundo, R. Hadjit, S. Donders, M. Brughmans, P. Mas, W. Desmet, Simplified modelling of joints and beam-like structures for BIW optimization in a concept phase of the vehicle design process, *Finite Elements in Analysis and Design*, Vol. 45, No. 6, pp. 456-462, 2009.
- [8] D. Mundo, S. Donders, R. Hadjit, G. Stigliano, P. Mas, H. Van der Auweraer, Concept modelling of automotive beams, joints